二輪自動車等の灯火器及び反射器並びに指示装置の取付装置試験 (協定規則第53号)

1. 総則

二輪自動車等の灯火器及び反射器並びに指示装置の取付装置試験(協定規則第53号)の実施にあたっては、「道路運送車両の保安基準の細目を定める告示」(平成14年国土交通省告示第619号)に定める協定規則第53号の技術的な要件に定める基準に適合するものであることの規定及び本規定によるものとする。

2. 試験記録及び成績

試験記録及び成績は、該当する付表の様式に記入する。

なお、付表の様式は日本語又は英語のどちらか一方とすることができる。

ただし試験成績については記載内容が変わらなければ、別表を作成し添付しても良い。 このときの書式は特に規定しない。

- 2.1 当該試験時において該当しない箇所には斜線を引くこと。非表示、塗りつぶし等により抹消してもよい。
- 2.2 記入欄は、順序配列を変えない範囲で伸縮することができ、必要に応じて追加してもよい。

3. 取付位置の判定について

取付位置の判定について寸法測定を行った場合は、別紙に結果を記載し添付する。

付表 1-1.

Attached Table 1-1.

二輪自動車等の灯火器及び反射器並びに指示装置の取付装置の試験記録及び成績 (協定規則第53号)

Installation of Lamps, Reflex Reflectors and Direction Indicator Lamps for Motor Cycles
Test Data Record Form

Regulation No.53 of 1958 Agreement of the United Nations Economic Commission for Europe

試験期日 Test date	年 Y.	月 M.	日 D.	試験場所 Test Site	試験担当者 <u>Tested by</u>
改訂番号 Series No.				補足改訂番号 Supplement No.	
◎試験自動車 Test vehic 車名・型式 Make / Type	cle	nt)			車台番号 Chassis No.
灯火器型式					

◎試験成績

Type of devices

Test results

1. 一般仕様

1. General specifications

項番号 Operation No. Items 「大器及び指示装置は、通常の使用状態において予想される振動を受けても本規則で定められた性能を維持し、自動車が本規則の要件に適合するように取り付けるものとする。 「大等は、特に、偶発的な誤調整の生じるおそれがないように取り付けるものとする。 「The lighting and light-signalling devices shall be so fitted that in normal conditions of use, and notwithstanding the vibrations to which they may be subjected, they retain the characteristics prescribed by this Regulation and enable the vehicle to comply with the	jeneral speci	
5.1. 灯火器及び指示装置は、通常の使用状態において予想される振動を受けても本規則で定められた性能を維持し、自動車が本規則の要件に適合するように取り付けるものとする。 灯火等は、特に、偶発的な誤調整の生じるおそれがないように取り付けるものとする。 The lighting and light-signalling devices shall be so fitted that in normal conditions of use, and notwithstanding the vibrations to which they may be subjected, they retain the characteristics prescribed by this Regulation and enable the vehicle to comply with the	項番号	備考
いて予想される振動を受けても本規則で定められた性能を維持し、自動車が本規則の要件に適合するように取り付けるものとする。 灯火等は、特に、偶発的な誤調整の生じるおそれがないように取り付けるものとする。 The lighting and light-signalling devices shall be so fitted that in normal conditions of use, and notwithstanding the vibrations to which they may be subjected, they retain the characteristics prescribed by this Regulation and enable the vehicle to comply with the	peration No.	n Remarks
られた性能を維持し、自動車が本規則の要件 に適合するように取り付けるものとする。 灯火等は、特に、偶発的な誤調整の生じるお それがないように取り付けるものとする。 The lighting and light-signalling devices shall be so fitted that in normal conditions of use, and notwithstanding the vibrations to which they may be subjected, they retain the characteristics prescribed by this Regulation and enable the vehicle to comply with the	1.	
に適合するように取り付けるものとする。 灯火等は、特に、偶発的な誤調整の生じるお それがないように取り付けるものとする。 The lighting and light-signalling devices shall be so fitted that in normal conditions of use, and notwithstanding the vibrations to which they may be subjected, they retain the characteristics prescribed by this Regulation and enable the vehicle to comply with the		1
灯火等は、特に、偶発的な誤調整の生じるお それがないように取り付けるものとする。 The lighting and light-signalling devices shall be so fitted that in normal conditions of use, and notwithstanding the vibrations to which they may be subjected, they retain the characteristics prescribed by this Regulation and enable the vehicle to comply with the		
それがないように取り付けるものとする。 The lighting and light-signalling devices shall be so fitted that in normal conditions of use, and notwithstanding the vibrations to which they may be subjected, they retain the characteristics prescribed by this Regulation and enable the vehicle to comply with the		
The lighting and light-signalling devices shall be so fitted that in normal conditions of use, and notwithstanding the vibrations to which they may be subjected, they retain the characteristics prescribed by this Regulation and enable the vehicle to comply with the		
shall be so fitted that in normal conditions of use, and notwithstanding the vibrations to which they may be subjected, they retain the characteristics prescribed by this Regulation and enable the vehicle to comply with the		
of use, and notwithstanding the vibrations to which they may be subjected, they retain the characteristics prescribed by this Regulation and enable the vehicle to comply with the		
which they may be subjected, they retain the characteristics prescribed by this Regulation and enable the vehicle to comply with the		
characteristics prescribed by this Regulation and enable the vehicle to comply with the		
and enable the vehicle to comply with the		
requirements of this Regulation.		
In particular, it shall not be possible for		
the lamps to be inadvertently maladjusted.		
5.2. 走行用前照灯、すれ違い用前照灯及び前部霧 適 ・ 否	2.	
灯は、灯火等の照射方向の適切な調節が容易 Pass・Fail		L
に行えるように取り付けるものとする。		
The illuminating lamps shall be so installed		
that correct adjustment of their orientation		
can easily be carried out.		

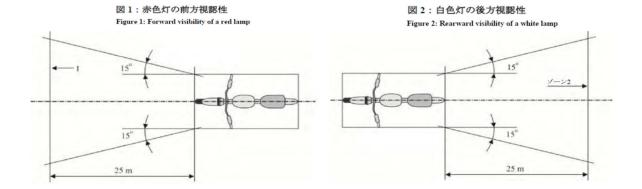
5. 3.	すべての指示装置は、自動車に取り付けた状態において灯火等の基準軸が自動車を設置した路面に平行となるように取り付けるものとする。更に、側方反射器にあっては、その基準軸が車両中心面に垂直となるように、すべての指示装置にあっては、灯火等の基準軸が車両中心面に平行となるように取り付けるものとする。この場合において、灯火等の方向は、各方向において±3°の公差範囲内で取り付ければよい。加えて、自動車製作者等が取付に係る仕様を定めている場合にあっては、本要件に適合するものとする。For all light-signalling devices the reference axis of the lamp when fitted to the vehicle shall be parallel to the bearing plane of the vehicle on the road; in	適 · 否 Pass · Fail	
	addition, it shall be perpendicular to the median longitudinal plane of the vehicle in the case of side retroreflectors and parallel to that plane in the ase of all light-signalling devices. A tolerance of +/- 3 deg. shall be allowed in each direction. In addition, if		
	specifications for fitting are provided by the manufacturer they shall be complied		
5. 5.	with. 別に定める場合を除き、 In the absence of specific instructions		
5. 5. 1.	単一の灯火等は、その基準中心の位置が車両 中心面上となるように取り付けられているこ と。	適 ・ 否 Pass ・ Fail	
	Single lamps or reflectors shall be mounted such that their centre of reference lies in the median longitudinal plane of the vehicle.		
5. 5. 2.	同一機能を有する対を成す灯火等は、次の要件に適合するように取り付けられなければならない。 Lamps constituting a pair and having the same function shall;	適 ・ 否 Pass ・ Fail	
5. 5. 2. 1.	対を成す灯火等は、車両中心面に対して対称 の位置に取り付けられていること。 Be mounted symmetrically in relation to the median longitudinal plane;	適 · 否 Pass · Fail	
5. 5. 2. 2.	対を成す灯火等は、車両中心面に対して対称な外部形状を有すること。 Be symmetrical to one another in relation to the median longitudinal plane;	適 ・ 否 Pass ・ Fail	
5. 5. 2. 3.	対を成す灯火等は、その灯光又は反射光の色について、同一の色度に係る基準に適合するものであること。及び、Satisfy the same colorimetric requirements and	適 ・ 否 Pass ・ Fail	
5. 5. 2. 4.	対を成す灯火等は、本質的に同一の光学特性 を有するものであること。 Have identical nominal photometric characteristics	適 · 否 Pass · Fail	
5. 5. 2. 5.	対を成す灯火等は、同時に点灯及び消灯する ものであること。 Come on and go off simultaneously	適 ・ 否 Pass ・ Fail	
5. 6.	集合式、結合式若しくは兼用式灯火又は単一 の灯火等 Grouped, combined or reciprocally		
	incorporated or single lamps		

			TRIAD DZ RODD U
5. 6. 1.	灯火等が、灯光等の色、取付位置、方向、幾何学的視認性、電気接続等の要件について本規則に定めるすべての要件に適合する場合には、当該灯火は、集合式、結合式又は兼用式とすることができる。 Lamps may be grouped, combined or reciprocally incorporated with one another provided that all requirements regarding colour, position, orientation, geometric visibility, electrical connections and other requirements, if any, are fulfilled.	適 · 否 Pass · Fail	
5. 6. 1. 1.	灯火の光度要件及び灯光の色の要件は、当該灯火と集合式、結合式又は兼用式となっている他の灯火のすべての機能が停止された場合において満たされるものとする。ただし、車幅灯又は尾灯が他の1つ以上の機能と兼用式となっており、かつ、これらの機能と同時に作動させることができる場合にあっては、これら他の機能の各々の灯光の色の要件は、兼用式となっている他の機能と車幅灯又は尾灯が作動している場合において満たされるものとする。 The photometric and colorimetric requirements of a lamp shall be fulfilled when all other functions with which this lamp is grouped, combined or reciprocally incorporated are switched OFF. However, when a front or rear position lamp is reciprocally incorporated with one or more other function(s) which can be activated together with them, the requirements regarding colour of each of these other functions shall be fulfilled when the reciprocally incorporated function(s) and the	適 · 否 Pass · Fail	
5. 6. 1. 2.	front or rear position lamps are switched ON. 制動灯及び方向指示器の兼用式灯火は容認されない。 Stop lamps and direction indicator lamps are not permitted to be reciprocally incorporated.	適 · 否 Pass · Fail	
5. 6. 1. 3.	ただし、制動灯及び方向指示器の集合式灯火にあっては、基準軸に垂直な平面への当該灯火等の見かけの表面の投影像において、色の境界線と3ヶ所以上交差する水平線又は垂直線を有してはならない。 However, where stop lamps and direction indicator lamps are grouped, any horizontal or vertical straight line passing through the projections of the apparent surfaces of these functions on a plane perpendicular to the reference axis, shall not intersect more than two borderlines separating adjacent areas of different colour.	適 · 否 Pass · Fail	

5. 6. 2.	単一の灯火等			1
0.0.2.				
5. 6. 2. 1.	Single lamps 2つ以上の別個の部分で構成される協定規則第 48号の2. 4. 11. 1. 項(a) に定義された単一の灯火等は、以下の要件のいずれかに適合するように取り付けるものとする。 (a) 基準軸に垂直であり、かつ、レンズに接する平面への当該灯火等の見かけの表面の投影の面積が当該投影に外接する最小四辺形の面積の60%以上であること。 (b) 基準軸に直角の方向に測定した2つの隣接する投影像の端部間の最短距離が75mmを超えていないこと。 これらの要件は、単一の反射器には適用しないものとする。 Single lamps as defined in paragraph 2. 4. 11. 1. of UN Regulation No. 48, subparagraph (a), composed of two or more distinct parts, shall be installed in such a way that: (a) Either the total area of the projection of the distinct parts on a plane tangent to the exterior surface of the outer lens and perpendicular to the reference axis shall occupy not less than 60% of the smallest quadrilateral circumscribing the said projection; or (b) The minimum distance between the facing edges of two adjacent/tangential distinct parts shall not exceed 75 mm when measured perpendicularly to the reference axis. These requirements shall not apply to a	適 Pass	· 否· Fail	
5. 6. 2. 2.	single retro-reflector. 「D」マークが付いた2個の灯火等または2個の独立した反射器で構成される、協定規則第48号の2.4.11.1.項(b)又は(c)に定義された単一の灯火等は、以下の要件のいずれかに適合するように取り付けるものとする。 (a) 基準軸の方向における2個の灯火等又は反射器の見かけの表面の投影の面積が当該投影に外接する最小四辺形の面積の60%以上であること。 (b) 基準軸に直角の方向に測定した2つの隣接する投影像の端部間の最短距離が75mmを超えていないこと。 Single lamps as defined in paragraph 2.4.11.1. of UN Regulation No.48, subparagraph (b) or (c), composed of two lamps marked "D" or two independent retro reflectors, shall be installed in such a way that: (a) Either the projection of the apparent surfaces in the direction of the reference axis of the two lamps or retro reflectors occupies not less than 60% of the smallest quadrilateral circumscribing the projections of the said apparent surfaces in the direction of the reference axis; or	適 Pass	· 否· Fail	

5. 6. 2. 3.	(b) The minimum distance between the facing edges of the apparent surfaces in the direction of the reference axis of two lamps or two independent retro reflectors does not exceed 75mm when measured perpendicularly to the reference axis. 協定規則第48号の2.4.11.1.項(d)に定義された1個の灯火等は、5.6.2.1.項の要件に適合しなければならない。複数の灯火等若しくは複数の独立した見かけの表面が一つの灯器に含まれている場合、又は、これらが一つの外側レンズを共有している場合にあっては、相互依存型灯火装置とみなさないものとする。ただし、帯状の形状又は細長い形状を有する灯火等にあっては、相互依存型灯火装置の一部とみなすことができる。Single lamps as defined in paragraph 2.4.11.1. of UN Regulation No. 48, subparagraph (d), shall fulfil the requirements of paragraph 5.6.2.1. Where two or more lamps and/or two or more separate apparent surfaces are included into the same lamp body and/or have a common outer lens, these shall not be considered as an interdependent lamp system. However, a lamp in the shape of a band or strip may be part of an interdependent lamp system.	適 · 否 Pass · Fail	
5. 8. 1.	別に定める場合を除き、方向指示器、非常点滅表示灯及び緊急制動表示灯以外の灯火等は、点滅する灯火ではないものとする。 In the absence of specific instructions, no lamps other than direction indicator lamps, the vehicle-hazard warning signal lamps and the emergency stop signal shall be flashing lamps. 協定規則第6号又は第148号に規定されたカテゴリー5及び6以外の方向指示器、並びに協定規則第50号又は第148号に規定された方向指示器の光度特性は、協定規則第6号の5.6.項、協定規則第148号の5.6.11.項又は協定規則第50号の6.8.項に規定された光源の連鎖式点灯による点滅中は変動してもよい。協定規則第6号若しくは第148号のカテゴリー2a及び2b、又は協定規則第50号若しくは第148号のカテゴリー12の方向指示器が、本規則の6.14.項に従って緊急制動表示灯として作動するときは、本規定は適用しないものとする。The photometric characteristics of a direction indicator lamp except for categories 5 and 6 specified in UN Regulation No. 6 or 148, and of a direction indicator lamp specified in UN Regulation No. 50 or 148	適 · 否 Pass · Fail	
	may be varied during a flash by sequential activation of light sources as specified in paragraph 5.6. of UN Regulation No.6 or paragraph 5.6.11. of UN Regulation No.148 or in paragraph 6.8. of UN Regulation No.50.		

5. 9.	This provision shall not apply when direction indicator lamps of categories 2a and 2b of UN Regulation No. 6 or 148 or category 12 of UN Regulation No. 50 or 148 are operated as emergency stop signal according to paragraph 6.14. of this Regulation. 灯火等は、混同が生じる恐れのある赤色光を前方に向けて発しないものとし、かつ、混同が生じる恐れのある白色光を後方に向けて発しないものとする。車両の室内灯用に取り付けた灯火装置は考慮に入れないものとする。疑義がある場合には、本要件への適合性は、以下の基準への適合性をもって確認するものとする。(図1及び図2参照)No red light which could give rise to confusion shall be emitted from a lamp as defined in paragraph 2.3. of UN Regulation No.53 in a forward direction and no white light which could give rise to confusion, shall be emitted from a lamp as defined in paragraph 2.3. of UN Regulation No.53 in a rearward direction. No account shall be taken of lighting devices fitted for the interior lighting of the vehicle. In case of doubt, this requirement shall be verified as follows (see figure 1 and figure 2)	適 · 否 Pass · Fail	
5. 9. 1.	赤色灯の前方視認性:自動車から25m前方にある横断面のゾーン1の範囲内において観察者が移動しながら観察した場合に、赤色灯は直接視認できないものであること。 Visibility of red light towards the front: a red lamp must not be directly visible to an observer moving in zone 1 of a transverse plane situated 25 m forward of the foremost point on the vehicle;	適 · 否 Pass · Fail	
5. 9. 2.	白色灯の後方視認性:自動車から25m後方にある横断面のゾーン2の範囲内において観察者が移動しながら観察した場合に、白色灯は直接視認できないものであること。 Visibility of white light towards the rear: a white lamp must not be directly visible to an observer moving in zone 2 of a transverse plane situated 25 m rearward of the rearmost point on the vehicle;	適 · 否 Pass · Fail	



5. 10.	別に定める場合を除き、車幅灯、尾灯及び番号灯は、電気結線に関し、同時に点灯し、かつ、同時に消灯するものとする。	適 · 否 Pass · Fail	
	The electrical connections shall be such that the front position lamp or the passing-beam headlamp, if there is no front position lamp,		
	the rear position lamp and the rearregistration-plate illuminating device cannot be switched ON or OFF otherwise than simultaneously, unless otherwise specified.		
5. 10. 1.	相互依存型灯火装置の場合にあっては、すべての光源が同時に点灯し、かつ、同時に消灯するものとする。	適 · 否 Pass · Fail	
	In the case of an interdependent lamp system, all light sources shall be switched on and off simultaneously.		
5. 11.	別に定める場合を除き、電気結線に関し、上記5.10.項に規定する灯火が点灯していなければ、走行用前照灯、すれ違い用前照灯及び前部霧灯は点灯できないものとする。ただし、すれ違い用前照灯若しくは走行用前照灯を短い間隔で断続的に点灯させる、又は、すれ違い用前照灯及び走行用前照灯を短い間隔で交互に点灯させることにより光学的警報を発する場合にあっては、上記の要件を適用しないものとする。 In the absence of specific instructions, the electrical connection shall be such that the	適 · 否 Pass · Fail	
	driving-beam headlamp, the passing-beam headlamp and the fog lamp cannot be switched on unless the lamps referred to in paragraph 5.10. above are likewise switched on. This requirement need not, however, be satisfied in the case of the driving-beam headlamp and passing-beam headlamp where their luminous warnings consist in switching on the passing-beam headlamp intermittently, at short intervals, or in switching on the driving-beam headlamp intermittently, or in switching on the passing-beam headlamp and driving-beam headlamp alternately at short intervals.	\ \	
5. 11. 1.	昼間走行灯を備える場合にあっては、原動機 /電動機が作動しているときに昼間走行灯が 自動的に点灯するものとする。 ただし、前照灯が点灯している場合にあって は、原動機/電動機が作動しているときに昼 間走行灯が消灯するものとする。 If installed, the daytime running lamp shall automatically be ON when the engine is running. If the headlamp is switched ON, the daytime running lamp shall not come ON when the engine is running.	適 · 否 Pass · Fail	

	11 =		1.61- 7 日 1.77	\ \	7 .
にあっては、本規則の解則8に係い利則光の状況と対応してすれ違い用前限灯が自動的に点 対及び消灯しなければならない(たとえば夜間光行時、トンネル走行時などで点灯す をweeded 700 cd as identified in Annex1 of UN Regulation No. 148 is fitted on vehicle, the passing beam shall be witched 00 vanisht-time driving conditions, tunnels, etc.) according to the requirements of Annex 8. 5.11.1.2 簡定規則第148号の解則1で適合の表表大光 手動 ・ 自動である場合は、5.11.1.1 の規定に適合すること。	5. 11. 1. 1			適 ・ 否	
にあっては、本規則の解則8に係い利則光の状況と対応してすれ違い用前限灯が自動的に点 対及び消灯しなければならない(たとえば夜間光行時、トンネル走行時などで点灯す をweeded 700 cd as identified in Annex1 of UN Regulation No. 148 is fitted on vehicle, the passing beam shall be witched 00 vanisht-time driving conditions, tunnels, etc.) according to the requirements of Annex 8. 5.11.1.2 簡定規則第148号の解則1で適合の表表大光 手動 ・ 自動である場合は、5.11.1.1 の規定に適合すること。		度が700cdを超える昼間走行灯を	を備える自動車	Pass • Fail	
深に対応してすれ。過い用部照灯が自動的に点 灯及び寄用しな打ればならない(たとえば夜 高力でなどでは、トンネル走行時などで点灯す る)。 If each DRL whose maximum luminous intensity exceeds 700 ed as identified in Annext of UK Regulation No. 148 is fitted on whiche, the passing beam shall be switched 60% and 0FF automatically relative to the ambient light conditions, tunels, etc.) according for the requirements of Annex 第元列東部は多つが削りに動形が介を備える自動車に 近かで100-cは以下の延伸がからからからでも よい、自動である場合は、5.11.1.0 規定に 適合すること。 If each DRL whose maximum luminous intensity does not exceed 700 cd as identified in Annex 1 of UN Regulation No. 148 is fitted on vehicle, the switching 00 or 09% of the passing beam may be of ther manual or automatic. If automatic, conditions of passarph 5.11.1. must be complied with. 昼間走行と確定でいる場合にあっては、 原動機/電動機が作動しているときに前原灯 が自動的に良好するものとする。 If no daytime running lemp is installed, the headlamp shall automatically be 00 when the engine is running. 5.12. デルテールラシン は、通常の運転位置にいる 運転者が容易に視認できるものとする。 ボーロ は は は は は は は は は な で					
対及び溶射しなければならない(たとえば夜間を行時、トンネル走行時などで点灯する)。 「F coach DRL whose maximum luminous intensity exceeds 700 cd as identified in Annext of UN Regulation No. 148 is fitted on whitele, the passing beam shall be switched OX and OVF automatically relative to the ambient light conditions (e.g. switch ON during night-time driving conditions, tunnels, etc.) according to the requirements of Annex 8 接近7000cd以下の昼間走行灯を備える自動車にあっては、すれ違い用前照灯の点灯及び溶射に手動であってもしずあってもしずあってもしずあってもしずあってもしずあってもしずあってもしずいきゅうであってもであっていた。 if each DRL whose maximum luminous intensity does not exceed 700 cd as identified in Annex 1 of UN Regulation No. 148 is fitted on vehicle, the switching OX or OFF of the passing beam may be either manual or automatic. If automatic, conditions of paragraph 5.11.1. must be complied with. 5.11.2 歴期走行灯を備えていない場合にあっては、原動機と電動機がよりましまいまた each of a maximum luminous intensity does not exceed 700 cd as identified in Annex 1 of UN Regulation No. 148 is fitted on vehicle, the switching OX or OFF of the passing beam may be either manual or automatic. If automatic, conditions of paragraph 5.11.1. must be complied with. 5.11.2 歴期走行りを備えていない場合にあっては、 適・否 Pass · Fail 下の daytime running lamp is installed, the headlamp shall automatically be ON when the engine is running. 5.12.1 アルテン・フランでは、通常の運転位置にいる 適・否 Pass · Fail 下ルージンでは、以下の通りとする。 適・否 Pass · Fail を受け、以下の通りとする。 を子 Pass · Fail を受け、以下の通りとする。 を子 Pass · Fail を表別では、以下の通りとする。 を子 Pass · Pail を表別では、以下の通りといるとは、は、本の ・ Pass · Fail を表別では、以下の通りといるときに前が、			- , , , , , , , , , , , , , , , , , , ,		
関連を行時、トンネル走行時などで点灯す 5)。 1f each DRL whose meximum luminous intensity exceeds 700 cd as identified in Annex1 of UN Regulation No. 148 is fitted on vehicle, the passing beam shall be switched 00 and 0FF automatically relative to the ambient light conditions, c. g. switch 00 during night-time driving conditions, tumnels, etc.) according to the requirements of Annex 8. 5.11.1.2		· · · - · · · · · · · · · · · · · ·			
		灯及び消灯しなければならない	・(たとえば夜		
If each DRL whose maximum luminous intensity exceeds 700 cd as identified in Annexl of UN Regulation No. 148 is fitted on vehicle, the passing boan shall be switched ON and OFF automatically reletive to the subient light conditions (e.g. switch ON during night-time driving anoiditions, tumels, etc.) according to the resulting of the resulti			C 1///\1		
exceeds 700 cd as identified in Annex1 of UN Regulation No. 148 is fitted on webicle, the passing beam shall be switched 0N and 0UF automatically relative to the ambient light conditions (e.g. switch 0N during night-time driving conditions, tunnels, etc.) according to the requirements of Annex 8. 5.11.1.2					
Regulation No. 148 is fitted on vehicle, the passing beam shall be switched OX and OFF automatically relative to the ambient light conditions (e.g. switch ON during night-time driving conditions, tunnels, etc.) according to the requirements of Annex 8. 5.11.1.2		If each DRL whose maximum lumin	nous intensity		
passing beam shall be switched ON and OFF automatically relative to the ambient light conditions. (e.g. switch ON during night-time driving conditions, tumels, etc.) according to the requirements of Annex 8. 5.11.1.2 簡定		exceeds 700 cd as identified in	n Annex1 of UN		
passing beam shall be switched ON and OFF automatically relative to the ambient light conditions. (e.g. switch ON during night-time driving conditions, tumels, etc.) according to the requirements of Annex 8. 5.11.1.2 簡定		Regulation No. 148 is fitted on	n vehicle, the		
automatically relative to the ambient light conditions (e.g. switch ON during night-time driving conditions, tunnels, etc.) according to the requirements of Annex 8. 5.11.1.2					
conditions (e.g. switch 0N during night+time driving conditions, tunnels, etc.) according to the requirements of Annex 8.					
driving conditions, tunnels, etc.) according to the requirements of Annex 8					
To the requirements of Annex 8					
5.11.1.2 協定規則第148号の附則1で識別される最大光 動					
度が700cd以下の昼間走行灯を備える自動車に あっては、寸れ違い用前照灯の点灯及び消灯 は手動であっても自動であってもどちらでも よい。自動である場合は、5.11.1.1.0規定に 適合すること。		to the requirements of Annex 8.			<u> </u>
度が700cd以下の昼間走行灯を備える自動車に あっては、寸れ違い用前照灯の点灯及び消灯 は手動であっても自動であってもどちらでも よい。自動である場合は、5.11.1.1.0規定に 適合すること。	5. 11. 1. 2	協定規則第148号の附則1で識別	別される最大光	手動 ・ 自動	
あっては、すれ違い用前照灯の点灯及び消灯は手動であっても自動であってもどちらでもよい。自動である場合は、5.11.1.0则定に適合すること。				manual • automat:	ic
は手動であっても自動であってもどちらでもよい。自動である場合は、5.11.1.1.の規定に適合すること。 If each DRL whose maximum luminous intensity does not exceed 700 cd as identified in Annex 1 of UN Regulation No. 148 is fitted on vehicle, the switching ON or OFF of the passing beam may be either manual or automatic. If automatic, conditions of paragraph 5.11.1. must be complied with. 5.11.2. 昼間走行灯を備えていない場合にあっては、原動機/電動機が作動しているときに前照灯が自動的に点灯するものとする。 If no daytime running lamp is installed, the headlamp shall automatically be ON when the engine is running. 5.12. テルテールランプでは、通常の運転位置にいる通どを表しますが容易に視認できるものとする。 Every tell-tale lamps shall be readily visible to a driver in the normal driving position. 5.13. ダアルラールランプは、通常の運転位置にいる通どを表しますがでは、以下の通りとする。 Every tell-tale lamp shall be readily visible to a driver in the normal driving position. 5.13. ダアルラールランプは、通常の運転位置にいる通どを表しますがでは、以下の通りとする。 Et行用前照灯 自色					
はい。自動である場合は、5.11.1.1.の規定に適合すること。 If each DRL whose maximum luminous intensity does not exceed 700 cd as identified in Annex 1 of UN Regulation No. 148 is fitted on vehicle, the switching ON or OFF of the passing beam may be either manual or automatic. If automatic, conditions of paragraph 5.11.1.1 must be complied with. 5.11.2. 昼間走行灯を備えていない場合にあっては、原動機(雷動機が作動しているときに前照灯が自動的に点灯するものとする。 If no daytime running lamp is installed, the headlamp shall automatically be ON when the engine is running. 5.12. デルテールランプは、通常の運転位置にいる運転者が容易に視認できるものとする。 Every tell-tale lamps 5.12.1. デルテールランプは、通常の運転位置にいる運転者が容易に視認できるものとする。 Every tell-tale lamps shall be readily visible to a driver in the normal driving position. 5.13. 灯火の色 本規則で言及する灯火等の灯光及び反射光の色は、以下の通りとする。 連行用前照灯 白色 方向指示器 樹色 制動灯 赤色 機色 制動灯 赤色 樹色 刺動灯 赤色 樹色 刺動灯 赤色 横色 側方反射器 赤色 (後部に備えるもの:橙色 後部に備えるもの:橙色 後部に備えるもの:橙色 接色 静部霧灯 白色又は 淡黄色 赤色 前部霧灯 白色又は 淡黄色 赤色					
if automatic: if each DRL whose maximum luminous intensity does not exceed 700 cd as identified in Annex 1 of UN Regulation No. 148 is fitted on vehicle, the switching 0N or OFF of the passing beam may be either manual or automatic. If automatic, conditions of paragraph 5.11.1.1 must be complied with. 5.11.2. 昼間走行灯を備えていない場合にあっては、原動機が作動しているときに前照灯が自動的に点灯するのとする。 If no daytime running lamp is installed, the headlamp shall automatically be 0N when the engine is running. 5.12. テルテールランプでは、通常の運転位置にいる運転者が容易に視認できるものとする。 Every tell-tale lamps shall be readily visible to a driver in the normal driving position. 5.13. 灯火の色本規則で言及する灯火等の灯光及び反射光の色は、以下の通りとする。					
If each DRL whose maximum luminous intensity does not exceed 700 cd as identified in Annex 1 of UN Regulation No. 148 is fitted on vehicle, the switching ON or OFF of the passing beam may be either manual or automatic. If automatic, conditions of paragraph 5.11.1.1 must be complied with. 5.11.2.		よい。自動である場合は、5.11	1.1.の規定に	目動の場合:	
If each DRL whose maximum luminous intensity does not exceed 700 cd as identified in Annex 1 of UN Regulation No. 148 is fitted on vehicle, the switching ON or OFF of the passing beam may be either manual or automatic. If automatic, conditions of paragraph 5.11.1.1 must be complied with. 5.11.2.		適合すること。		if automatic	:
The Continuous and Continuous International Teach of the does not exceed 700 cd as identified in Annex 1 of UN Regulation No. 148 is fitted on vehicle, the switching 0N or OFF of the passing beam may be either manual or automatic. If automatic, conditions of paragraph 5.11.1. must be complied with. 5.11.2.	111				
Tof UN Regulation No. 148 is fitted on vehicle, the switching ON or OFF of the passing beam may be either manual or automatic. If automatic, conditions of paragraph 5.11. 1. 1. must be complied with. 5.11.2.	111				
vehicle, the switching ON or OFF of the passing beam may be either manual or automatic. If automatic, conditions of paragraph 5.11.1.1 must be complied with. 5.11.2.	111			rass • Fail	
passing beam may be either manual or automatic. If automatic, conditions of paragraph 5.11.1.1. must be complied with. 5.11.2.	111	1 of UN Regulation No. 148 is	fitted on		
passing beam may be either manual or automatic. If automatic, conditions of paragraph 5.11.1.1. must be complied with. 5.11.2.	111	vehicle, the switching ON or Ol	FF of the		
automatic. If automatic, conditions of paragraph 5.11.1.1. must be complied with.					
Paragraph 5.11.1.1. must be complied with. 5.11.2. 昼間走行灯を備えていない場合にあっては、原動機/電動機が作動しているときに前照灯が自動的に点灯するものとする。 If no daytime running lamp is installed, the headlamp shall automatically be 0N when the engine is running.					
5.11.2. 昼間走行灯を備えていない場合にあっては、原動機が作動しているときに前照灯が自動的に点灯するものとする。					
原動機/電動機が作動しているときに前照灯が自動的に点灯するものとする。 If no daytime running lamp is installed, the headlamp shall automatically be 0N when the engine is running. 5.12. テルテールランプ Tell-tale lamps 5.12.1. テルテールランプは、通常の運転位置にいる 適・ 否 Pass・Fail を			=		
が自動的に点灯するものとする。 If no daytime running lamp is installed, the headlamp shall automatically be 0N when the engine is running. 5.12. テルテールランプ Tell-tale lamps 5.12.1. テルテールランプは、通常の運転位置にいる。運転者が容易に視認できるものとする。 Every tell-tale lamp shall be readily visible to a driver in the normal driving position. 5.13. 灯火の色 本規則で言及する灯火等の灯光及び反射光の色は、以下の通りとする。 Pass · Fail を	5. 11. 2.	昼間走行灯を備えていない場合	·にあっては、	適・否	
が自動的に点灯するものとする。 If no daytime running lamp is installed, the headlamp shall automatically be 0N when the engine is running. 5.12. テルテールランプ Tell-tale lamps 5.12.1. テルテールランプは、通常の運転位置にいる。運転者が容易に視認できるものとする。 Every tell-tale lamp shall be readily visible to a driver in the normal driving position. 5.13. 灯火の色 本規則で言及する灯火等の灯光及び反射光の色は、以下の通りとする。 Pass · Fail を		原動機/雷動機が作動している	ときに前照灯	Pass • Fail	
If no daytime running lamp is installed, the headlamp shall automatically be 0N when the engine is running. 5.12.					
headlamp shall automatically be 0N when the engine is running. 5.12.					
engine is running. 5.12. デルテールランプ					
5. 12. テルテールランプ Tell-tale lamps 適・否Puテールランプは、通常の運転位置にいる 運転者が容易に視認できるものとする。 Every tell-tale lamp shall be readily visible to a driver in the normal driving position. 適・否Pass・Fail 5. 13. 灯火の色本規則で言及する灯火等の灯光及び反射光の色は、以下の通りとする。 適・否Pass・Fail 差行用前照灯白色、方向指示器 簡色制動灯 赤色、番号灯白色又は 橙色、制動灯 赤色、 「全面 「自色」方向指示器 「自色」方向指示器 「自色又は 「全面 「市部に備える」を 「市部に備える」を 「市部に備える」を 「大面」を 「大面」			e ON when the		
Tell-tale lamps					
Tell-tale lamps	5. 12.	テルテールランプ			
5. 12. 1. デルテールランプは、通常の運転位置にいる 運転者が容易に視認できるものとする。 Every tell-tale lamp shall be readily visible to a driver in the normal driving position. 適 ・ 否 Pass ・ Fail 5. 13. 灯火の色 適 ・ 否 Pass ・ Fail 5. 13. 灯火の色 適 ・ 否 Pass ・ Fail 5. 13. 灯火の色 適 ・ 否 Pass ・ Fail 5. 14. 大の通りとする。 Pass ・ Fail 2. 2. 2. 2. 2. 2. 2. 2. 2. 2. 2. 2. 2. 2		Tell-tale lamns			
 運転者が容易に視認できるものとする。 Every tell-tale lamp shall be readily visible to a driver in the normal driving position. 5.13.	E 10 1		転位墨沢いる	海 不	
Every tell-tale lamp shall be readily visible to a driver in the normal driving position. 5.13.	5. 12. 1.				
to a driver in the normal driving position.				Pass • Fail	
5.13. 灯火の色本規則で言及する灯火等の灯光及び反射光の色は、以下の通りとする。 適 ・ 否Pass ・ Fail 走行用前照灯白色方向指示器 橙色制動灯 赤色番号灯白色車幅灯 白色又は橙色尾灯 赤色 後部に備えるもの:橙色 前部霧灯 白色又は 淡黄色 後部繋灯 赤色		Every tell-tale lamp shall be a	readily visible		
5.13. 灯火の色本規則で言及する灯火等の灯光及び反射光の色は、以下の通りとする。 適 ・ 否Pass ・ Fail 走行用前照灯白色方向指示器 橙色制動灯 赤色番号灯白色車幅灯 白色又は橙色尾灯 赤色 後部に備えるもの:橙色 前部霧灯 白色又は 淡黄色 後部繋灯 赤色		to a driver in the normal driver	ing position.		
本規則で言及する灯火等の灯光及び反射光の色は、以下の通りとする。 Pass • Fail 走行用前照灯 白色 すれ違い用前照灯 白色 方向指示器 橙色 制動灯 赤色 番号灯 白色又は橙色 庫幅灯 白色又は橙色 後部反射器 赤色 他の:橙色 後部に備えるもの:橙色又は赤色 もの:橙色 もの:橙色 後部に備えるもの:橙色又は赤色 もの:橙色 市部霧灯 白色又は淡黄色 後部霧灯 赤色	5 13		0 1	· 庙 · 丕	
色は、以下の通りとする。 走行用前照灯 白色 すれ違い用前照灯 白色 方向指示器 橙色 制動灯 赤色 番号灯 白色 車幅灯 白色又は橙色 逐部反射器 赤色 後部に備えるもの:橙色 後部に備えるもの:橙色 もの:橙色 もの:橙色 前部霧灯 白色又は淡黄色 後部霧灯 赤色	0. 10.		カッド戸紅火の		
走行用前照灯 白色 すれ違い用前照灯 白色 方向指示器 橙色 制動灯 赤色 番号灯 白色 車幅灯 白色又は 橙色 尾灯 赤色 後部反射器 前部に備える もの:橙色 後部に備える もの:橙色又 は赤色 非常点滅表示灯 橙色 前部霧灯 白色又は 淡黄色 後部霧灯 赤色			及び区別元の	Pass • Fall	
すれ違い用前照灯 白色 方向指示器 橙色 制動灯 赤色 番号灯 白色 車幅灯 白色又は 橙色 後部反射器 側方反射器 前部に備えるもの:橙色、後部に備えるもの:橙色又は赤色 非常点滅表示灯 橙色 前部霧灯 白色又は淡黄色、後部霧灯 後部霧灯 赤色		色は、以下の通りとする。			
すれ違い用前照灯 白色 方向指示器 橙色 制動灯 赤色 番号灯 白色 車幅灯 白色又は 橙色 後部反射器 側方反射器 前部に備えるもの:橙色、後部に備えるもの:橙色又は赤色 非常点滅表示灯 橙色 前部霧灯 白色又は淡黄色、後部霧灯 後部霧灯 赤色					
すれ違い用前照灯 白色 方向指示器 橙色 制動灯 赤色 番号灯 白色 車幅灯 白色又は 橙色 後部反射器 側方反射器 前部に備えるもの:橙色、後部に備えるもの:橙色又は赤色 非常点滅表示灯 橙色 前部霧灯 白色又は淡黄色、後部霧灯 後部霧灯 赤色		走行用前照灯	白色		
方向指示器 橙色 制動灯 赤色 赤色 番号灯 白色 車幅灯 白色又は 橙色 尾灯 赤色 後部反射器 赤色 (後部に備えるもの:橙色 後部に備えるもの:橙色 後部に備えるもの:橙色 後部に備えるもの:橙色 後部に備えるもの:橙色 後部に備えるもの:橙色 後部霧灯 白色又は 淡黄色 後部霧灯 赤色					
制動灯 赤色 番号灯 白色 車幅灯 白色又は橙色 尾灯 赤色 後部反射器 前部に備えるもの:橙色 り方反射器 もの:橙色 が部に備えるもの:橙色又は赤色 は赤色 非常点滅表示灯 白色又は淡黄色 後部霧灯 赤色					
番号灯 白色 車幅灯 白色又は 橙色 尾灯 赤色 後部反射器 前部に備えるもの: 橙色 後部に備えるもの: 橙色又は赤色 非常点滅表示灯 橙色 前部霧灯 白色又は淡黄色 後部霧灯 赤色					
車幅灯 白色又は 橙色 尾灯 赤色 後部反射器 前部に備える もの: 橙色 後部に備える もの: 橙色又 は赤色 非常点滅表示灯 白色又は 淡黄色 後部霧灯 赤色		制動灯	赤色		
車幅灯 白色又は 橙色 尾灯 赤色 後部反射器 前部に備える もの: 橙色 後部に備える もの: 橙色又 は赤色 非常点滅表示灯 白色又は 淡黄色 後部霧灯 赤色		番号灯	白色		
超色 尾灯 赤色 後部反射器 前部に備えるもの: 橙色 しの: 橙色又は赤色 は赤色 非常点滅表示灯 白色又は淡黄色 後部霧灯 赤色					
尾灯 赤色 後部反射器 前部に備えるもの: 橙色 他の: 橙色又は赤色 は赤色 非常点滅表示灯 白色又は淡黄色 後部霧灯 赤色		→ L田 ∨ 1			
後部反射器 赤色 側方反射器 前部に備えるもの: 橙色 後部に備えるもの: 橙色又は赤色 は赤色 非常点滅表示灯 橙色 前部霧灯 白色又は淡黄色 後部霧灯 赤色					
側方反射器 前部に備えるもの: 橙色 後部に備えるもの: 橙色又は赤色 非常点滅表示灯 橙色 前部霧灯 白色又は淡黄色 後部霧灯 赤色					
もの: 橙色 後部に備える もの: 橙色又 は赤色 非常点滅表示灯 一 前部霧灯 一 色 後部霧灯 一 後部霧灯 一 後部霧灯 一 後部霧灯			赤色		
もの: 橙色 後部に備える もの: 橙色又 は赤色 非常点滅表示灯 一 前部霧灯 一 色 後部霧灯 一 後部霧灯 一 後部霧灯 一 後部霧灯		側方反射器	前部に備える		
後部に備える もの: 橙色又 は赤色 非常点滅表示灯 一 前部霧灯 一 後部霧灯 一 後部霧灯 一 後部霧灯					
もの: 橙色又 は赤色 非常点滅表示灯 一 前部霧灯 一 後部霧灯 一 後部霧灯 赤色					
は赤色 <u>非常点滅表示灯</u> <u>橙色</u> 前部霧灯 白色又は 淡黄色 後部霧灯 赤色					
非常点滅表示灯橙色前部霧灯白色又は 淡黄色後部霧灯赤色					
前部霧灯 白色又は 淡黄色 後部霧灯 赤色					
前部霧灯 白色又は 淡黄色 後部霧灯 赤色		非常点滅表示灯	橙色		
後部霧灯 赤色		144 61433 74			
		公如 東灯			
	1		日色		1

-			-	
	緊急制動表示灯	橙色又は		
		赤色		
	車室外乗降支援灯	白色		
	配光可変型前照灯 (ADB)	白色		
	後面衝突警告信号 配光可変型前照灯システム	橙色		
	配光可変型前照灯システム (AFS)	白色		
	Colours of the lights The colours of the lights refer Regulation shall be as follows			
	Driving-beam headlamp	white		
	Passing-beam headlamp	white		
	Direction-indicator lamp	amber		
	Stop lamp	red		
	Rear-registration plate lamp			
		white or amber		
	Front position lamp			
	Rear position lamp	red		
	Rear retro-reflector, non- triangular	red		
	Side retro-reflector, non-triangular	amber at the front		
		amber or red at the rear		
	Vehicle-hazard warning signal	amber		
	Front fog lamp	white or		
		selective		
		yellow		
	Rear fog lamp	red		
	Daytime running lamp	white		
	Emergency stop signal	amber or red		
	Exterior courtesy lamp	white		
	Adaptive Driving-Beam (ADB)	white		
	Rear-end collision alert	amber		
		white		
	system (AFS)			
	本規則に基づく認可のために提 車は、以下の灯火器及び反射器 置を備えるものとする。 Every vehicle submitted for app	並びに指示装 proval pursuant		
	to this Regulation shall be equal following lighting and light-sidevices: 走行用前照灯(6.1.項)、		 適 ・ 否	
	Driving-beam headlamp (paragrap	ph 6.1.);	Pass • Fail]
	すれ違い用前照灯(6.2.項)、 Passing-beam headlamp(paragrap	ph 6.2.);	· 適 · 否 Pass · Fail	
5. 14. 3.	方向指示器(6.3.項)、		適 · 否 Pass · Fail	
	Direction indicator lamps (para 制動灯:協定規則第7号若しく 定されたカテゴリーS1の制動灯 50号に規定された制動灯又は協 に規定された二輪自動車用制動	、協定規則第 5定規則第148号 5灯(6.4.項)	適 · 否 Pass · Fail	
	Stop lamp, S1 category device s Regulation No. 7 or 148 or stop specified in UN Regulation No. 6.4.) or stop lamp for category UN Regulation No 148;	o lamp 50 (paragraph		

		_	
5. 14. 5.	番号灯(6.5.項)、	適・否	
	Rear-registration-plate illuminating device	Pass • Fail	
	(paragraph 6.5.);		
5. 14. 6.	車幅灯 (6.6.項) 、	適 ・ 否	
	Front position lamp (paragraph 6.6.);	Pass • Fail	
5. 14. 7.	尾灯 (6.7.項)、	適・否	
0.14.7.		Pass • Fail	
5. 14. 8.	Rear position lamp (paragraph 6.7.); 非三角形の後部反射器 (6.8.項)、	· 否	
3. 14. 0.			
	Rear retro reflector, non-triangular	Pass • Fail	
5 14 0	(paragraph 6.8.);	\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\	
5. 14. 9.	非三角形の側方反射器(6.12.項)。	適・否	
	Side retro reflector, non-triangular	Pass • Fail	
	(paragraph 6.12.);		
5. 15.	加えて、自動車は下記の灯火器及び指示装置		
	を備えることができる。		
	It may, in addition, be equipped with the		
	following lighting and light-signalling		
	devices;		
5. 15. 1.	非常点滅表示灯(6.9.項)、	有 ・ 無	
	Vehicle-hazard warning signal (paragraph	•	
	6.9.);	Yes • No	
5. 15. 2.	霧灯、	100	
0. 10. 2.	海角、 Fog lamps;		
5. 15. 2. 1.	前部霧灯(6.10.項)、	有・無	
]]]] . 13. 2. 1.		Yes • No	
5. 15. 2. 2.	Front fog lamp (paragraph 6.10.); 後部霧灯 (6.11.項)、	有・無	
3. 13. 2. 2.		* *	
T 15 0	Rear fog lamp (paragraph 6.11.);	Yes · No 有 · 無	
5. 15. 3.	昼間走行灯 (6.13.項)。	* *	
F 15 4	Daytime running lamp (paragraph 6.13.).	Yes • No	
5. 15. 4.	制動灯:協定規則第7号又は第148号に規定さ	<i>→</i> /m²	
	れたカテゴリーS3の制動灯(6.4.項)	有・無	
	Stop lamp, S3 category device specified in UN	Yes • No	
	Regulation No. 7 (paragraph 6.4.) or 148;		
5. 15. 5.	緊急制動表示灯(6.14.項)。	有 ・ 無	
	Emergency stop signal (paragraph 6.14.).	Yes • No	
5. 15. 6.	車室外乗降支援灯(6.15.項)。	有 ・ 無	
	Exterior courtesy lamp (paragraph 6.15.).	Yes • No	
5. 15. 7.	配光可変型前照灯(ADB)(6.16.項)。	有・無	
	Adaptive Driving-Beam (ADB) (paragraph	Yes • No	
	6. 16.).		
5. 15. 8.	後面衝突警告信号(6.17項)。	有 · 無	
	Rear-end collision alert signal (paragraph	Yes • No	
	6. 17.)		
5. 15. 9.	配光可変型前照灯(AFS)(6.18.項)。	有 • 無	
	Adaptive front lighting system (AFS)	Yes • No	
	(paragraph 6.18.).		
5. 17.	上記5.14.項及び5.15.項に規定した以外の灯	適・ 否	
0.11.	火器及び反射器並びに指示装置を取り付ける	Pass • Fail	
	ことは、協定規則第53号の型式認可の意図す	rass raii	
	るところではすべて禁止とする。		
	The fitting of any lighting and light-		
	signalling devices other than those mentioned		
	in paragraphs 5.14. and 5.15. above is		
F 10	prohibited for the purposes of type approval.	\ \	
5. 19.	尾灯、後部方向指示器及び後部反射器を可動	適・否	
	構成部品に取り付ける場合には、以下のいず	Pass • Fail	
	れかの要件に適合すること。		
	Rear position lamps, rear direction-		
	indicators and rear retro-reflectors, may be		
	installed on movable components only:		

			TIAS S
5. 19. 1.	可動構成部品のすべての固定位置において、可動構成部品上の灯火等が、当該灯火等について規定された取付位置、幾何学的視認性、色及び光度に係る要件をすべて満たしていること。 If at all fixed positions of the movable components the lamps on the movable components meet all the position, geometric visibility, colorimetric and photometric requirements for those lamps.	適 · 否 Pass · Fail	
5. 19. 2.	上記5.19.項に言及する機能が「D」マークが付いた2個の灯火(協定規則第48号の2.4.11.1.項参照)の組み合わせによって得られる場合は、可動構成部品のすべての固定位置において、当該灯火等のうち1個の灯火等が当該灯火等について規定された取付位置、幾何学的視認性及び光度に係る要件を満たせばよい。 In the case where the functions referred to in paragraph 5.19. are obtained by an assembly of two lamps marked "D" (see paragraph 2.4.11.1. of UN Regulation No. 48), only one of the lamps needs to meet the position, geometric visibility and photometric requirements for those lamps at all fixed positions of the movable components.	適 · 否 Pass · Fail	
5. 19. 3.	可動構成部品が任意の固定した開放位置にあるとき、当該灯火等の機能のために追加の灯火等を取り付けて作動させる場合にあっては、かかる追加の灯火等は、可動構成部品に取り付けられた灯火等に適用される取付位置、幾何学的視認性及び光度に係る要件をすべて満たさなければならない。Where additional lamps for the above functions are fitted and are activated, when the movable component is in any fixed open position, provided that these additional lamps satisfy all the position, geometric visibility and photometric requirements applicable to the lamps installed on the movable component.	適 · 否 Pass · Fail	
5. 19. 4.	上記5.19.項に言及する機能が相互依存型灯火装置によって得られる場合にあっては、以下のいずれかの条件に適合するものであればよい。 (a) 相互依存型灯火装置が可動構成部のみに取り付けられている場合にあっては、5.19.1.項の要件を満たすものとする。ただし、当該可動構成部品が任意の固定した開放位置にあるとき、当該灯火等の機能のために追加の灯火等を作動させてもよい。ただし、かかる追加の灯火等は、可動構成部品に取り付けられた当該灯火等に適用される取付位置、幾何学的視認性、色及び光度に係る要件をすべて満たさなければならない。又は	適 · 否 Pass · Fail	

(b) 相互依存型灯火装置の一部が固定構成部品上にあり、一部が可動構成部品に取り付けられている場合にあっては、装置認可手順中に申請者が指定する相互依存型灯火等は、可動構成部品のすべての固定位置において、当該灯火等に適用される取付位置、外側方向の幾何学的視認性、色及び光度に係る要件をすべて満たすものとする。

当該相互依存型灯火等が可動構成部品の すべての固定位置において、当該装置の 認可のために規定された配光領域におけ る光度値に適合する場合にあっては、内 側方向の幾何学的視認性に係る要件は満 たされているものとみなす。

In the case where the functions referred to in paragraph 5.19. are obtained by an interdependent lamp system either of the following conditions shall apply:

(a) Should the complete interdependent lamp system be mounted on the moving component(s), the requirements of paragraph 5.19.1. shall be satisfied. However, additional lamps for the above functions may be activated, when the movable component is in any fixed open position, provided that these additional lamps satisfy all the position, geometric visibility, colorimetric and photometric requirements applicable to the lamps installed on the movable component.

or

(b) Should the interdependent lamp system be partly mounted on the fixed component and partly mounted on a movable component, the interdependent lamp(s) specified by the Applicant during the device approval procedure shall meet all the position, outwards geometric visibility, colorimetric and photometric requirements for those lamps, at all fixed positions of the movable component(s). The inwards geometric visibility requirement(s) is(are) deemed to be satisfied if this (these) interdependent lamp(s) still conform(s) to the photometric values prescribed in the field of light distribution for the approval of the device, at all fixed positions of the movable component(s)

5.20. 幾何学的視器性に関する一般規定 General provisions relating to geometric visibility 5.20.1. 無限速から観察した際に、幾何学的視認角の 内側において、灯火等の見かけの表面の任意 の部分から光が伝播する経路に障害物がない ものとする。 ただし、当該好火等が障害物のある状態で型 式器可多受けた場合にあっては、当該障害物 を考慮しないものとする。 There shall be no obstacle on the inside of the angles of geometric visibility to the propagation of light from anp part of the apparent surface of the lamp observed from infinity. However, no account is taken of obstacles, if they were already presented when the lamp was type-approved. 5.20.3. ガスを取り行けたときに、当該灯火の見かけ の表面のいずれかの部分が車両の他の部分に よって遮蔽されていない灯火の部分が整両のため に定められた光学値に引き続き適合すること の話拠を提出するものとする。 If, when the lamp is installed, any part of the apparent surface of the lamp is hidden by any further parts of the vehicle, proof shall be furnished that the part of the lamp not hidden by obstacles still conforms to the photometric values prescribed for the apparent of the device. 5.20.5. 利丘依存型灯火装形の場合においては、当該 装置のその利丘依存型灯火等が同時に点灯 している時に幾何学的視器性の要件を満たす ものとする。 In the case of an interdependent lamp system the geometric visibility requirements shall be fulfilled when all its interdependent lamps are operated together. 5.22. 光源として認可されたLED代替光源を備える灯 火等は、3.2.6項に規定された(申請書類に) おおがあり、容認されたUP代替光源を備える灯 火等は、3.2.6項に規定された(申請書類に) おおがあり、容認されたUP代替光源を備える灯 火等は、3.2.6項に規定された(申請書類に) おおがあり、容認されたUP代替光源を備える灯 火等は、3.2.6可に規定された(申請書類に) はまれたLED代替光源を備記するための必要 でキングの有無を確認するの必要 でキングの有無を確認するの必要 でキングの有無を確認するの必要 では、LED代替光源を働える灯 火等は、3.2.6では、15時で表別である。 The use of lamps approved for and equipped with LED substitute light source(s) is allowed eaclusively in the case where the statement indicated in paragraph 3.2.6. is present and positive. To verify that this statement is respected, both at the type approval and in the conformity of production verification, the presence of the marking on the lamps related to the use of LED substitute light source(s) shall be checked.				TRIME OF ROOF
(General provisions relating to geometric visibility 15, 20.1. 無限速から観察した際に、幾何学的視認角の	5, 20,	幾何学的視認性に関する一般規定		
wisibility 5.20.1. 無限速から観察した際に、幾何学的視認角の 内側において、灯火等の見かけの表面の任意 の部分から光が伝播する経路に障害物がないものとする。 ただし、当該灯火等が障害物のある状態で型式調可を受けた場合にあっては、当該障害物を考慮しないものとする。 There shall be no obstacle on the inside of the angles of geometric visibility to the propagation of light from any part of the apparent surface of the lamp loserved from infinity. However, no account is taken of obstacles, if they were already presented when the lamp was type-approved. Ty人を取り付けたときに、当該灯火の見かけの表面のいずれかの部分が装置認可のために定められた光学値に引き続き適合することの証拠を提出するものとする。 If, when the lamp is installed, any part of the apparent surface of the lamp is hidden by any further parts of the vehicle, proof shall be furnished that the part of the lamp not hidden by obstacles still conforms to the photometric values prescribed for the approval of the device. 1 相互依存型灯火装御の場合においては、当該装置の全ての利互依存型灯火等が同時に点灯している時に幾何学的視器性の要件を満たすものとする。 In the case of an interdependent lamps are operated together. 2 元の元献の声があり、容認されている場合にのみ使用することができる。 型式認可された(申請書類に)記載があり、容認されている場合にのみ使用することができる。 型式認可された(上野代養光源の使用に係る灯火等のマーキングの有無を確認するものとする。 The use of lamps approved for and equipped with LED substitute light source(s), is allowed exclusively in the case where the statement indicated in paragraph 3.2.6. is present and positive. To verify that this statement is respected, both at the type approval and in the conformity of production verification, the presence of the marking on the lamps related to the use of LED substitute light source(s)				
5.20.1. 無限達から観察した際に、幾何学的視認角の 海側において、灯火等の見かけの表面の任意 の部分から光が伝籍する経路に暗書物がない ものとする。 ただし、当該灯火等が障害物のある状態で型 式器可を受けた場合にあっては、当該障害物を考慮しないものとする。 There shall be no obstacle on the inside of the angles of geometric visibility to the propagation of light from any part of the apparent surface of the lamp observed from infinity. However, no account is taken of obstacles, if they were already presented when the lamp was type-approved. 5.20.3. 灯火を取り付けたときに、当該灯火の見かけ の表面のいずれかの部分が車両の他の部分に よって遮蔽される場合、その障害によって遮蔽されていない灯火の部分が装置認可かために定められた光学値に引き続き適合すること の証拠を提出するものとする。 If, when the lamp is installed, any part of the apparent surface of the lamp is hidden by any further parts of the vehicle, proof shall be furnished that the part of the lamp not hidden by obstacles still conforms to the photometric values prescribed for the approval of the device. 5.20.5. 相互依存型灯火等が同時に点灯している時に幾何学的視認性の要件を満たすものとする。 In the case of an interdependent lamps are operated togother. 上のとする。 In the case of an interdependent lamps are operated togother. 上のとする。 In the case of an interdependent lamps are operated togother. 上のとする。 Until with a lamp in a lamp		= = =		
内側において、灯火等の見かけの表面の任意	F 00 1		·	-
の部分から光が伝播する経路に障害物がないものとする。 ただし、当該灯火等が障害物のある状態で型式認可を受けた場合にあっては、当該障害物を考慮しないものとする。 There shall be no obstacle on the inside of the angles of geometric visibility to the propagation of light from any part of the apparent surface of the lamp observed from infinity. However, no account is taken of obstacles, if they were already presented when the lamp was type-approved. 5.20.3. 灯火を取り付けたときに、当該灯火の見かけの表面のいずれかの部分が車両の他の部分によって遮蔽される場合、その障害によって遮蔽されていない灯火の部分が建設設可のために定められた光学値に引き続き適合することの証拠を提出するものとする。 If, when the lamp is installed, any part of the apparent surface of the lamp is hidden by any further parts of the vehicle, proof shall be furnished that the part of the lamp not hidden by obstacles still conforms to the photometric values prescribed for the approval of the device. 5.20.5. 相互依存型灯火装置の場合においては、当該装置の全ての相互依存型灯火等が同時に点灯している時に幾何学的視認性の要件を満たすものとする。 In the case of an interdependent lamp system the geometric visibility requirements shall be fulfilled when all its interdependent lamp sera operated together. 5.22. 光源として認可された足形代替光源を備える灯点では、3.2.6項に規定された(申請書類に) approval of the device. 5.24. 光源として認可されたに呼び替光源を備える灯点では、3.2.6項に規定された(申請書類に) approval case of an and equipped with LED substitute light source(s), is allowed exclusively in the case where the statement indicated in paragraph 3.2.6. is present and positive. To verify that this statement is respected, both at the type approval and in the conformity of production verification, the presence of the marking on the lamps related to the use of LED substitute light source(s)	5. 20. 1.			
までしている。 ただし、当該対大等が障害物のある状態で型式認可を受けた場合にあっては、当該障害物を考慮しないものとする。 There shall be no obstacle on the inside of the angles of geometric visibility to the propagation of light from any part of the apparent surface of the lamp observed from infinity. However, no account is taken of obstacles, if they were already presented when the lamp was type-approved. 5. 20. 3. 対大を取り行けたときに、当該対大の見かけの表面のいずれかの部分が実置認可のために定められた光学値に引き続き適合することの証拠を提出するものとする。 If, when the lamp is installed, any part of the apparent surface of the lamp is hidden by any further parts of the vehicle, proof shall be furnished that the part of the lamp not hidden by obstacles still conforms to the photometric values prescribed for the approval of the device. 5. 20. 5. 相互依存型灯大装度の場合においては、当該装置の全ての相互依存型灯大等が同時に点灯している時に幾何学的視認性の要件を満たすものとする。 In the case of an interdependent lamp system the geometric visibility requirements shall be fulfilled when all its interdependent lamps are operated together. 5. 22. 光源として認可されたLED代替光源の使用に係る灯大等のマーキングの有無を確認するものとする。 The use of lamps approved for and equipped with LED substitute light source(s), is allowed exclusively in the case where the statement indicated in paragraph 3. 2. 6. is present and positive. To verify that this statement is respected, both at the type approval and in the conformity of production verification, the presence of the marking on the lamps related to the use of LIDD substitute light source(s)			Pass • Fall	
ただし、当該灯火等が降音物のある状態で型式認可を受けた場合にあっては、当該障害物を考慮しないものとする。 There shall be no obstacle on the inside of the angles of geometric visibility to the propagation of light from any part of the apparent surface of the lamp observed from infinity.				
式認可を受けた場合にあっては、当該障害物を考慮しないものとする。 There shall be no obstacle on the inside of the angles of geometric visibility to the propagation of light from any part of the apparent surface of the lamp observed from infinity. However, no account is taken of obstacles, if they were already presented when the lamp was type-approved. 5.20.3. ガ火を取り付けたときに、当該ガ火の見かけ 適・ 否 Pass・Fail たって遮蔽される場合、その障害によって遮蔽される場合、その障害になって遮蔽されていない灯火の部分が装置認可のために定められた光学値に引き続き適合することの証拠を提出するものとする。 If, when the lamp is installed, any part of the apparent surface of the lamp not hidden by obstacles still conforms to the photometric values prescribed for the approval of the device. 5.20.5. 相互依存型力火装置の場合においては、当該装置の全ての相互依存型力火等が同時に点灯している時に幾何学的視認性の要件を満たすものとする。 In the case of an interdependent lamp system the geometric visibility requirements shall be fulfilled when all its interdependent lamps are operated together. 5.22. 光源として認可されたLED代替光源を備える灯火等のマウキングの有集を確認するものとする。型式認可において、この記載の遵守を確認するのとする。 型式認可において、この記載の遵守を確認するのとする。 The use of lamps approved for and equipped with LED substitute light source(s), is allowed exclusively in the case where the statement indicated in paragraph 3.2.6. is present and positive. To verify that this statement is respected, both at the type approval and in the conformity of production verification, the presence of the marking on the lamps related to the use of LED substitute light source(s)		ものとする。		
式認可を受けた場合にあっては、当該障害物を考慮しないものとする。 There shall be no obstacle on the inside of the angles of geometric visibility to the propagation of light from any part of the apparent surface of the lamp observed from infinity. However, no account is taken of obstacles, if they were already presented when the lamp was type-approved. 5.20.3. ガ火を取り付けたときに、当該ガ火の見かけ 適・ 否 Pass・Fail たって遮蔽される場合、その障害によって遮蔽される場合、その障害になって遮蔽されていない灯火の部分が装置認可のために定められた光学値に引き続き適合することの証拠を提出するものとする。 If, when the lamp is installed, any part of the apparent surface of the lamp not hidden by obstacles still conforms to the photometric values prescribed for the approval of the device. 5.20.5. 相互依存型力火装置の場合においては、当該装置の全ての相互依存型力火等が同時に点灯している時に幾何学的視認性の要件を満たすものとする。 In the case of an interdependent lamp system the geometric visibility requirements shall be fulfilled when all its interdependent lamps are operated together. 5.22. 光源として認可されたLED代替光源を備える灯火等のマウキングの有集を確認するものとする。型式認可において、この記載の遵守を確認するのとする。 型式認可において、この記載の遵守を確認するのとする。 The use of lamps approved for and equipped with LED substitute light source(s), is allowed exclusively in the case where the statement indicated in paragraph 3.2.6. is present and positive. To verify that this statement is respected, both at the type approval and in the conformity of production verification, the presence of the marking on the lamps related to the use of LED substitute light source(s)		ただし、当該灯火等が障害物のある状態で型		
を考慮しないものとする。 There shall be no obstacle on the inside of the angles of geometric visibility to the propagation of light from any part of the apparent surface of the lamp observed from infinity.				
There shall be no obstacle on the inside of the angles of geometric visibility to the propagation of light from any part of the apparent surface of the lamp observed from infinity. However, no account is taken of obstacles, if they were already presented when the lamp was type-approved. 5.20.3. ガスを取り付けたときに、当該灯火の見かけ の表面のいずれかの部分が車両の他の部分に よって遮蔽される場合、その障害によって遮 蔽されていない灯火の部分が装置認可のため に定められた光学値に引き続き適合すること の証拠を提出するものとする。 If, when the lamp is installed, any part of the apparent surface of the lamp is hidden by any further parts of the vehicle, proof shall be furnished that the part of the lamp not hidden by obstacles still conforms to the photometric values prescribed for the approval of the device. 5.20.5. 相互依存型灯火装置の場合においては、当該 装置の全ての相互依存型灯火等が同時に点灯 している時に幾何学的視器性の要件を満たすものとする。 In the case of an interdependent lamp system the geometric visibility requirements shall be fullfilled when all its interdependent lamps are operated together. 5.22. 光源として認可されたLED代替光源の使用に係る灯火等の マケッキュングの有無を確認するものとする。 型式認可において、この記載の遵守を確認する。 型式認可において、この記載の遵守を確認する。 The use of lamps approved for and equipped with LED substitute light source(s), is allowed exclusively in the case where the statement indicated in paragraph 3.2.6. is present and positive. To verify that this statement is respected, both at the type approval and in the conformity of production verification, the presence of the marking on the lamps related to the use of LED substitute light source(s)				
the angles of geometric visibility to the propagation of light from any part of the apparent surface of the lamp observed from infinity. However, no account is taken of obstacles, if they were already presented when the lamp was type-approved. 5. 20. 3.		- · · - · · · · · · · · · · · · · · · ·		
propagation of light from any part of the apparent surface of the lamp observed from infinity. However, no account is taken of obstacles, if they were already presented when the lamp was type-approved. 5.20.3. 灯火を取り付けたときに、当該灯火の見かけ				
apparent surface of the lamp observed from infinity. However, no account is taken of obstacles, if they were already presented when the lamp was type-approved. 5.20.3.				
infinity. However, no account is taken of obstacles, if they were already presented when the lamp was type-approved. 5.20.3.				
However, no account is taken of obstacles, if they were already presented when the lamp was type-approved. 5.20.3.				
they were already presented when the lamp was type-approved. 5. 20. 3.				
大変取り付けたときに、当該灯火の見かけの表面のいずれかの部分が車両の他の部分によって遮蔽される場合、その障害によって遮蔽される場合、その障害によって遮蔽されたがない灯火の部分が装置認可のために定められた光学値に引き続き適合することの証拠を提出するものとする。 If, when the lamp is installed, any part of the apparent surface of the lamp is hidden by any further parts of the vehicle, proof shall be furnished that the part of the lamp not hidden by obstacles still conforms to the photometric values prescribed for the approval of the device. 5.20.5. 相互依存型灯火装置の場合においては、当該装置の全ての相互依存型灯火等が同時に点灯している時に幾何学的視認性の要件を満たすものとする。 In the case of an interdependent lamp system the geometric visibility requirements shall be fulfilled when all its interdependent lamps are operated together. 5.22. 光源として認可されたLED代替光源を備える灯冷等のマウンとができる。型式談可において、この記載の遵守を確認するために、LED代替光源の使用に係る灯火等のマーキングの有無を確認するものとする。 The use of lamps approved for and equipped with LED substitute light source(s), is allowed exclusively in the case where the statement indicated in paragraph 3.2.6. is present and positive. To verify that this statement is respected, both at the type approval and in the conformity of production verification, the presence of the marking on the lamps related to the use of LED substitute light source(s)				
5.20.3. 灯火を取り付けたときに、当該灯火の見かけの表面のいずれかの部分が車両の他の部分によって遮蔽される場合、その障害によって遮蔽されていない灯火の部分が装置認可のために定められた光学値に引き続き適合することの証拠を提出するものとする。				
の表面のいずれかの部分が車両の他の部分によって遮蔽されていない灯火の部分が装置器可のために定められた光学値に引き続き適合することの証拠を提出するものとする。 If, when the lamp is installed, any part of the apparent surface of the lamp is hidden by any further parts of the vehicle, proof shall be furnished that the part of the lamp not hidden by obstacles still conforms to the photometric values prescribed for the approval of the device. 5.20.5. 相互依存型灯火装置の場合においては、当該装置の全ての相互依存型灯火等が同時に点灯している時に幾何学的視認性の要件を満たすものとする。 In the case of an interdependent lamp system the geometric visibility requirements shall be fulfilled when all its interdependent lamps are operated together. 5.22. 光源として認可されたLED代替光源を備える灯火等が、まる6項に規定された(申請書類に)記載があり、容認されている場合にのみ使用することができる。型式認可において、この記載の遵守を確認するために、LED代替光源の使用に係る灯火等のマーキングの有無を確認するものとする。 The use of lamps approved for and equipped with LED substitute light source(s), is allowed exclusively in the case where the statement indicated in paragraph 3.2.6. is present and positive. To verify that this statement is respected, both at the type approval and in the conformity of production verification, the presence of the marking on the lamps related to the use of LED substitute light source(s)			\	
よって遮蔽される場合、その障害によって遮蔽されていない灯火の部分が装置認可のために定められた光学値に引き続き適合することの証拠を提出するものとする。 If, when the lamp is installed, any part of the apparent surface of the lamp is hidden by any further parts of the vehicle, proof shall be furnished that the part of the lamp not hidden by obstacles still conforms to the photometric values prescribed for the approval of the device. 5.20.5. 相互依存型灯火装置の場合においては、当該装置の全ての相互依存型灯火等が同時に点灯している時に幾何学的視認性の要件を満たすものとする。 In the case of an interdependent lamp system the geometric visibility requirements shall be fulfilled when all its interdependent lamps are operated together. 5.22. 光源として認可されたLED代替光源を備える灯火等は、3.2.6項に規定された(申請書類に)記載があり、容認されている場合にのみ使用することができる。型式認可において、この記載の遵守を確認するために、LED代替光源の使用に係る灯火等のマーキングの有無を確認するものとする。The use of lamps approved for and equipped with LED substitute light source(s), is allowed exclusively in the case where the statement indicated in paragraph 3.2.6. is present and positive. To verify that this statement is respected, both at the type approval and in the conformity of production verification, the presence of the marking on the lamps related to the use of LED substitute light source(s)	5. 20. 3.			
 蔵されていない灯火の部分が装置認可のために定められた光学値に引き続き適合することの証拠を提出するものとする。 If, when the lamp is installed, any part of the apparent surface of the lamp is hidden by any further parts of the vehicle, proof shall be furnished that the part of the lamp not hidden by obstacles still conforms to the photometric values prescribed for the approval of the device. 5.20.5. 相互依存型灯火装置の場合においては、当該装置の全ての相互依存型灯火等が同時に点灯している時に幾何学的視認性の要件を満たすものとする。 In the case of an interdependent lamp system the geometric visibility requirements shall be fulfilled when all its interdependent lamps are operated together. 5.22. 光源として認可されたLED代替光源を備える灯火等は、3.2.6項に規定された(申請書類に)記載があり、容認されている場合にのみ使用することができる。型式認可において、この記載の遵守を確認するために、LED代替光源の使用に係る灯火等のマーキングの有無を確認するものとする。The use of lamps approved for and equipped with LED substitute light source(s), is allowed exclusively in the case where the statement indicated in paragraph 3.2.6. is present and positive. To verify that this statement is respected, both at the type approval and in the conformity of production verification, the presence of the marking on the lamps related to the use of LED substitute light source(s) 		の表面のいずれかの部分が車両の他の部分に	Pass • Fail	
 蔵されていない灯火の部分が装置認可のために定められた光学値に引き続き適合することの証拠を提出するものとする。 If, when the lamp is installed, any part of the apparent surface of the lamp is hidden by any further parts of the vehicle, proof shall be furnished that the part of the lamp not hidden by obstacles still conforms to the photometric values prescribed for the approval of the device. 5.20.5. 相互依存型灯火装置の場合においては、当該装置の全ての相互依存型灯火等が同時に点灯している時に幾何学的視認性の要件を満たすものとする。 In the case of an interdependent lamp system the geometric visibility requirements shall be fulfilled when all its interdependent lamps are operated together. 5.22. 光源として認可されたLED代替光源を備える灯火等は、3.2.6項に規定された(申請書類に)記載があり、容認されている場合にのみ使用することができる。型式認可において、この記載の遵守を確認するために、LED代替光源の使用に係る灯火等のマーキングの有無を確認するものとする。The use of lamps approved for and equipped with LED substitute light source(s), is allowed exclusively in the case where the statement indicated in paragraph 3.2.6. is present and positive. To verify that this statement is respected, both at the type approval and in the conformity of production verification, the presence of the marking on the lamps related to the use of LED substitute light source(s) 		よって遮蔽される場合、その障害によって遮		
に定められた光学値に引き続き適合することの証拠を提出するものとする。 If, when the lamp is installed, any part of the apparent surface of the lamp is hidden by any further parts of the vehicle, proof shall be furnished that the part of the lamp not hidden by obstacles still conforms to the photometric values prescribed for the approval of the device. 5.20.5. 相互依存型灯火装置の場合においては、当該装置の全ての相互依存型灯火等が同時に点灯している時に幾何学的視認性の要件を満たすものとする。 In the case of an interdependent lamp system the geometric visibility requirements shall be fulfilled when all its interdependent lamps are operated together. 5.22. 光源として認可されたLED代替光源を備える灯火等は、3.2.6項に規定された(申請書類に)記載があり、容認されている場合にのみ使用することができる。型式認可において、この記載の遵守を確認するために、LED代替光源の使用に係る灯火等のマーキングの有無を確認するものとする。 The use of lamps approved for and equipped with LED substitute light source(s), is allowed exclusively in the case where the statement indicated in paragraph 3.2.6. is present and positive. To verify that this statement is respected, both at the type approval and in the conformity of production verification, the presence of the marking on the lamps related to the use of LED substitute light source(s)				
### On Extraction of the lamp is installed, any part of the apparent surface of the lamp is hidden by any further parts of the vehicle, proof shall be furnished that the part of the lamp not hidden by obstacles still conforms to the photometric values prescribed for the approval of the device. 5.20.5.				
If, when the lamp is installed, any part of the apparent surface of the lamp is hidden by any further parts of the vehicle, proof shall be furnished that the part of the lamp not hidden by obstacles still conforms to the photometric values prescribed for the approval of the device. 5.20.5. 相互依存型灯火装置の場合においては、当該装置の全ての相互依存型灯火等が同時に点灯している時に幾何学的視認性の要件を満たすものとする。 In the case of an interdependent lamp system the geometric visibility requirements shall be fulfilled when all its interdependent lamps are operated together. 5.22. 光源として認可されたLED代替光源を備える灯火等は、3.2.6項に規定された(申請書類に)記載があり、容認されている場合にのみ使用することができる。型式認可において、この記載の遵守を確認するために、LED代替光源の使用に係る灯火等のマーキングの有無を確認するものとする。The use of lamps approved for and equipped with LED substitute light source(s), is allowed exclusively in the case where the statement indicated in paragraph 3.2.6. is present and positive. To verify that this statement is respected, both at the type approval and in the conformity of production verification, the presence of the marking on the lamps related to the use of LED substitute light source(s)				
the apparent surface of the lamp is hidden by any further parts of the vehicle, proof shall be furnished that the part of the lamp not hidden by obstacles still conforms to the photometric values prescribed for the approval of the device. 5.20.5. 相互依存型灯火装置の場合においては、当該装置の全ての相互依存型灯火等が同時に点灯している時に幾何学的視認性の要件を満たすものとする。 In the case of an interdependent lamp system the geometric visibility requirements shall be fulfilled when all its interdependent lamps are operated together. 5.22. 光源として認可されたLED代替光源を備える灯火等は、3.2.6項に規定された(申請書類に)記載があり、容認されている場合にのみ使用することができる。型式認可において、この記載の遵守を確認するために、LED代替光源の使用に係る灯火等のマーキングの有無を確認するものとする。The use of lamps approved for and equipped with LED substitute light source(s), is allowed exclusively in the case where the statement indicated in paragraph 3.2.6. is present and positive. To verify that this statement is respected, both at the type approval and in the conformity of production verification, the presence of the marking on the lamps related to the use of LED substitute light source(s)				
any further parts of the vehicle, proof shall be furnished that the part of the lamp not hidden by obstacles still conforms to the photometric values prescribed for the approval of the device. 5.20.5. 相互依存型灯火装置の場合においては、当該装置の全ての相互依存型灯火等が同時に点灯している時に幾何学的視認性の要件を満たすものとする。 In the case of an interdependent lamp system the geometric visibility requirements shall be fulfilled when all its interdependent lamps are operated together. 5.22. 光源として認可されたLED代替光源を備える灯火等は、3.2.6項に規定された(申請書類に)記載があり、容認されている場合にのみ使用することができる。型式認可において、この記載の遵守を確認するために、LED代替光源の使用に係る灯火等のマーキングの有無を確認するものとする。The use of lamps approved for and equipped with LED substitute light source(s), is allowed exclusively in the case where the statement indicated in paragraph 3.2.6. is present and positive. To verify that this statement is respected, both at the type approval and in the conformity of production verification, the presence of the marking on the lamps related to the use of LED substitute light source(s)				
be furnished that the part of the lamp not hidden by obstacles still conforms to the photometric values prescribed for the approval of the device. 5.20.5. 相互依存型灯火装置の場合においては、当該装置の全ての相互依存型灯火等が同時に点灯している時に幾何学的視認性の要件を満たすものとする。 In the case of an interdependent lamp system the geometric visibility requirements shall be fulfilled when all its interdependent lamps are operated together. 5.22. 光源として認可されたLED代替光源を備える灯火等は、3.2.6項に規定された(申請書類に)記載があり、容認されている場合にのみ使用することができる。型式認可において、この記載の遵守を確認するために、LED代替光源の使用に係る灯火等のマーキングの有無を確認するものとする。The use of lamps approved for and equipped with LED substitute light source(s), is allowed exclusively in the case where the statement indicated in paragraph 3.2.6. is present and positive. To verify that this statement is respected, both at the type approval and in the conformity of production verification, the presence of the marking on the lamps related to the use of LED substitute light source(s)				
hidden by obstacles still conforms to the photometric values prescribed for the approval of the device. 5.20.5. 相互依存型灯火装置の場合においては、当該装置の全ての相互依存型灯火等が同時に点灯している時に幾何学的視認性の要件を満たすものとする。 In the case of an interdependent lamp system the geometric visibility requirements shall be fulfilled when all its interdependent lamps are operated together. 5.22. 光源として認可されたLED代替光源を備える灯火等は、3.2.6項に規定された(申請書類に)記載があり、容認されている場合にのみ使用することができる。型式認可において、この記載の遵守を確認するために、LED代替光源の使用に係る灯火等のマーキングの有無を確認するものとする。The use of lamps approved for and equipped with LED substitute light source(s), is allowed exclusively in the case where the statement indicated in paragraph 3.2.6. is present and positive. To verify that this statement is respected, both at the type approval and in the conformity of production verification, the presence of the marking on the lamps related to the use of LED substitute light source(s)				
photometric values prescribed for the approval of the device. 5.20.5. 相互依存型灯火装置の場合においては、当該装置の全ての相互依存型灯火等が同時に点灯している時に幾何学的視認性の要件を満たすものとする。 In the case of an interdependent lamp system the geometric visibility requirements shall be fulfilled when all its interdependent lamps are operated together. 5.22. 光源として認可されたLED代替光源を備える灯火等は、3.2.6項に規定された(申請書類に)記載があり、容認されている場合にのみ使用することができる。型式認可において、この記載の遵守を確認するために、LED代替光源の使用に係る灯火等のマーキングの有無を確認するものとする。The use of lamps approved for and equipped with LED substitute light source(s), is allowed exclusively in the case where the statement indicated in paragraph 3.2.6. is present and positive. To verify that this statement is respected, both at the type approval and in the conformity of production verification, the presence of the marking on the lamps related to the use of LED substitute light source(s)				
approval of the device. 1				
第三の 表示				
装置の全ての相互依存型灯火等が同時に点灯している時に幾何学的視認性の要件を満たすものとする。 In the case of an interdependent lamp system the geometric visibility requirements shall be fulfilled when all its interdependent lamps are operated together. 5.22. 光源として認可されたLED代替光源を備える灯火等は、3.2.6項に規定された(申請書類に)記載があり、容認されている場合にのみ使用することができる。型式認可において、この記載の遵守を確認するために、LED代替光源の使用に係る灯火等のマーキングの有無を確認するものとする。The use of lamps approved for and equipped with LED substitute light source(s), is allowed exclusively in the case where the statement indicated in paragraph 3.2.6. is present and positive. To verify that this statement is respected, both at the type approval and in the conformity of production verification, the presence of the marking on the lamps related to the use of LED substitute light source(s)			\ 	
している時に幾何学的視認性の要件を満たすものとする。 In the case of an interdependent lamp system the geometric visibility requirements shall be fulfilled when all its interdependent lamps are operated together. 5.22. 光源として認可されたLED代替光源を備える灯火等は、3.2.6項に規定された(申請書類に)記載があり、容認されている場合にのみ使用することができる。型式認可において、この記載の遵守を確認するために、LED代替光源の使用に係る灯火等のマーキングの有無を確認するものとする。The use of lamps approved for and equipped with LED substitute light source(s), is allowed exclusively in the case where the statement indicated in paragraph 3.2.6. is present and positive. To verify that this statement is respected, both at the type approval and in the conformity of production verification, the presence of the marking on the lamps related to the use of LED substitute light source(s)	5. 20. 5.			
In the case of an interdependent lamp system the geometric visibility requirements shall be fulfilled when all its interdependent lamps are operated together. 5.22. 光源として認可されたLED代替光源を備える灯火等は、3.2.6項に規定された(申請書類に)記載があり、容認されている場合にのみ使用することができる。型式認可において、この記載の遵守を確認するために、LED代替光源の使用に係る灯火等のマーキングの有無を確認するものとする。The use of lamps approved for and equipped with LED substitute light source(s), is allowed exclusively in the case where the statement indicated in paragraph 3.2.6. is present and positive. To verify that this statement is respected, both at the type approval and in the conformity of production verification, the presence of the marking on the lamps related to the use of LED substitute light source(s)		装置の全ての相互依存型灯火等が同時に点灯	Pass • Fail	
In the case of an interdependent lamp system the geometric visibility requirements shall be fulfilled when all its interdependent lamps are operated together. 5.22. 光源として認可されたLED代替光源を備える灯火等は、3.2.6項に規定された(申請書類に)記載があり、容認されている場合にのみ使用することができる。型式認可において、この記載の遵守を確認するために、LED代替光源の使用に係る灯火等のマーキングの有無を確認するものとする。The use of lamps approved for and equipped with LED substitute light source(s), is allowed exclusively in the case where the statement indicated in paragraph 3.2.6. is present and positive. To verify that this statement is respected, both at the type approval and in the conformity of production verification, the presence of the marking on the lamps related to the use of LED substitute light source(s)		している時に幾何学的視認性の要件を満たす		
In the case of an interdependent lamp system the geometric visibility requirements shall be fulfilled when all its interdependent lamps are operated together. 5.22. 光源として認可されたLED代替光源を備える灯火等は、3.2.6項に規定された(申請書類に)記載があり、容認されている場合にのみ使用することができる。型式認可において、この記載の遵守を確認するために、LED代替光源の使用に係る灯火等のマーキングの有無を確認するものとする。The use of lamps approved for and equipped with LED substitute light source(s), is allowed exclusively in the case where the statement indicated in paragraph 3.2.6. is present and positive. To verify that this statement is respected, both at the type approval and in the conformity of production verification, the presence of the marking on the lamps related to the use of LED substitute light source(s)		ものとする。		
the geometric visibility requirements shall be fulfilled when all its interdependent lamps are operated together. 5.22. 光源として認可されたLED代替光源を備える灯火等は、3.2.6項に規定された(申請書類に)記載があり、容認されている場合にのみ使用することができる。型式認可において、この記載の遵守を確認するために、LED代替光源の使用に係る灯火等のマーキングの有無を確認するものとする。The use of lamps approved for and equipped with LED substitute light source(s), is allowed exclusively in the case where the statement indicated in paragraph 3.2.6. is present and positive. To verify that this statement is respected, both at the type approval and in the conformity of production verification, the presence of the marking on the lamps related to the use of LED substitute light source(s)		1		
be fulfilled when all its interdependent lamps are operated together. 5.22. 光源として認可されたLED代替光源を備える灯火等は、3.2.6項に規定された(申請書類に)記載があり、容認されている場合にのみ使用することができる。型式認可において、この記載の遵守を確認するために、LED代替光源の使用に係る灯火等のマーキングの有無を確認するものとする。The use of lamps approved for and equipped with LED substitute light source(s), is allowed exclusively in the case where the statement indicated in paragraph 3.2.6. is present and positive. To verify that this statement is respected, both at the type approval and in the conformity of production verification, the presence of the marking on the lamps related to the use of LED substitute light source(s)				
lamps are operated together.				
第2. 光源として認可されたLED代替光源を備える灯 火等は、3.2.6項に規定された(申請書類に) 記載があり、容認されている場合にのみ使用 することができる。 型式認可において、この記載の遵守を確認するために、LED代替光源の使用に係る灯火等のマーキングの有無を確認するものとする。 The use of lamps approved for and equipped with LED substitute light source(s), is allowed exclusively in the case where the statement indicated in paragraph 3.2.6. is present and positive. To verify that this statement is respected, both at the type approval and in the conformity of production verification, the presence of the marking on the lamps related to the use of LED substitute light source(s)				
大等は、3.2.6項に規定された(申請書類に)記載があり、容認されている場合にのみ使用することができる。型式認可において、この記載の遵守を確認するために、LED代替光源の使用に係る灯火等のマーキングの有無を確認するものとする。The use of lamps approved for and equipped with LED substitute light source(s), is allowed exclusively in the case where the statement indicated in paragraph 3.2.6. is present and positive. To verify that this statement is respected, both at the type approval and in the conformity of production verification, the presence of the marking on the lamps related to the use of LED substitute light source(s)	5 00		\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\	
記載があり、容認されている場合にのみ使用することができる。型式認可において、この記載の遵守を確認するために、LED代替光源の使用に係る灯火等のマーキングの有無を確認するものとする。The use of lamps approved for and equipped with LED substitute light source(s), is allowed exclusively in the case where the statement indicated in paragraph 3.2.6. is present and positive. To verify that this statement is respected, both at the type approval and in the conformity of production verification, the presence of the marking on the lamps related to the use of LED substitute light source(s)	5. 22.			
することができる。 型式認可において、この記載の遵守を確認するために、LED代替光源の使用に係る灯火等のマーキングの有無を確認するものとする。 The use of lamps approved for and equipped with LED substitute light source(s), is allowed exclusively in the case where the statement indicated in paragraph 3.2.6. is present and positive. To verify that this statement is respected, both at the type approval and in the conformity of production verification, the presence of the marking on the lamps related to the use of LED substitute light source(s)			Pass • Fail	
型式認可において、この記載の遵守を確認するために、LED代替光源の使用に係る灯火等のマーキングの有無を確認するものとする。 The use of lamps approved for and equipped with LED substitute light source(s), is allowed exclusively in the case where the statement indicated in paragraph 3.2.6. is present and positive. To verify that this statement is respected, both at the type approval and in the conformity of production verification, the presence of the marking on the lamps related to the use of LED substitute light source(s)		記載があり、容認されている場合にのみ使用		
るために、LED代替光源の使用に係る灯火等のマーキングの有無を確認するものとする。 The use of lamps approved for and equipped with LED substitute light source(s), is allowed exclusively in the case where the statement indicated in paragraph 3.2.6. is present and positive. To verify that this statement is respected, both at the type approval and in the conformity of production verification, the presence of the marking on the lamps related to the use of LED substitute light source(s)		することができる。		
るために、LED代替光源の使用に係る灯火等のマーキングの有無を確認するものとする。 The use of lamps approved for and equipped with LED substitute light source(s), is allowed exclusively in the case where the statement indicated in paragraph 3.2.6. is present and positive. To verify that this statement is respected, both at the type approval and in the conformity of production verification, the presence of the marking on the lamps related to the use of LED substitute light source(s)		型式認可において、この記載の遵守を確認す		
マーキングの有無を確認するものとする。 The use of lamps approved for and equipped with LED substitute light source(s), is allowed exclusively in the case where the statement indicated in paragraph 3.2.6. is present and positive. To verify that this statement is respected, both at the type approval and in the conformity of production verification, the presence of the marking on the lamps related to the use of LED substitute light source(s)				
The use of lamps approved for and equipped with LED substitute light source(s), is allowed exclusively in the case where the statement indicated in paragraph 3.2.6. is present and positive. To verify that this statement is respected, both at the type approval and in the conformity of production verification, the presence of the marking on the lamps related to the use of LED substitute light source(s)		マーキングの有無を確認するものとする		
with LED substitute light source(s), is allowed exclusively in the case where the statement indicated in paragraph 3.2.6. is present and positive. To verify that this statement is respected, both at the type approval and in the conformity of production verification, the presence of the marking on the lamps related to the use of LED substitute light source(s)		111111 = 11 11 = 1		
allowed exclusively in the case where the statement indicated in paragraph 3.2.6. is present and positive. To verify that this statement is respected, both at the type approval and in the conformity of production verification, the presence of the marking on the lamps related to the use of LED substitute light source(s)				
statement indicated in paragraph 3.2.6. is present and positive. To verify that this statement is respected, both at the type approval and in the conformity of production verification, the presence of the marking on the lamps related to the use of LED substitute light source(s)				
present and positive. To verify that this statement is respected, both at the type approval and in the conformity of production verification, the presence of the marking on the lamps related to the use of LED substitute light source(s)				
To verify that this statement is respected, both at the type approval and in the conformity of production verification, the presence of the marking on the lamps related to the use of LED substitute light source(s)				
both at the type approval and in the conformity of production verification, the presence of the marking on the lamps related to the use of LED substitute light source(s)				
conformity of production verification, the presence of the marking on the lamps related to the use of LED substitute light source(s)				
presence of the marking on the lamps related to the use of LED substitute light source(s)				
to the use of LED substitute light source(s)				
···				
shall be checked."		· ·		
		shall be checked."		

付表 1-2.

Attached Table 1-2.

◎試験成績

Test results

附則 8. すれ違い用前照灯に関する周囲光に関連した自動点灯切り替え条件

Annex 8. Ambient light related automatic switching conditions for passing beam

車両外部の周囲光 Ambient light outside the	前照灯の動作 Headlamps requirement	点灯切り替え Response time		判定 Determination
vehicle	要件 Requirement	要件 Requirement	実測結果 Mesurement results	Determination
1,0001ux未満 less than 1,000 lux	点灯 ON	2秒以下 no more than 2 seconds		適 · 否
1,0001ux以上 1,000 lux and more than 1,000 lux	メーカーの裁量による at manufacturer's discretion	メーカーの裁量 による at manufacturer's discretion		Pass • Fail

付表 2-1.

Attached Table 2-1.

◎試験成績

Test results 2. 個別仕様 2. Indivisual

2. Indivisual sp	ecifications		
項番号	項目	判定	備考
Operation No.	Items	Determination	Remarks
6. 1.	走行用前照灯		
	Driving-beam headlamp		
6. 1. 1.	数		
	Number		
6. 1. 1. 1.	排気量 ≤ 125 cm³かつ最大出力 ≤ 11 kWのモーターサイクルの場合協定規則第149号改訂版以降のクラスA、B、CSまたはDSにより型式認可されたもの、1個または2個。 For motorcycles having a cylinder capacity ≤ 125 cm³ and a maximum power ≤ 11 kW One or two, type-approved according to Class A, B, CS or DS of the 01 or subsequent series	適 · 否 Pass · Fail	
6. 1. 1. 2.	if amendments to UN Regulation No. 149. 排気量 > 125 cm³または最大出力 > 11 kWのモーターサイクルの場合協定規則第149号改訂版以降のクラスA、B、またはDSにより型式認可されたもの、1個または2個。協定規則第149号改訂版以降のクラスCSにより型式認可されたもの、2個。 For motorcycles having a cylinder capacity > 125 cm³ or a maximum power > 11 kW One or two, type-approved according to Class A, B, or DS of the 01 or subsequent series of amendments to UN Regulation No. 149. Two, type-approved according to Class CS of the 01 or subsequent series of amendments to UN Regulation No. 149.	適 · 否 Pass · Fail	

. 1. 3.	位置	
. 1. 0.	Posisiton	
6. 1. 3. 1.	幅	
0. 1. 5. 1.		
-	Width 独立した走行用前照灯を別の前面灯火の上もしくは下または片側に装着することができる。これらの灯火が縦に並ぶ場合には、その走行用前照灯の基準中心が車両中心面上に位置しなければならない。これらの灯火が横に並ぶ場合には、それらの基準中心が車両中心面に関して対称でなければならない。An independent driving lamp may be fitted above or below or to one side of another front lamp: if these lamps are on top of the other the reference centre of the driving lamp must be	適 · 否 Pass · Fail
	located within the median longitudinal plane of the vehicle; if these lamps are side by side their reference centre must be symmetrical in relation to the median longitudinal plane of the vehicle.	
6. 1. 3. 1. 2.	別の前面灯火と兼用される走行用前照灯は、その基準中心が車両中心面上にあるように取り付けなければならない。ただし、車両の走行用前照灯横に、独立したすれ違い用前照灯又は車幅灯と相互に組み込まれる主すれ違い用前照灯も取り付ける場合は、それらの基準中心が車両中心面に対して対称でなければならない。 A driving-beam headlamp, that is reciprocally incorporated with another front lamp, must be fitted in such a way that its reference centre lies within the median longitudinal plane of the vehicle. However, when the vehicle is also fitted with	· 否 Pass · Fail
	an independent principal passing-beam headlamp, or a principal passing-beam headlamp that is reciprocally incorporated with a front position lamp alongside the driving-beam headlamp, their reference centres must be symmetrical in relation to the median longitudinal plane of the vehicle.	
6. 1. 3. 1. 3.	2個の走行用前照灯の片方又は両方が別の前面 灯火と兼用式になっているものは、それらの 基準中心が車両中心面に対して対称になるよ うに取り付けなければならない。 Two driving lamps of which either one or both are reciprocally incorporated with another front lamp must be fitted in such a way that their reference centres are symmetrical in relation to the median longitudinal plane of the vehicle.	適 · 否 Pass · Fail

6. 1. 3. 2	長さ:車両の前部において。発せられる光が直接的にまたは後写鏡及び/又は車両の反射表面によって間接的に運転者に不快感を引き起こすことがなければ、この要件は満足されたものとみなす。 The length: at the front of the vehicle. This requirement is regarded as satisfied if the light emitted does not cause discomfort to the driver either directly or indirectly by means of the rear-view mirrors and/or reflective surfaces on the vehicle.	適 · 否 Pass · Fail	
6. 1. 3. 3.	いかなる場合にも、いずれの独立した走行用前照灯の照射面の端との距離は、200mmを超えてはならない。 独立した走行用前照灯の照射面の端と地面との距離は、500mmから1,300mmでなければならない。 In any case, the distance between the edge of the illuminating surface of any independent driving lamp and the edge of that of the lamp producing the principal passing-beam must not exceed 200 mm. The distance between the edge of the illuminating surface of any independent driving lamp and the ground must be from 500 mm to 1,300 mm.	適 · 否 Pass · Fail	
6. 1. 3. 4.	走行用前照灯が2個の場合:2個の走行用前照灯の照射面の間隔は200mmを超えてはならない。 In the case of two driving lamps: the distance separating the illuminating surfaces of two driving lamps must not exceed 200 mm.	適 · 否 Pass · Fail	
6. 1. 4.	幾何学的視認性 照射面の視認性は、該当する観察方向では照明が見えない領域における視認性も含め、照射面の周囲に基づき、前照灯の基準軸と5°以上の角度を成す線を引くことによって画定する拡散空間の範囲内において確保するものとする。 Geometric visibility The visibility of the illuminating surface, including its visibility in areas which do not appear to be illuminated in the direction of observation considered, shall be ensured within a divergent space defined by generating lines based on the perimeter of the illuminating surface and forming an angle of not less than 5 deg. with the axis of reference of the headlamp.	適 · 否 Pass · Fail	
6. 1. 5.	方向 Orientation		
6. 1. 5. 1	前方向。 灯火器はかじ取り装置の操作と共に動いても よい。 Forwards. The lamp(s) may move with the steering angle.	適 · 否 Pass · Fail	
6. 1. 5. 2.	水平傾き調整装置を走行用前照灯に取り付け てもよい。 An HIAS may be installed for the driving-beam.	有 · 無 Yes · No	

6. 1. 6.	電気結線		
	Electrical connections		
6. 1. 6. 1.	すれ違いビームは走行ビームとともにONのままであってもよい。ただし、車両に協定規則第149号に従って認可された補助走行ビームが搭載されている場合には、以下のランプのうち少なくとも1つが補助走行ビームとともにONのままであるものとする: (a) すれ違いビーム、 (b) 協定規則第149号改訂版以降に従って認可されたクラスAまたはBの走行ビーム。	適 · 否 Pass · Fail	
	The passing-beam(s) may remain switched ON with the driving-beam(s). However, when the vehicle is fitted with secondary driving-beam(s) approved in accordance with UN Regulation No. 149, at least one of the following lamps shall remain switched ON with the secondary driving-beam(s): (a) Passing-beam(s); (b) Driving-beam of Class A or B approved according to the O1 or subsequent series of amendments to UN Regulation No. 149.		
6. 1. 6. 2.	走行用前照灯の制御は、以下の各入力に対して検出および反応できるセンサシステムが制御信号を生成することにより、その点灯および消灯を自動にしてもよい: (a) 周囲照明条件、 (b) 対向車両の前照灯装置および前部灯火信号装置が発する光。 (c) 先行車両の後部灯火信号装置が発する光。性能を向上させるための追加センサ機能は容認される。本項において、「車両」とは、カテゴリーL、M、N、O、Tの車両および自転車を含み、当該車両が反射器とともに灯火および灯火信号装置を装備し、それらが点灯されるものを指す。 The control of the driving-beam headlamp(s) may be automatic regarding their switching ON and OFF, the control signals being produced by a sensor system which is capable of detecting and reacting to each of the following inputs: (a) Ambient lighting conditions; (b) The light emitted by the front lighting devices and front lightsignalling devices of oncoming vehicles; (c) The light emitted by the rear light-signalling devices of preceding vehicles. Additional sensor functions to improve performance are allowed. For the purpose of this paragraph, "vehicles" means vehicles of categories L, M, N, O, T, as well as bicycles, such vehicles being equipped with retro-reflectors, with lighting and light-signalling devices, which are switched ON.	適 · 否 Pass · Fail	

6. 1. 6. 3.	走行用前照灯を手動で点灯および消灯すること、並びに走行用前照灯の自動制御を手動で停止させることがつねに可能であるものとする。加えて、走行用前照灯の消灯およびその自動的制御の停止は単純かつ即時的な手動操作によるものとし、サブメニューの使用は容認されない。 It shall always be possible to switch the driving-beam headlamp(s) ON and OFF manually and to manually deactivate the automatic	適 · 否 Pass · Fail	
	control of the drivingbeam headlamp(s). Moreover, the switching OFF, of the driving- beam headlamp(s) and the deactivation of their automatic control, shall be by means of a simple and immediate manual operation; the use of submenus is not allowed.		
6. 1. 7.	テルテール Tell-tales		
6. 1. 7. 1.	「点灯操作状態」テルテール。 義務。 非点滅の青色信号灯。 "Circuit-closed" tell-tale. Mandatory, non-flashing blue signal lamp.	適 ・ 否 Pass ・ Fail	
6. 1. 7. 2.	「水平傾き調整装置故障」テルテール 義務。 点滅の橙色信号灯とする。 下記6.2.8.2.項に記載するテルテールと結合 させることができる。 水平傾き調整装置信号に関して故障が検出された場合は点灯するものとする。 "HIAS failure" tell-tale Mandatory, flashing amber signal lamp, which may be combined with the tell-tale referred to in paragraph 6.2.8.2. below. It shall be activated whenever a failure is detected with respect to the HIAS signals. It shall remain activated while the failure is present.	適 · 否 Pass · Fail	
6. 1. 7. 3.	走行用前照灯の制御が自動の場合、走行用前照灯機能の自動制御が作動中である表示が運転者に与えられるものとする。この情報は、自動操作が作動中の間、表示され続けるものとする。 If the control of the driving-beam headlamp(s) is automatic, an indication shall be provided to the driver that the automatic control of the driving-beam function is activated. This information shall remain displayed as long as the automatic operation is activated.	適 · 否 Pass · Fail	
6. 1. 8. 1.	その他の要件 Other requirements 同時に点灯できる走行用前照灯の最大総光度 は、430,000cdを超えないものとする。 この値は基準番号100に該当する(認可値)。 The aggregate maximum intensity of the driving-beam headlamps which can be switched on simultaneously shall not exceed 430,000 cd which corresponds to a reference number of 100. (The approval value).	適 · 否 Pass · Fail	

6. 1. 8. 2.	走行用前照灯の水平傾き調整装置が故障した場合は、特別な道具を使用することなく、以下を実施することが可能であるものとする: (a) 自動車製作者等の指示に従って機能が回復するまで水平傾き調整装置を不作動にする。及び、 (b) 走行用前照灯の水平及び垂直軸が水平傾き調整装置を装着していない前照灯と同じになるように、走行用前照灯を再配置する。自動車製作者等は、水平傾き調整装置の機能を回復する手順の詳細な説明を提供するものとする。 In the event of a driving-beam HIAS failure, without the use of any special tools, it shall be possible to: (a) Deactivate the HIAS until it is reset according to the manufacturer's instructions; and (b) Re-position the driving-beam so that its horizontal and vertical alignments are the same as a headlamp not equipped with HIAS. The manufacturer shall provide a detailed description of the procedure for resetting the HIAS.	適 · 否 Pass · Fail	
6. 1. 8. 3.	走行用前照灯の自動点灯および消灯: Automatic switching ON and OFF of the		
6. 1. 8. 3. 1.	driving-beam headlamp(s): 走行用前照灯の自動点灯および消灯を制御す	適・否	
0.110.011	るために使用されるセンサシステムは、以下の要件に適合するものとする: The sensor system used to control the automatic switching ON and OFF of the driving-beam headlamp(s) shall comply with the following requirements:	Pass • Fail	
6. 1. 8. 3	上記6.1.6.2. 項に定義された他の車両が発する光を当該センサが検出できる最小領域の境界は、下記の角度によって画定される。 The boundaries of the minimum fields in which the sensor is able to detect light emitted from other vehicles defined in paragraph 6.1.6.2. above are defined by the angles indicated below.	適 · 否 Pass · Fail	
6. 1. 8 . 3. 1. 1. 1.	水平角:左方15° および右方15°。 垂直角:上方5° および下方2°。 これらの角度は、センサの中心を通り、車両 中心面に平行な水平直線を基準として、セン サ開口の中心から測定する。 Horizontal angles: 15 degrees to the left and 15 degrees to the right. Vertical angles: 5 degrees upwards and 2 degrees downwards. These angles are measured from the centre of the sensor aperture relative to a horizontal straight line through its centre and parallel to the longitudinal median plane of the vehicle.	適 ・ 否 Pass ・ Fail	

6.1.8.3 センサシステムは、直線平坦路上~	で下記を給	適 •	否
1.1.2. 出することができるものとする:		Pass •	
(a) 少なくとも400m先までの対向で			
動車両、			
(b) 少なくとも100m先までの先行			
動車両またはトレーラー連結車両、			
(c) 少なくとも75m先までの対向す			
その灯火が発光面積10±3cm²およて			
0.8m で光度150cdの白色ランプに。	よって代表		
されるもの。 上記(a)および(b)への適合を検証す	ナスため		
対向および先行の動力駆動車両(a	, -		
レーラー連結車両)は、車幅灯お。			
(該当する場合)並びにすれ違い			
点灯するものとする。			
The sensor system shall be able	e to detect		
on a straight level road:			
(a) An oncoming power driven ve			
distance extending to at least			
(b) A preceding power driven ve			
vehicle-trailers combination at distance extending to at least			
(c) An oncoming bicycle at a di			
extending to at least 75 m, its			
illumination represented by a w			
with a luminous intensity of 15	50 cd with		
a light emitting area of $10\pm~3$	Bcm ² and a		
height above a ground of 0.8 m.			
To verify compliance with (a) a			
above, the oncoming and precedi			
driven vehicle (or vehicle-trai			
(if applicable) and passing-bea	-		
headlamp(s) switched ON.	.111		
		\	
.1.8.3.2. 走行用前照灯からすれ違い用前照灯		適 •	
の逆の切り替えを自動的に実行している。		Pass •	Fail
不快さ、注意散漫またはグレアを生いものとする。	土しさせな		
The transition from driving-bea	am to		
passing-beam and vice versa may			
performed automatically and sha			
cause discomfort, distraction o			
.1.8.3.3. 自動制御の全体的な性能を以下に。	より検証す	適 •	否
るものとする:		Pass •	Fail
The overall performance of the	automatic		
control shall be verified by: 6.1.8.3 シミュレーション、または申請者が	が田春1	適・	否
10.1.0.3 [ノミユレーンヨノこまだは甲頭右/			
	金証	Pass •	Fail
.3.1. 型式認可当局が承認したその他の概	大mm 1 4人0	Pass •	Fail
.3.1. 型式認可当局が承認したその他のMeans of simulation or other me	eans of	Pass •	Fail
.3.1. 型式認可当局が承認したその他の概	eans of pe	Pass •	Fail

6. 1. 8. 3 . 3. 2.	附則9の1.項によるテスト走行。自動制御の性能を文書記録し、申請者の説明と照合するものとする。明らかな異常(たとえば過度の角運動またはフリッカー)が見られたときは疑義を呈するものとする。 A test drive according to paragraph 1 in Annex 9. The performance of the automatic control shall be documented and checked against the applicant's description. Any obvious malfunctioning shall be contested (e. g. excessive angular movement or flicker).		• 否 • Fail	
6. 1. 8. 3. 4.	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	適 Pass	· 否 · Fail	

6. 1. 8. 3. 5.	走行用前照灯は、自動的に点灯された場合、	適 ・ 否	
	上記6.1.6.2.項で言及された対向車両または	Pass • Fail	
	先行車両が6.1.8.3.1.1.項および		
	6.1.8.3.1.2.項による領域および距離の範囲		
	内で検出された時点で自動的に消灯されるも		
	のとする。		
	さらに、周囲照明条件によって発生する照度		
	が7,0001xを超えたときは、走行用前照灯が自		
	動的に消灯されるものとする。		
	シミュレーションまたは型式認可当局が承認		
	したその他の検証手段により、本要件への適		
	合を申請者が実証するものとする。必要なら		
	ば、車両上のセンサ取付け位置と同じ高さの		
	コサイン補正されたセンサにより、水平面上		
	で照度を測定するものとする。十分な証拠文		
	書または型式認可当局が承認した他の手段に		
	より、メーカーがこれを実証してもよい。		
	In the case where driving-beam		
	headlamp(s) are switched ON		
	automatically, they shall be switched OFF		
	automatically when oncoming or preceding		
	•		
	vehicles, as mentioned in paragraph		
	6.1.6.2. above, are detected within the		
	fields and distances according to		
	paragraphs 6.1.8.3.1.1. and 6.1.8.3.1.2.		
	Moreover, they shall be switched OFF		
	automatically when the illuminance		
	produced by ambient lighting conditions		
	exceeds 7000 lx.		
	Compliance with this requirement shall be		
	demonstrated by the applicant, using		
	simulation or other means of verification		
	accepted by the Type Approval Authority.		
	If necessary the illuminance shall be		
	measured on a horizontal surface, with a		
	cosine corrected sensor on the same		
	height as the mounting position of the		
	sensor on the vehicle. This may be		
	demonstrated by the manufacturer by		
	sufficient documentation or by other		
	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·		
	means accepted by the Type Approval		
	Authority.		

付表 2-1-1. Attached Table 2-1-1.

◎試験成績

Test results

走行用前照灯の自動制御に関するテスト走行(附則91.項)

Test drive for the automatic control of the driving-beam headlamp(s).

(paragraph 1. in Annex 9)

			道路種別 Road type	
テスト セクション	交通条件 Traffic conditions	市街地 Urban areas	多車線道路 (例:高速道路) Multi-lane road, e.g. motorway	田舎道 Country road
Test Section	速度 Speed	50 ± 10 km/h	100 ± 20 km/h	80 ± 20 km/h
	テストコース全長に対する 平均比率 Average percentage of the full test course length	10%	20%	70%
A	1台の対向車両または先行車両に対し、反復的に走行用前照灯が点灯および消灯される。 Single oncoming vehicle or single preceding vehicle in a frequency so that the driving-beam will switch ON and OFF.		適・否 Pass・Fail	適・否 Pass・Fail
В	対向車両および先行車両が組み合わされた交通状況に対し、反復的に走行用前照灯が点灯および消灯される。 Combined oncoming and preceding traffic situations, in a frequency so that the driving-beam will switch ON and OFF.		適・否 Pass・Fail	適・否 Pass・Fail
С	能動的および受動的な追い越し操作に対し、反復的に走行用前照灯が点灯および消灯される。 Active and passive overtaking manoeuvres, in a frequency so that the driving-beam will switch ON and OFF.		適・否 Pass・Fail	適・否 Pass・Fail
D	6.1.8.3.1.2.項に記載の対向する自転車。 Oncoming bicycle, as described in paragraph 6.1.8.3.1.2.			適・否 Pass・Fail
E	対向車両および先行車両が組み 合わされた交通状況 Combined oncoming and preceding traffic situations	適・否 Pass・Fail		

付表 2-2. Attached Table 2-2.

◎試験成績

Test results

2. 個別仕様

2. Indivisual specifications					
項番号	項目	判定	備考		
Operation No.	Items	Determination	Remarks		
6. 2.	すれ違い用前照灯				
	Passing-beam headlamp				
6. 2. 1.	数				
	Number				
6. 2. 1. 1.	排気量 ≤ 125 cm³かつ最大出力 ≤ 11 kWの モーターサイクルの場合	· 酒· 否 Pass· Fail			
	協定規則第149号改訂版以降のクラスC、CSま	1000 1011			
	たはDSにより型式認可されたもの、1個または				
	2個。				
	For motorcycles having a cylinder				
	capacity \leq 125 cm 3 and a maximum power \leq 11 kW				
	One or two, type-approved according to				
	Class C, CS or DS of the O1 or subsequent				
	series of amendments to UN Regulation				
	No. 149.				
6, 2, 1, 2,	 排気量 > 125 cm ³ または最大出力 > 11 kW	 適 · 否			
	のモーターサイクルの場合	Pass • Fail			
	協定規則第149号改訂版以降のクラスCまたは				
	DSにより型式認可されたもの、1個または2				
	個。				
	協定規則第149号改訂版以降のクラスCSにより				
	型式認可されたもの、2個。				
	T. dha. 1 C. 40.45 O. 5 (1 1 1 1 0				
	For motorcycles having a cylinder				
	capacity > 125 cm³ or a maximum power >				
	11 kW				
	One or two, type-approved according to				
	Class C or DS of the O1 or subsequent				
	series of amendments to UN Regulation				
	No. 149.				
	Two, type-approved according to Class CS				
	of the 01 or subsequent series of				
	amendments to UN Regulation No. 149.				

			1111115 02 1
. 2. 3.	位置		
0.0.1	Posisiton		
6. 2. 3. 1.	幅 W: 141		
6. 2. 3. 1. 1.	Width 1つの独立したすれ違い用前照灯を別の前面灯		
	火の上又は下又は横に取り付けてもよい。	Pass • Fail	
	これらの灯火が縦に並ぶ場合には、主すれ違		
	い用前照灯の基準中心の位置は車両中心面上		
	でなければならない。		
	これらの灯火が横に並ぶ場合は、それらの基		
	準中心が車両中心面に対して対称でなければ		
	ならない。 An independent passing lamp may be installed		
	above, below or to one side of another front		
	lamp:		
	if these lamps are one above the other the		
	reference centre of the lamp producing the		
	principal passing-beam must be located within		
	the median longitudinal plane of the vehicle; if these lamps are side by side their		
	reference centre must be symmetrical in		
	relation to the median longitudinal plane of		
	the vehicle.	\]
6. 2. 3. 1. 2.	別の前面灯火と兼用される主すれ違い用前照	適・否	
	灯は、その基準中心が車両中心面上にあるよ	Pass • Fail	
	うに取り付けなければならない。		
	ただし、自動車の主すれ違い用前照灯の横に、独立した走行用前照灯又は車幅灯と兼用		
	される走行用前照灯も取り付ける場合は、そ		
	れらの基準中心が車両中心面に対して対称で		
	なければならない。		
	A headlamp producing the principal passing-		
	beam, that is reciprocally incorporated with		
	another front lamp, must be fitted in such a		
	way that its reference centre lies within the		
	median longitudinal plane of the vehicle.		
	However, when the vehicle is also fitted with an independent driving-beam headlamp, or a		
	driving-beam headlamp that is reciprocally		
	incorporated with a front position lamp		
	alongside the headlamp producing the		
	principal passing-beam, their reference		
	centres must be symmetrical in relation to the median longitudinal plane of the vehicle.		
60010		· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	4
0. 2. 3. 1. 3.	2個の主すれ違い用前照灯で、片方又は両方が 別の前部灯火と兼用式になっているものは、	適 · 否 Pass · Fail	
	それらの基準中心が車両中心面に対して対称	rass rail	
	になるように取り付けなければならない。		
	Two headlamps producing the principal		
	passing-beam, of which either one or both are		
	reciprocally incorporated with another front		
	lamp must be installed in such a way that		
	their reference centres are symmetrical in		
	relation to the median longitudinal plane of the vehicle.		
	the venicle.		j

6. 2. 3. 1. 4.	屈曲照明を生じる追加の灯火装置を取り付ける場合には、協定規則第149号によりすれ違い用前照灯の一部として型式認可された追加灯火装置を以下の条件で取り付けるものとする: 1 対以上の追加灯火装置の場合は、それらの基準中心が車両中心面に関して対称になるように取り付けるものとする。単一の追加灯火装置の場合は、その基準中心If installed, additional lighting unit(s) which provide bend lighting, type approved as part of the passing-beam according to UN Regulation No. 149, shall be installed under the following conditions: In the case of (a) pair(s) of additional lighting units, they shall be installed so that their reference centre(s) are symmetrical in relation to the median longitudinal plane of the vehicle. In the case of a single additional lighting	適 · 否 Pass · Fail	
6. 2. 3. 2.	unit, its reference centre shall be coincident with the median longitudinal plane of the vehicle. 高さ:地上最低500mm、最高1,200mm。 Height: a minimum of 500 mm and a maximum of	適 · 否 Pass · Fail	
6. 2. 3. 3.	1,200 mm above the ground. 長さ:車両の前部において。 発せられる光が直接的に又は後写鏡及び/又は車両の反射表面によって間接的に運転者に不快感を引き起こすことがなければ、この要件は満足されたものとみなす。 Length: at the front of the vehicle. This requirement is regarded as satisfied if the light emitted does not cause discomfort to the driver either directly or indirectly by means of the rear-view mirrors and/or reflective surfaces of the vehicle.	適 · 否 Pass · Fail	
6. 2. 3. 4.	すれ違い用前照灯が2個の場合、2つの照射面間の距離は200mmを超えてはならない。 In the case of two headlamps producing the principal passing-beam the distance separating the illuminating surfaces must not exceed 200 mm.	適 · 否 Pass · Fail	
6. 2. 4.	幾何学的視認性 水平角: 単一灯火の場合、右及び左側に 45°。 対を成す灯火の場合、外側に45°、 内側に10°。 垂直角: 上方に15°、下方に10° 前照灯の近くに仕切りやその他の要素があることによって、他の道路利用者に不快さを与えるような二次的効果が生じないものとする。 Geometric visibility Defined by angles alpha and beta as specified in paragraph 2.10.7. of UN Regulation No. 48: alpha = 15 deg. upwards and 10 deg. downwards; beta = 45 deg. to the left and to the right for a single lamp; beta = 45 deg. outwards and 10 deg. inwards for each pair of lamps. The presence of partitions or other items of equipment near the headlamp shall not give rise to secondary effects causing discomfort to other road users.	適 · 否 Pass · Fail	

5. 2. 5.	方向		
	Orientation	\ \	
6. 2. 5. 1	前方向。	適・否	
	灯火器はかじ取り装置の操作と共に動いても	Pass • Fail	
	よい。 Forwards.		
	The lamp(s) may move with the steering angle.		
6. 2. 5. 2.	外部調整装置がある場合を除き、すれ違い用	適・否	
0. 2. 0. 2.	前照灯の垂直傾きは、-0.5%から-2.5%の範囲	Pass • Fail	
	内でなければならない。	1 4 5 5 1 4 1 1	
	The vertical inclination of the headlamp		
	producing the principal passing-beam must		
	remain between -0.5 and -2.5 per cent, except		
	in the case where an external adjusting		
	device is present.	\ -	
6. 2. 5. 3	2,000ルーメンを超える目標光束を有する光源	適・否	
	を備えた主すれ違い用前照灯については、当	Pass • Fail	
	該前照灯の垂直傾きは、-0.5%から-2.5%の範囲内であるものとする。		
	本項の要件を満たすために前照灯照射方向調		
	整装置を使用してもよいが、その操作は自動		
	的であるものとする。		
	For headlamp producing the principal passing-		
	beam with a light source having an objective		
	luminous flux which exceeds 2,000 lumens, the		
	vertical inclination of the headlamp shall		
	remain between -0.5 and -2.5 per cent. A headlamp levelling device may be used to		
	satisfy the requirements of this paragraph		
	but its operation shall be automatic. 3		
6. 2. 5. 5.	すれ違い用前照灯について水平傾き調整装置	適・否	
	を取り付けてもよい。	Pass • Fail	
	当該装置が水平傾きを調整する範囲は、車両		
	の傾斜角を超えないものとする。		
	An HIAS may be installed for the passing-		
	beam.		
	The HIAS shall not adjust the horizontal inclination by more than the vehicle's bank		
	angle.		
6. 2. 5. 7.	追加の光源または追加の灯火装置は、屈曲照	適・否	†
	明を発生させるためのすれ違い用前照灯又は	Pass • Fail	
	走行用前照灯と同時にのみ作動させてよい。		
	屈曲照明による照明は、協定規則第149号に基		
	づくすれ違い用前照灯の型式認可で自動車製		
	作者等が指定したすべての車両傾斜角において、地子して気がまれる。		
	て、地面と平行で当該装置の基準軸を含む水平面より上方に広がらないものとする。		
	一十四より上刀に広かりないものとりる。		
	Additional light source(s) or additional		
	lighting unit(s) may be activated only in		
	conjunction with the principal passing-beam		
	or the driving-beam to produce bend lighting.		
	The illumination provided by the bend lighting shall not extend above the		
	horizontal plane that is parallel with the		
	ground and containing the reference axis of		
	the headlamp producing the principal passing-		
	beam for all bank angles as specified by the		
	manufacturer during type approval of the device according to UN Regulation No. 149.		
	device according to on negatation no. 149.		
i	ı	I	I

6.2.6. 電気結線 適 ・ 否	
操作装置をすれ違い用前照灯に切り替えると Pass • Fail 同時に、走行用前照灯が消灯するものとす	
る。 協定規則第99号に従って認可を受けた光源を 備えたすれ違い用前照灯は、走行用ビームが 点灯しているときは、引き続き点灯状態であ るものとする。	
Electrical connections	
The control for changing over to the passing-beam(s) shall switch off the drivingbeam(s) simultaneously. Passing-beam headlamps with a light source approved in accordance with UN Regulation No. 99 shall remain switched on when the driving-beam is illuminated.	
the device according to UN Regulation No. 113 or 149.	

6. 2. 7.	テルテール		
	Tell-tales		
6. 2. 7. 1.	「点灯操作状態」テルテール。	適 ・ 否	
	任意。	Pass • Fail	
	非点滅の緑色信号灯。		
	"Circuit-closed" tell-tale.		
	Optional; non-flashing green signal lamp.		
6. 2. 7. 2.	「水平傾き調整装置故障」テルテール。	適・否	
11	義務。	Pass • Fail	
	点滅の橙色信号灯とする。		
11	6.1.7.2.項に記載するテルテールと結合させ		
11	ることができる。		
	水平傾き調整信号に関して故障が検出された		
11	場合は点灯するものとする。		
11	故障が存在している間は点灯し続けるものと		
	する。		
	"HIAS failure" tell-tale.		
	Mandatory, flashing amber signal lamp, which		
	may be combined with the tell-tale referred		
	to in paragraph 6.1.7.2.		
	It shall be activated whenever a failure is		
	detected with respect to the HIAS signals.		
	It shall remain activated while the failure is present.		
6. 2. 7. 3.	制御装置の故障時には、屈曲照明を発生させ	 適 ・ 否	
0. 2. 1. 3.	る追加の光源又は追加の灯火装置は自動的に	Pass • Fail	
11	消灯するものとする。	Tass Tall	
11			
	In the event of a control system failure,		
	additional light source(s) or additional lighting unit(s) producing bend lighting		
	shall be switched OFF automatically.		
	shall be switched our automatically.		

				111110 02 11000
6. 2. 8.	その他の要件	適	· 否	
0.2.0.	すれ違い用前照灯の水平傾き調整装置が故障		• Fail	
	した場合は、特別な道具を使用することな	1 400	1411	
	く、以下を実施することが可能であるものと			
	する:			
	(a) 自動車製作者等の指示に従って機能が回			
	復するまで水平傾き調整装置を不作動に			
	する、及び			
	(b) すれ違い用前照灯の水平及び垂直軸が水			
	平傾き調整装置を装着していない前照灯			
	と同じになるように、すれ違い用前照灯			
	を再配置する。			
	自動車製作者等は、水平傾き調整装置の機能			
	を回復する手順の詳細な説明を提供するもの			
	とする。			
	代替として、自動車製作者等は、上記に明記			
	した2 つの作業を達成するか、あるいは水平			
	傾き調整装置の機能を回復するかのいずれか			
	を実行する自動装置を取り付けることを選択			
	することができる。			
	この場合、自動車製作者等は当該自動装置の			
	説明を審査機関に提供するものとし、調和し			
	た要件が作成されるまでは、当該自動装置が			
	説明したとおりに作動することを確認する手			
	段を証明するものとする。			
	Other requirements.			
	In the event of a passing-beam HIAS failure,			
	without the use of any special tools, it			
	shall be possible to:			
	(a) Deactivate the HIAS until it is reset			
	according to the manufacturers			
	instructions;			
	and			
	(b) Re-position the passing-beam so that its			
	horizontal and vertical alignments are			
	the same as a headlamp not equipped with			
	HIAS.]
	The manufacturer shall provide a detailed			
	description of the procedure for resetting			
	the HIAS.			
	Alternatively, the manufacturer may choose to]
	install an automatic system that either			
	achieves both tasks specified above or resets			
	the HIAS.			
	In this case, the manufacturer shall provide			
	the test house with a description of the			
	automatic system and, until such time as			
	harmonized requirements have been developed,			
	demonstrate the means of verifying that the			
	automatic system works as described.]

付表 2-3. Attached Table 2-3.

◎試験成績

Test results

2. 個別仕様

2. Indivisual sp			
項番号	項目	判定	備考
Operation No.	Items	Determination	Remarks
6. 3.	方向指示器		
	Direction indicator lamp		
6. 3. 1.	数	適 ・ 否	
	片側に2個。	Pass • Fail	
	Number		
	Two per side.		
6. 3. 2.	配置	適・否	
	協定規則第6号改訂版以降、または協定規則第148号初版以降によりカテゴリー1、1aまたは1bとして型式認可されるか、あるいは協定規則第50号初版または協定規則第148号初版以降によりカテゴリー11、11a、11bまたは11cとして型式認可された前部方向指示器2個。	Pass • Fail	
	協定規則第6号改訂版以降、または協定規則第148号初版以降によりカテゴリー2として型式認可されるか、あるいは協定規則第50号初版または協定規則第148号初版以降によりカテゴリー12として型式認可された後部方向指示器2個。		
	Arrangement Two front indicators, type-approved as category 1, 1a or 1b according to the 01 or subsequent series of amendments to UN Regulation No. 6, or to the 00 or subsequent series of amendments to UN Regulation 148; or category 11, 11a, 11b or 11c according to the 00 or subsequent series of amendments to UN Regulation Nos. 50 or 148.		
	Two rear indicators, type-approved as category 2 according to the 01 or subsequent series of amendments to UN Regulation No. 6, or to the 00 or subsequent series of amendments to UN Regulation No. 148; or category 12 according to the 00 or subsequent series of amendments to UN Regulation Nos. 50 or 148.		

6. 3. 3. 位置 Position 幅:前部方向指示器は、以下の要件をすべて 6, 3, 3, 1, 満たすものとする: Pass • Fail (a) 照射面の間には少なくとも240mmの距離が あるものとする。 (b) 方向指示器は、走行用前照灯及び/又は すれ違い用前照灯の照射面の両外端に接 する鉛直面よりも外側にあるものとす る。 (c) 最も近接した方向指示器の照射面とすれ 違い用前照灯との間には以下のとおりの 最小距離があるものとする: 方向指示器の 最小間隔 (mm) 最小光度 (cd) 90 175 40 250 20 400 ≤ 20 後面方向指示器については、番号標を取り付 けた場合でも協定規則第48号の2.10.7.項の規 定が適用されることを条件として、2つの照射 面の内側両端の間の距離は少なくとも180mmと する。 In width: For front indicators, the following requirements shall all be met: (a) There shall be a minimum distance of 240 mm between illuminating surfaces; (b) The indicators shall be situated outside the longitudinal vertical plane tangential to the outer edges of the illuminating surface of the drivingbeam(s) and/or principal passing-beam(s); (c) There shall be a minimum distance between the illuminating surface of the indicators and headlamp producing the principal passing-beam closest to one another as follows: Minimum indicator Minimum separation intensity (cd) (mm) 90 75 175 40 250 20 ≤ 20 400 For rear indicators, the clearance between the inner edges of the two illuminating surfaces shall be at least 180 mm on the condition that the prescriptions of paragraph 2.10.7. of UN Regulation No. 48 are applied even when the registration plate is mounted;

0.0.0	T	\ \\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\	ľ
6. 3. 3. 2.	高さ:地上350mm以上1,200mm以下。	適 ・ 否	
	In height: not less than 350 mm nor more than	Pass • Fail	
	1,200 mm above the ground;		
6. 3. 3. 3.	長さ:後面方向指示器の基準中心と車両の全	適・否	,
	長の最後部の限界となる横断面との前方距離	Pass • Fail	
	は300mm以下とする。	1455 1411	
	In length: the forward distance between the		
	centre reference of the rear indicators and		
	the transverse plane which constitutes the		
	rearmost limit of the vehicle's over-all		
	length shall not exceed 300 mm.		
6. 3. 4.	幾何学的視認性	適・否	
0. 0. 1.	水平角: 外側に80°、内側に20°。	Pass • Fail	
		Tass Tall	
	垂直角:水平面の上下15。。		
	ただし、照明部の取付高さが750mm		
	未満(5.7.項の規定に従って測定)		
	の場合には、下方角度15°を5°ま		
	で小さくしてもよい。		
	Geometric visibility		
	Horizontal angles: 20 deg. inwards, 80 deg.		
	outwards.		
	Vertical angles: 15 deg. above and below the		
	horizontal.		
	However, where a lamp is mounted below 750 mm		
	(measured according to the provisions of		
	paragraph 5.7.), the downward angle of 15		
	deg. may be reduced to 5 deg.		
6. 3. 6.	電気結線		
0. 5. 0.			
C 0 C 1	Electrical connections	·	·
6. 3. 6. 1.	方向指示器は、他の灯火器から独立して作動	適・否	
	するものとする。車両の片側にあるすべての	Pass • Fail	
	方向指示器は、1 つの制御装置によって作動/		
	非作動を行うものとする。		
	The direction indicator lamps shall switch on		
] [independently of the other lamps.		
	All direction indicator lamps on one side of		
	a vehicle shall be switched on and off by		
	means of one control.		
		\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\	
6. 3. 6. 2.	不正使用から車両を保護するための装置の状	適・否	
	態を表示するために、方向指示器を作動状態	Pass • Fail	
	にしてもよい。		
	The direction indicator lamps may be switched		
	ON to indicate the status of the device for		
	protection of vehicles against unauthorized		
	use.		
	usc.		

			<u> </u>
6. 3. 6. 3.	6.3.6.2. 項に記載した表示は、方向指示器の同時作動によって生成するものとし、かつ以下の条件に従うものとする。	適 ・ 否 Pass ・ Fail	
	単一の表示の場合:最大3秒間 継続的表示の場合: 期間:最大5分間 周波数: (2 ± 1) Hz 点灯の時間:消灯の時間±10%		
	本表示は、原動機/電動機(推進装置)を始動及び/又は停止させる装置が、当該原動機/電動機(推進装置)の作動を不可能にする位置に設定されている場合に限り許容されるものとする。		
	The indication described in paragraph 6.3.6.2. shall be produced by the simultaneous operation of the direction indicator lamps and shall be in accordance to the following conditions.		
	In case of single indication: 3 seconds maximum In case of continuous indication: Duration: 5 minutes maximum Frequency: (2 +/- 1) Hz On time: Off time +/- 10 per cent		
	This indication shall be allowed only when the device which starts and/or stops the engine (propulsion system) is set in a position which makes it impossible for the engine (propulsion system) to operate.		
6. 3. 7.	「点灯操作状態」テルテール 義務。 光学式でも音声式でもその両方でもよい。 光学式の場合は、緑色の点滅灯とし、方向指 示器のいずれかの動作が故障した場合、消灯 するか、点滅せずに点灯し続けるか、又は点 滅頻度が著しく変化するものとする。	適 ・ 否 Pass ・ Fail	
	"Operating" tell-tale Mandatory. This may be optical or auditory or both. If it is optical it shall be (a) flashing green lamp(s), which, in the event of defective operation of any of the direction indicators, is extinguished, remains alight without flashing, or shows a marked change of frequency.		

6. 3. 8.	その他の要件 下記の特性は、原動機/電動機及び灯火装置 の作動のために必要な負荷以外の負荷を電気 装置に掛けずに測定するものとする。 すべての車両において: Other requirements The characteristics indicated below shall be measured with no other load on the electrical system than that required for the operation of the engine and the lighting devices. For all vehicles:		
6. 3. 8. 1.	灯火の点滅頻度は、1分当たり90±30回とする。 The light flashing frequency shall be 90 +/- 30 times per minute;	適 ・ 否 Pass ・ Fail	
6. 3. 8. 3.	方向指示器を作動させたら、1秒以内に点灯が起こり、1.5秒以内に最初の消灯が起こるものとする。 Operation of the light-signal control shall be followed within not more than one second by the appearance of the light and within not more than one-and-one half seconds by the first extinction of the light.	適 · 否 Pass · Fail	
6. 3. 8. 4.	1 つの方向指示器が短絡以外の故障を起こした場合には、同じ方向を示す他の方向指示器が点滅又は点灯を続けなければならないが、この状態での点滅頻度は所定の頻度と違ってもよい。 In the event of failure, other than a short circuit, of one direction indicator lamp, the other(s) direction indicator lamp(s) indicating the same direction must continue to flash or remain alight, but the frequency in this condition may be different from that prescribed.	適 · 否 Pass · Fail	

付表 2-4. Attached Table 2-4.

◎試験成績

Test results

2. Indivisual sp	pecifications		
項番号	項目	判定	備考
Operation No.	Items	Determination	Remarks
6. 4.	制動灯		
	Stop lamp		
6. 4. 1.	数	適 ・ 否	
		Pass • Fail	
	協定規則第7号第2改訂版以降、または協定規		
	則第148号初版以降によりカテゴリーS1装置と		
	して型式認可されるか、あるいは協定規則第		
	50号初版または協定規則第148号初版以降によ		
	りカテゴリーL車両用制動灯として型式認可さ		
	れたもの、1個または2個。		
	協定規則第7号第2改訂版以降または協定規則第148号初版以降により表示する。		
	第148号初版以降によりカテゴリーS3装置として型式認可されたもの、1個(任意)。		
	(土地間の1000000000000000000000000000000000000		
	Number		
	One or two, type-approved as a category S1		
	device according to the 02 or subsequent		
	series of amendments to UN Regulation No.7,		
	or to the 00 or subsequent series of		
	amendments to UN Regulation No. 148; or as a		
	stop lamp for category L vehicles according		
	to the 00 or subsequent series of amendments to UN Regulation Nos. 50 or 148.		
	to on Regulation Nos. 50 of 146.		
	Optional one, type-approved as a category S3		
	device according to the 02 or subsequent		
	series of amendments to UN Regulation No.7,		
	or to the 00 or subsequent series of		
0.4.0	amendments to UN Regulation No. 148.		
6. 4. 3.	位置 Registration		
6. 4. 3. 1.	Position 協定規則第7号もしくは第148号に規定された	適・ 否	
$\begin{bmatrix} 0.4.3.1. \end{bmatrix}$	カテゴリーS1の装置、又は協定規則第50号も	- 適・ 台 Pass・Fail	
	しくは第148号に規定された制動灯の場合	Tass Tall	
	高さ:地上250mm以上1,500mm以下。		
	長さ:車両の後部に位置する。		
	For category S1 device specified in UN		
	Regulation No. 7 or UN Regulation No. 148 or		
	stop lamp specified in UN Regulation No. 50		
	or 148		
	In height: not less than 250 mm nor more than		
	1,500 mm above the ground;		
	In length: at the rear of the vehicle.		

			TRITIO 02 R000 02
6. 4. 3. 2.	協定規則第7号又は第148号に規定されたカテゴリーS3の装置の場合高さ:見かけの表面の下端部に接する水平面が、地上850mmを下回らないものとする。ただし、見かけの表面の下端部に接する水平面は、協定規則第7号もしくは第148号に規定されたカテゴリーS1の装置、又は協定規則第50号に規定された制動灯、又は協定規則第148号のカテゴリーLの車両用制動灯の見かけの表面の上端部に接する水平面より上にあるものとする。長さ:車両の後部に位置する。For the category S3 device specified in UN Regulation No. 7 or 148 In height: The horizontal plane tangential to the lower edge of the apparent surface shall not be less than 850 mm above the ground. However, the horizontal plane tangential to the lower edge of the apparent surface shall be above the horizontal plane tangential to the upper edge of the apparent surface of the category S1 device specified in UN Regulation No. 7 or 148 or stop lamp specified in UN Regulation No. 50 or stop lamp for category L	適 · 否 Pass · Fail	
6. 4. 4.	wehicles of UN Regulation No. 148. In length: at the rear of the vehicle. 幾何学的視認性 協定規則第7号もしくは第148号に規定された カテゴリーS1の装置、又は協定規則第50号に 規定された制動灯、又は協定規則第148号のカ テゴリーLの車両用制動灯の場合 水平角: 単一灯火の場合、右及び左側に 45°。 対を成す灯火の場合、外側に45°、 内側に10°。 垂直角: 水平面の上下15°。 ただし、照射面の取付高さが750mm 未満(5.7.項の規定に従って測定)の場合には、下方角度15°を5°まで小さくしてもよい。 協定規則第7号又は第148号に規定されたカテゴリーS3の装置の場合 水平角:車両の縦軸の右及び左に10°。 垂直角:水平面の上方10°、下方5°。	適 · 否 Pass · Fail	

1.1	Geometric visibility		
	For category S1 device specified in UN		
	Regulation No. 7 or 148 or stop lamp specified in UN Regulation No. 50 or stop		
	lamp for category L vehicles of UN Regulation No. 148		
	Horizontal angle: 45 deg. to left and to		
	right for a single lamp;		
	45 deg. outwards and 10 deg. inwards for each pair of lamps;		
	Vertical angle: 15 deg. above and below the		
	horizontal.		
	However, where a lamp is mounted below 750 mm (measured according to the provisions of paragraph 5.7.), the downward angle of 15 deg. may be reduced to 5 deg.		
	For category S3 device specified in UN Regulation No. 7 or 148		
	Horizontal angle: 10 deg. to the left and to the right of the longitudinal axis of the		
	vehicle.		
	Vertical angle: 10 deg. above and 5 deg. below the horizontal.		
6. 4. 5.	方向		
	車両の後方に向ける。	Pass • Fail	
	Orientation		
6. 4. 6.	Towards the rear of the vehicle. 電気結線		
0. 1. 0.	Electrical connections		
6. 4. 6. 1.	協定規則第78号に定義された制動信号を制動	適 ・ 否	
	システムが出力すると同時にすべての制動灯が点灯するものとする。	Pass • Fail	
	All the stop lamps shall light up		
	simultaneously when the braking system provides the braking signal defined in UN		
	Regulation No. 78.		
6. 4. 7.	「テルテール」	適・否	
	テルテールは任意。 取り付けられている場合、当該テルテール	Pass • Fail	
	は、制動灯の異常時に点灯する非点滅の警告		
	灯で構成するテルテールとする。 "Tell-tale"		
	Tell-tale optional; where fitted, this tell-		
	tale shall be a tell-tale consisting of a		
	nonflashing warning light which comes on in the event of the malfunctioning of the stop		
	lamps.		
•			

付表 2-5. Attached Table 2-5.

◎試験成績

Test results

2. 個別仕様 2. Indivisual specification

2. Indivisual specifications					
項番号	項目	判定	備考		
Operation No.	Items	Determination	Remarks		
6. 5.	番号灯				
	Rear-registration-plate illuminating device				
6. 5. 1.	数	適・否			
	協定規則第50号初版または協定規則第148号初	Pass • Fail			
	版以降によりカテゴリー2として型式認可され				
	たもの、1個。				
	本装置は、ライセンスプレート用の確保ス				
	ペースを照明するように設計された複数の光				
	学的構成部品で構成してもよい。				
	Number				
	One, type-approved as category 2 according to				
	the 00 or subsequent series of amendments to				
	UN Regulation Nos. 50 or 148.				
	The device may consist of several optical				
	components designed to illuminate the space				
	reserved for the registration plate.				
6. 5. 2.	配置 *	適・否			
	Arrangement *	Pass • Fail			
6. 5. 3.	位置 *				
	Position *				
6. 5. 3. 1.	幅 *				
	In width *				
6. 5. 3. 2.	高さ*				
	In height *				
6. 5. 3. 3.	長さ*				
	In length *				
6. 5. 4.	幾何学的視認性 *				
	Geometric visibility *				
6. 5. 5.	方向 *				
	Orientation *				
	* いずれも装置が番号標のために確保された				
	空間を照明するように配置する。				
	* Such that the device illuminates the space				
	reserved for the registration plate.				
6. 5. 6.	テルテール	適・否			
	任意:テルテールの機能は、車幅灯用の所定	Pass • Fail			
	のテルテールにより実施するものとする。				
	Tell-tale				
	Optional: Its function shall be performed by				
	the tell-tale prescribed for the position				
	lamp.				

付表 2-6.

Attached Table 2-6.

◎試験成績

Test results

2. 個別仕様 2. Indivisual specification

2. Indivisual specifications					
項番号	項目	判定	備考		
Operation No.	Items	Determination	Remarks		
6. 6.	車幅灯				
	Front position lamp				
6. 6. 1.	数 白色の場合1個または2個 または アンバー色の場合2個(各側に1個) 当該装置は、協定規則第7号第2改訂版以降、 または協定規則第50号初版または協定規則第 148号初版以降により型式認可されたものとす る。 Number One or two if coloured white; or Two (one per side) if coloured amber. The device(s) shall be type-approved according to the 02 or subsequent series of amendments to UN Regulation No. 7, or to the 00 or subsequent series of amendments to UN Regulation Nos. 50 or 148.	適 · 否 Pass · Fail			
6. 6. 3.	位置				
	Position				
6. 6. 3. 1.	幅: 他の前面灯火の上下左右のいずれかに独立車幅灯を取り付けることができる:上下のいずれかに取り付ける場合、車幅灯の上下のいずれかに取り付ける場合でいずれかに取り付ける場合でではでいる。 左右のいずれかに取り付ける場合で対してがするができるがずれかに取り付ける場合で対してがない。 左右の基準中心は車両中心面に対して対ながでがればならない。 他の中心が車両中心は、もの前面灯火を取り付ける場合でなければならない。 ただし、車幅灯の横に他の前面灯火を取りたではいる場合は、それらの基準中心はない。 を対して対称でなければならない。 2個の車幅灯の片方又は両方を他の前面灯火中がはないでなければならない。 2個の車幅灯の片方又は両方を他の前面灯火中がはない。 を対して対称であるように2個の車幅灯を取り付けなければならない。	適 ・ 否 Pass ・ Fail			

6. 6. 3. 2. 6. 6. 3. 3. 6. 6. 4.	An independent front position lamp may be fitted above or below, or to one side of another front lamp: if these lamps are one above the other, the reference centre of the front position lamp must be located within the median longitudinal plane of the vehicle; if these lamps are side by side, their reference centres must be symmetrical in relation to the median longitudinal plane of the vehicle; A front position lamp, that is reciprocally incorporated with another front lamp, must be installed in such a way that its reference centre is situated in the median longitudinal plane of the vehicle. However, when the vehicle is also fitted with another front lamp alongside the front position lamp, their reference centres must be symmetrical in relation to the median longitudinal plane of the vehicle. Two front position lamps, one or both of them reciprocally incorporated with another front lamp, must be installed in such a way that their reference centres are symmetrical in relation to the median longitudinal plane of the vehicle. 高さ:地上350mm 以上1,200mm 以下。 In height: not less than 350 mm nor more than 1,200 mm above the ground. 長さ:車両の前部。 In length: at the front of the vehicle. 幾何学的視認性 水平角:単一灯火の場合、右及び左側に80°。 対を成す灯火の場合、外側に80°、内側に20°。 垂直角:水平面の上下15°。 ただし、照射面の取付高さが750mm 未満(5.7、項の規定に従って測定)の場合には、下方角度15°を5°まで小さくしてもよい。 Geometric visibility Horizontal angle: 80 deg. to the left and to the right for a single lamp: Wertical angle: 15 deg. above and below the horizontal angle: 80 deg. to the left and to the right for a single lamp: Vertical angle: 15 deg. above and below the horizontal. However, where a lamp is mounted below 750 mm (meavarpaph 5.7.), the downward angle of 15 deg. may be reduced to 5 deg.	適 · Fail 適 · Fail a · Fail Pass · Fail	
	方向 前方向。 灯火器はかじ取り装置の操作と共に動いても よい。 Orientation Forwards. The lamp(s) may move in line with the steering angle.	適 ・ 否 Pass ・ Fail	

6. 6. 6.	「点灯操作状態」テルテール 義務。 緑色の非点滅の信号灯。 このテルテールは、計器盤の照明のスイッチ が車幅灯と同時でなければ作動ができない場 合には、必要としないものとする。 "Circuit-closed" tell-tale Mandatory. Non-flashing green signal lamp. This tell-tale shall not be required if the instrument illumination lighting can be switched on or off only simultaneously with the position lamp(s).	適 · 否 Pass · Fail	
6. 6. 7.	その他の要件 車幅灯が方向指示器と相互に組み込まれている場合は、車両の該当する側の車幅灯または その相互に組み込まれている部分の電気結線 は、車幅灯が方向指示器の作動中(点滅中) は常にオフに切り替わっているようにするも のとする。 Other requirements If a front position lamp is reciprocally incorporated with a direction indicator, the electrical connection of the front position lamp on the relevant side of the vehicle or the reciprocally incorporated part of it shall be such that it is switched OFF during the entire time (both ON and OFF cycle) of operation of the direction indicator lamp.	適 · 否 Pass · Fail	

付表 2-7.

Attached Table 2-7.

◎試験成績

Test results

2. Indivisual s	pecifications		
項番号	項目	判定	備考
Operation No.	Items	Determination	Remarks
6. 7.	尾灯 Rear position lamp		
6. 7. 1.	数	適 ・ 否	
	協定規則第7号第2改訂版以降、または協定規	Pass • Fail	
	則第50号初版または協定規則第148号初版以降		
	により型式認可されたもの、1個または2個。		
	Number		
	One or two, type-approved according to the 02		
	or subsequent series of amendments to UN Regulation No.7, or to the 00 or subsequent		
	series of amendments to UN Regulation Nos. 50		
	or 148.		
6, 7, 3,	位置		
0. 1. 0.	Position		
6. 7. 3. 1.	高さ:地上250mm 以上1,500mm 以下。	適 ・ 否	
	in height: not less than 250 mm nor more than	Pass • Fail	
	1,500 mm above the ground;		
6. 7. 3. 2.	長さ:車両の後部。	適 · 否	
	In length: at the rear of the vehicle.	Pass • Fail	
6. 7. 4.	幾何学的視認性	適・否 Pass・Fail	
	水平角: 単一灯火の場合、右及び左側に 80°。	Pass • Fall	
	対を成す灯火の場合、外側に80°、		
	内側に20°。		
	垂直角: 水平面の上下15°。		
	ただし、照射面の取付高さが750mm		
	未満 (5.7.項の規定による測定値)		
	の場合は、15°の下方角度を5°ま		
	で減少させてもよい。		
	Geometric visibility		
	Horizontal angle: 80 deg. to left and to		
	right for a single lamp:		
	the horizontal angle may be 80 deg. outwards and 20 deg. inwards for each pair of lamps:		
	Vertical angle: 15 deg. above and below the		
	horizontal.		
	However, where a lamp is mounted below 750 mm		
	(measured according to the provisions of		
	paragraph 5.7.), the downward angle of 15 deg. may be reduced to 5 deg.		
0.77.5		· 法 · 	
6. 7. 5.	方向 後去向	適・否 Pass・Fail	
	後方向。 Orientation	rass • raii	
	Rearwards.		
6. 7. 6.	「点灯操作状態」テルテール	適・否	
	任意:	Pass • Fail	
	テルテールの機能は、車幅灯用の所定の装置		
	によって実施するものとする。		
	"Circuit-closed" tell-tale		
	Optional:		
	Its function shall be performed by the device prescribed for the front position lamp.		
	proportion for the front position ramp.		

付表 2-8. Attached Table 2-8.

◎試験成績

Test results

2. Indivisual specifications						
項番号	項目	判定	備考			
Operation No.	Items	Determination	Remarks			
6. 8.	非三角形の後部反射器					
	Rear retro-reflector, non-triangular	\				
6. 8. 1.	数 協定規則第3号第2改訂版以降、または協定規 則第150号初版以降によりクラスIAまたはIBと して型式認可されたもの、1個または2個。	適 · 否 Pass · Fail				
	Number One or two, type-approved as Class IA or IB according to the 02 or subsequent series of amendments to UN Regulation No. 3, or to the 00 or subsequent series of amendments to UN Regulation No. 150.					
6. 8. 3.	位置 高さ:地上250mm以上900mm以下。 Position In height: not less than 250 mm nor more than 900 mm above the ground;	適 ・ 否 Pass ・ Fail				
6. 8. 4.	幾何学的視認性 水平角: 単一反射器の場合、右及び左側に 30°。 対を成す反射器の場合、外側に 30°、内側に10°。 垂直角: 水平面の上下15°。 ただし、反射面の取付高さが750mm 未満(5.7.項の規定に従って測定) の場合には、下方角度15°を5°まで小さくしてもよい。 Geometric visibility Horizontal angle: 30 deg. to left and to right for a single reflector; 30 deg. outwards and 10 deg. inwards for each pair of reflectors; Vertical angle: 15 deg. above and below the horizontal. However, where a lamp is mounted below 750 mm (measured according to the provisions of paragraph 5.7.), the downward angle of 15 deg. may be reduced to 5 deg.	適 · 否 Pass · Fail				
6. 7. 5.	方向 後方向。 Orientation Rearwards.	適 ・ 否 Pass ・ Fail				

付表 2-9. Attached Table 2-9.

◎試験成績

Test results

2. Indivisual sp		Jure to	HIL To
項番号	項目	判定	備考
Operation No.	Items	Determination	Remarks
6. 9.	非常点滅表示灯 Vehicle-hazard warning signal		
6. 9. 1.	本信号は、上記6.3.項の要件に従って、方向	適・否	
0. 0. 1.	指示器の同時作動によって機能するものとす	Pass • Fail	
	3.		
	The signal shall be given by simultaneous		
	operation of the direction indicator lamps in		
	accordance with the requirements of paragraph		
	6. 3. above.	\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\	
6. 9. 2.	電気結線	適 ・ 否	
	本信号は、すべての方向指示器に電流を同時	Pass • Fail	
	に供給できる独立した操作によって作動させ		
	るものとする。 さらに、本信号は、車両が衝突に巻き込まれ		
	た場合又は下記6.14.項に規定された緊急制動		
	表示灯の作動が停止した後は、自動的に作動		
	してもよい。		
	かかる場合、手動で「作動停止」に切り替え		
	てもよい。		
	さらに、他の道路利用者に対し規則に定めら		
	れた差し迫った危険のリスクを知らせるため		
	に、非常点滅表示灯を自動的に作動してもよ		
	い。この場合、当該信号は、手動または自動		
	で作動停止に切り替わるまで作動したままで		
	あるものとする。		
	Electrical connections The signal shall be given by means of a		
	separate control enabling all the direction		
	indicators to be supplied with current		
	simultaneously.		
	In addition, it may be activated		
	automatically in the event of a vehicle being involved in a collision or after the		
	deactivation of the emergency stop signal, as		
	specified in paragraph 6.14. below.		
	In such cases, it may be turned OFF manually.		
	In addition, the hazard warning signal may be		
	switched ON automatically to indicate to other road-users the risk of imminent danger		
	as defined by Regulations; in this case, the		
	signal shall remain switched ON until it is		
	manually or automatically switched OFF.		
6. 9. 3.	「点灯操作状態」テルテール	適・否	
	義務。	Pass • Fail	
	点滅赤色信号灯又は6.3.7.項に規定したテル		
	テールの作動。ただし、6.3.7. に規定したテールデールが即便のデルデールの担合になって		
	ルテールが別個のテルテールの場合にあって は、同時作動とする。		
	『Circuit-closed』 tell-tale		
	Mandatory.		
	Flashing red signal lamp or, in the case of		
	separate tell-tales, the simultaneous		
	operation of the tell-tale prescribed in		
	paragraph 6.3.7.		

ı	C O 4	2.の44の再件) 本	. 不	
	6. 9. 4.	その他の要件	道	• 省	
		灯火の点滅頻度は、1分当たり90±30回の範囲	Pass	• Fail	
		とする。			
		非常点滅表示灯を作動させたら、1秒以内に点			
		灯が起こり、1.5秒以内に最初の消灯が起こる			
		ものとする。			
		-			
		Other requirements			
		Light flashing 90 +/- 30 times per minute.			
		Operation of the lamp-signal control shall be			
		followed within not more than one second by			
		the appearance of the light and within not			
1		more than one-and-one-half seconds by the			
		first extinction of the light.			
ш	l	_			

付表 2-10. Attached Table 2-10.

◎試験成績

Test results

2. Indivisual sp			
項番号	項目	判定	備考
Operation No.	Items	Determination	Remarks
6. 10.	前部霧灯 Front fog lamp		
6. 10. 1.	数 協定規則第19号第3改訂版以降、または協定規 則第149号初版以降によりクラス「F3」として 型式認可されたもの、1個または2個。 Number	適 ・ 否 Pass ・ Fail	
	One or two, type-approved as Class "F3" according to the 03 or subsequent series of amendments to UN Regulation No.19, or to the 00 or subsequent series of amendments to UN Regulation No.149.		
6. 10. 3.	位置 Position		
6. 10. 3. 1.	幅:単一灯火の場合、基準中心は、車両中心 面上にあるものとする。 又は、車両中心面に最も近い照射面の端と車 両中心面との距離は250mm以内とする。	適 ・ 否 Pass ・ Fail	
	In width: for a single lamp the centre of reference shall be in the median longitudinal plane of the vehicle; or the edge of the illuminating surface which is nearest to that plane shall be not more than 250 mm away from it;		
6. 10. 3. 2.	高さ:地上250mm以上とする。 照射面のいずれの点も、すれ違い用前照灯の 照射面上の最高点よりも高くないものとす る。 In height: not less than 250 mm above the ground. No point on the illuminating surface shall be higher than the highest point on the illuminating surface of the passing-beam headlamp.	適 · 否 Pass · Fail	
6. 10. 3. 3.	長さ:車両の前部とする。 この要件は、発せられる光が直接に、又は後 写鏡及び/又は車両の他の反射面を通して間 接的に、運転者に不快さをもたらさなけれ ば、満たされたとみなすものとする。 In length: at the front of the vehicle. This requirement shall be deemed to be satisfied if the light emitted does not cause discomfort to the driver either directly, or indirectly through the rear-view mirrors and/or other reflecting surfaces of the vehicle.	適 · 否 Pass · Fail	

6. 10. 4.	幾何学的視認性	適・否	
	水平角: 単一灯火の場合、右及び左側に	Pass • Fail	
	45°		
	ただし、偏心灯火の場合は内側への		
	角度は10°とする。		
	対を成す灯火の場合、外側に45°、		
	内側に10°。		
	垂直角: 水平面の上下5°。		
	Geometric visibility		
	Defined by angles alpha and beta as specified		
	in paragraph 2.10.7. of UN Regulation No.48:		
	alpha = 5 deg. upwards and downwards;		
	beta = 45 deg. to left and to right for a		
	single lamp, except for an off-centre light,		
	in which case the inward angle beta = 10 deg.		
	;		
	beta = 45 deg. outwards and 10 deg. inwards		
	for each pair of lamps		
6. 10. 5.	方向	適 ・ 否	
	前方向。	Pass • Fail	
	灯火器はかじ取り装置の操作と共に動いても		
	よい。		
	Orientation		
	Forwards.		
	The lamp(s) may move in line with the		
	steering angle.		
6. 10. 6.	他の前面灯火と結合してはいけない。	適 · 否	
0. 10. 0.	May not be combined with any other front lamp.	Pass • Fail	
6. 10. 7.	「点灯操作状態」テルテール	適・否	
0. 10. 1.	任意。	Pass • Fail	
	緑色の非点滅信号。	1455 1411	
	『Circuit-closed』 tell-tale		
	Optional; non-flashing green signal.		
6 10 0		· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	
6. 10. 9.	電気結線	適 · 否	
	走行用前照灯及び/又はすれ違い用前照灯と	Pass • Fail	
	独立して前部霧灯の点灯消灯を切り替えるこ		
	とができるものとする。		
	Electrical connections		
	It shall be possible to switch the fog		
	lamp(s) on or off independently of the		
	driving-beam headlamp(s) and/or passing-beam		
	headlamp(s).		
I	- · · ·		

付表 2-11.

Attached Table 2-11.

◎試験成績

Test results

2. 個別仕様 2. Indivisual specification

2. Indivisual specifications							
項番号	項目	判定	備考				
Operation No.	Items	Determination	Remarks				
6. 11.	後部霧灯						
-	Rear fog lamp						
6. 11. 1.	数 協定規則第38号初版または協定規則第148号初 版以降により型式認可されたもの、1個または 2個。 Number One or two, type-approved according to the 00 or subsequent series of amendments to UN	適 · 否 Pass · Fail					
C 11 0	Regulation Nos.38 or 148.						
6. 11. 3.	位置 Position						
6. 11. 3. 1.	高さ:地上250mm以上900mm以下。 In height: not less than 250 mm nor more than 900 mm above the ground;	適 ・ 否 Pass ・ Fail					
6. 11. 3. 2.	長さ:車両の後部。	適 ・ 否					
	In length at the rear of the vehicle.	Pass • Fail					
6. 11. 3. 3.	後部霧灯の照射面と制動灯の照射面の間の距離は、100mm以上とする。 The distance between the illuminating surface of the rear fog lamp and that of the stop	適 ・ 否 Pass ・ Fail					
6. 11. 4.	lamp shall not be less than 100 mm. 幾何学的視認性 水平角: 単一灯火の場合、右及び左側に 25°。 対を成す灯火の場合、外側に25°、 内側に10°。 垂直角: 水平面の上下5°。 Geometric visibility	適 ・ 否 Pass ・ Fail					
0.11.5	Defined by angles alpha and beta as specified in paragraph 2.10.7. of UN Regulation No. 48: alpha = 5 deg. upwards and downwards; beta = 25 deg. to left and to right for a single lamp; 25 deg. outwards and 10 deg. inwards for each pair of lamps.	** **					
6. 11. 5.	方向 後方向。 Orientation Rearwards.	適 ・ 否 Pass ・ Fail					

6. 11. 6.	電気結線 後部霧灯は、以下の灯火の1 つ以上を点灯状態にしたときだけに点灯できるものとする: 走行用前照灯、すれ違い用前照灯、前部霧灯。 前部霧灯がある場合は、前部霧灯と独立して 後部霧灯は、車幅灯を消灯するまで継続して 点灯することができ、もう1度意図的に点灯するまでは消灯の状態を継続するものとする。 Electrical connections They shall be such that the rear fog lamp can light up only when one or more of the following lamps are switched on: driving-beam headlamp, passing-beam headlamp, front fog lamp. If there is a front fog lamp, it shall be possible to switch off the rear fog lamp independently of the front fog lamp. The rear fog lamp(s) may continue to operate until the position lamps are switched off and they shall remain off until deliberately	適 · 否 Pass · Fail	
	The rear fog lamp(s) may continue to operate until the position lamps are switched off and		
6. 11. 7.	「点灯操作状態」テルテール 義務。 橙色の非点滅信号。 "Circuit-closed" tell-tale Mandatory. Non-flashing amber signal lamp.	適 · 否 Pass · Fail	

付表 2-12. Attached Table 2-12.

◎試験成績

Test results

2. Indivisual sp	pecifications		
項番号	項目	判定	備考
Operation No.	東口 Items	Determination	Remarks
		Determination	Reliarks
6. 12.	非三角形の側方反射器		
0.10.1	Side retro-reflector, non-triangular	\ \	
6. 12. 1.	各側面の数 協定規則第3号第2改訂版以降、または協定規 則第150号初版以降によりクラスIAまたはIBと して型式認可されたもの、1個または2個。	適 · 否 Pass · Fail	
	Number per side One or two, type-approved as Class IA or IB according to the 02 or subsequent series of amendments to UN Regulation No. 3, or to the 00 or subsequent series of amendments to UN Regulation No. 150.		
6. 12. 3.	位置 Position		
6. 12. 3. 1.	車両の側部 On the side of the vehicle.	適 · 否 Pass · Fail	
6. 12. 3. 2.	高さ:地上300mm以上900mm以下。 In height: not less than 300 mm nor more than 900 mm above the ground;	適 ・ 否 Pass ・ Fail	
6. 12. 3. 3.	長さ:通常の条件では、運転者又は乗員の衣服で隠れないような位置に配置すべきものとする。 In length: should be placed in such a position that under normal conditions it may not be marked by the driver's are passenger's	適 ・ 否 Pass ・ Fail	
6. 12. 4.	not be masked by the driver's or passenger's clothes. 幾何学的視認性	適・ 否	
	水平角: 前及び後に30°。 垂直角: 水平面の上下15°。 ただし、反射面の取付高さが750mm 未満(5.7.項の規定に従って測定) の場合には、下方角度15°を5°ま で小さくしてもよい。 Geometric visibility Horizontal angles beta = 30 deg. to the front and to the rear. Vertical angles alpha = 15 deg. above and below the horizontal. However, where a lamp is mounted below 750 mm (measured according to the provisions of paragraph 5.7.), the downward angle of 15 deg. may be reduced to 5 deg.	Pass • Fail	
6. 12. 5.	方向 反射器の基準軸は、車両中心面に垂直で、外側に向いていなければならない。 前側の反射器は、かじ取り装置の操作と共に動いてもよい。 Orientation The reference axis of the retro-reflectors must be perpendicular to the vehicle's median longitudinal plane and directed outwards. The front side retro-reflectors may move with the steering angle.	適 · 否 Pass · Fail	

付表 2-13. Attached Table 2-13.

◎試験成績

 $Test\ results$

- 2. 個別仕様 2. Indivisual specifications

2. Indivisual specifications					
項番号 Operation No.	項目 Items	判定 Determination	備考 Remarks		
6. 13.	昼間走行灯 Daytime running lamp				
6. 13. 2.	数 協定規則第87号初版または協定規則第148号初 版以降により型式認可されたもの、1個または 2個。 Number One or two, type-approved according to the 00 or subsequent series of amendments to UN Regulation Nos. 87 or 148.	適 · 否 Pass · Fail			
6. 13. 4.	位置 Position				
6. 13. 4. 1.	幅: In width:				
6. 13. 4. 1. 1.	独立昼間走行灯は別の前面灯火の上、下又は 片側に取り付けることができる: これらの灯火が縦に並ぶ場合には、その昼間 走行灯の基準中心が、車両中心面内に位置す るものとする。 これらの灯火が横に並ぶ場合には、照射面の 縁端が車両中心面から250mm以内にあるものと する。 An independent daytime running lamp may be installed above, below or to one side of another front lamp: If these lamps are one above the other, the reference centre of the daytime running lamp shall be located within the median longitudinal plane of the vehicle; if these lamps are side by side, the edge of the illuminating surface shall not be more than 250 mm from the median longitudinal plane of the vehicle.	適 · 否 Pass · Fail			
6. 13. 4. 1. 2.	昼間走行灯が別の前面灯火(走行用前照灯又は車幅灯)と兼用式になっている場合は、照射面の端部が車両中心面から250mm以内になるように取り付けるものとする。 A daytime running lamp, that is reciprocally incorporated with another front lamp (driving-beam headlamp or front position lamp), shall be fitted in such a way that the edge of the illuminated surface lies not more than 250 mm from the median longitudinal plane of the vehicle.	適 · 否 Pass · Fail			

			11110 02 11000 02
6. 13. 4. 1. 3.	2個の昼間走行灯の片方又は両方が別の前面灯火と兼用式になっている場合は、それらの基準中心が車両中心面に対して対称になるように取り付けるものとする。 Two daytime running lamps, of which either	適 · 否 Pass · Fail	
	one or both are reciprocally incorporated with another front lamp, shall be installed in such a way that their reference centres are symmetrical in relation to the median longitudinal plane of the vehicle.		
6. 13. 4. 1. 4.	昼間走行灯が2個の場合は、照射面の間の距離は420mmを超えないものとする。 In the case of two daytime running lamps, the distance separating the illuminating surfaces	適 · 否 Pass · Fail	
6. 13. 4. 1. 5.	shall not exceed 420 mm. 昼間走行灯が以下の場合は、最大分離距離は適用しない: (a) 別の前照灯と集合式、結合式、もしくは兼用式である、又は、 (b) 車両中心面に垂直な平面上の、車両の前面	適 ・ 否 Pass ・ Fail	
	投影内にある。 The maximum separation distance is not applicable when the daytime running lamps: (a) Are grouped, combined or reciprocally incorporated with another headlamp, or		
	(b) Are within the projection of the frontal silhouette of the motorcycle on an orthogonal plane perpendicular to the longitudinal median plane of the vehicle.		
6. 13. 4. 2.	高さ:地上250mm以上1,500mm以下。 In height:Above the ground not less than 250 mm and not more than 1,500 mm.	適 · 否 Pass · Fail	
6. 13. 4. 3.	長さ:車両の前部。 In length:At the front of the vehicle.	· 適· 否 Pass · Fail	
6. 13. 5.	幾何学的視認性 水平角: 外側に20°、内側に10°。 垂直角: 水平面の上下10°。 Geometric visibility	適 ・ 否 Pass ・ Fail	
	Horizontal: Outwards 20 deg. and inwards 10 deg. Vertical: Upwards 10 deg. and downwards 10 deg.		
6. 13. 6.	方向 前方向。 灯火はかじ取り装置の操作と共に動いてもよ い。 Orientation	適 ・ 否 Pass ・ Fail	
	Towards the front. The lamp(s) may move in line with the steering angle.		

la 46 =			T
6. 13. 7.	電気結線		
6. 13. 7. 1.	Electrical connections 前照灯が点灯したときには、昼間走行灯は自動的に消灯するものとする。 ただし、前照灯が短い間隔で断続的に点灯することによって警報を出すために使用されている場合は除く。 昼間走行灯が点灯したときには、尾灯が点灯するものとする。 昼間走行灯が点灯したときには、車幅灯及び番号灯は、別々又は同時に点灯してもよい。 The daytime running lamp shall switch OFF automatically when the headlamps are switched ON, except when the latter are used to give intermittent luminous warnings at short intervals. The rear position lamp shall be switched ON when the daytime running lamp(s) is/are switched ON. The front position lamp(s) and the rearregistration-plate illuminating device may be switched ON individually or together, when the daytime running lamp(s) is/are switched ON.	適 · 否 Pass · Fail	
6. 13. 7. 2.	前面方向指示器と昼間走行灯の距離が40mm以下の場合、車両の該当する側の昼間走行灯の電気結線は以下のいずれかであってもよい: (a) 消灯する、又は、 (b) 前面方向指示器が作動している全期間中(点灯と消灯のサイクル両方)は、その光度が下がる。 If the distance between the front direction indicator lamp and the daytime running lamp is equal or less than 40 mm, the electrical connections of the daytime running lamp on the relevant side of the vehicle may be such that either: (a) It is switched OFF; or (b) Its luminous intensity is reduced during the entire period (both ON and OFF cycle) of activation of a front direction indicator lamp.	適 · 否 Pass · Fail	
6. 13. 7. 3.	方向指示器が昼間走行灯と兼用式の場合は、車両の該当する側の昼間走行灯の電気結線は、方向指示器が作動している全期間中(点灯と消灯のサイクル両方)は昼間走行灯は消灯しているようなものとする。 If a direction indicator lamp is reciprocally incorporated with a daytime running lamp, the electrical connections of the daytime running lamp on the relevant side of the vehicle shall be such that the daytime running lamp is switched OFF during the entire period (both ON and OFF cycle) of activation of the direction indicator lamp.	適 · 否 Pass · Fail	
6. 13. 8.	テルテール 緑色の閉回路テルテールは任意。 Tell-tale Closed-circuit green tell-tale, optional.	適 · 否 Pass · Fail	

付表 2-14. Attached Table 2-14.

◎試験成績

Test results

.Indivisual sp			
項番号	項目	判定	備考
Operation No.	Items	Determination	Remarks
. 14.	緊急制動表示灯 Emergency stop signal		
6. 14. 1.	有無 任意。 緊急制動表示灯は、6.14.7.項に規定されたと おりに取り付けられたすべての制動灯又は方 向指示器の同時点灯によって作動するものと する。	適 ・ 否 Pass ・ Fail	
	Presence Optional. The emergency stop signal shall be given by the simultaneous operation of all the stop or direction indicator lamps fitted as described in paragraph 6.14.7.		
6. 14. 2.	数 6.3.1.項又は6.4.1.項に規定されたとおり。 Number As specified in paragraph 6.3.1. or 6.4.1.	適 ・ 否 Pass ・ Fail	
6. 14. 3.	配置 6.3.2.項又は6.4.2.項に規定されたとおり。 Number As specified in paragraph 6.3.2. or 6.4.2.	適 ・ 否 Pass ・ Fail	
6. 14. 4.	位置 6.3.3.項又は6.4.3.項に規定されたとおり。 Number As specified in paragraph 6.3.3. or 6.4.3.	適 ・ 否 Pass ・ Fail	
6. 14. 5.	幾何学的視認性 6.3.4.項又は6.4.4.項に規定されたとおり。 Number	適 ・ 否 Pass ・ Fail	
6. 14. 6.	As specified in paragraph 6.3.4. or 6.4.4. 方向 6.3.5.項又は6.4.5.項に規定されたとおり。 Number As specified in paragraph 6.3.5. or 6.4.5.	適 ・ 否 Pass ・ Fail	
6. 14. 7.	電気結線		
6. 14. 7. 1.	Electrical connections 緊急制動信号のすべての灯火が4.0±1.0Hzの 周波数で同期して点滅するものとする。 All the lamps of the emergency stop signal shall flash in phase at a frequency of 4.0 +/- 1.0 Hz.	適 ・ 否 Pass ・ Fail	
6. 14. 7. 1.	ただし、車両の後方にある緊急制動信号の灯火のいずれかでフィラメント光源を使用する場合は、周波数は4.0+0.0/-1.0Hzとする。 However, if any of the lamps of the emergency stop signal to the rear of the vehicle use filament light sources the frequency shall be 4.0 +0.0/-1.0 Hz.	適 ・ 否 Pass ・ Fail	

6. 14. 7. 2.	緊急制動信号は、他の灯火からは独立して作動するものとする。 The emergency stop signal shall operate independently of other lamps.	適 ・ 否 Pass ・ Fail	
6. 14. 7. 3.	緊急制動信号は、自動的に作動及び作動停止 するものとする。 The emergency stop signal shall be activated and deactivated automatically.	適 ・ 否 Pass ・ Fail	
6. 14. 7. 3.	緊急制動表示灯は、車速が50km/hを超え、かつ制動システムが協定規則第78号に定義された緊急制動論理信号を発しているときにのみ作動するものとする。	適 ・ 否 Pass ・ Fail	
	The emergency stop signal shall be activated only when the vehicle speed is above 50 km/h and the braking system is providing the emergency braking logic signal defined in Regulation No. 78.		
6. 14. 7. 3.	緊急制動表示灯は、協定規則第78号に定義された緊急制動論理信号の発生が止んだ場合又は非常点滅表示灯が作動した場合、自動的に作動停止するものとする。	適 · 否 Pass · Fail	
	The emergency stop signal shall be automatically deactivated if the emergency braking logic signal as defined in Regulation No. 78 is no longer provided or if the vehiclehazard warning signal is activated.		
6. 14. 8.	テルテール 任意。 Tell-tale Optional.	有 · 無 Yes · No	

付表 2-15. Attached Table 2-15.

◎試験成績

Test results

2.Indivisual sp 項番号	項目	判定	備考
Operation No.	Items	Determination	Remarks
. 15.	車室外乗降支援灯 Exterior courtesy lamp		
6. 15. 2.	数 1個又は2個。 ただし、フットレストを照らすための車室外 乗降支援灯の追加は許可される。 各フットレストを照らす灯火は1個を超えない ものとする。	適 · 否 Pass · Fail	
0.15.0	Number One or two; however further exterior courtesy lamps to illuminate footrest are permitted. Each footrest shall be illuminated by not more than one lamp.		
6. 15. 9.	その他の要件 Other requirements		
6. 15. 9. 1.	# を外乗降支援灯は、車両が静止状態にあり、かつ以下の条件の1つ以上が満たされている場合を除き、作動しないものとする: (a) 原動機/電動機(推進装置)を始動及び/又は停止させる装置が、当該原動機/電動機(推進装置)の作動を不可能にする位置に設定されている。又は、(b) 荷室が開いていてアクセスできる。5.9.項の規定は、使用のすべての固定位置において満たされるものとする。 The exterior courtesy lamp shall not be activated unless the vehicle is stationary and one or more of the following conditions is satisfied: (a) The device which starts and/or stops the engine (propulsion system) is set in a position which makes it impossible for the engine (propulsion system) to operate; or (b) A load compartment is opened for access. The provisions of paragraph 5.9. shall be met	適 ・ 否 Pass ・ Fail	
6. 15. 9. 2.	in all fixed positions of use. 前照灯及び昼間走行灯を除き、白色光を発する認可済み灯火を、乗降支援灯の機能として作動させてもよい。これらの灯火はまた、車室外乗降支援灯と同時に作動させてもよく、上記5.10.項および5.11.項の条件は適用されない場合がある。Approved lamps emitting white light with the exception of main beam headlamps and day time running lamps may be activated as courtesy lamp function. They may also be activated together with the exterior courtesy lamps and the condition of paragraphs 5.10. and 5.11. above may not apply.	適 · 否 Pass · Fail	

_					-
	6. 15. 9. 3.	審査機関は、東西前端から10mのところにある 横断面、は場合のから10mのところにあるる 大きないのであるがいら10mのところにあるる 大きないのであるがいら10mのところにあるる であるののであるがいら10mのところにある。 ではいるののであるがいり、とこのでは、 ではいるでは、いるではでは、 ではいるでは、 では、 では、 では、 では、 では、 では、 では、	適 Pass	· Kail	
		The technical service shall, to the satisfaction of the Type Approval Authority, perform a visual test to verify that there is no direct visibility of the apparent surface of the exterior courtesy lamps, if viewed by an observer moving on the boundary of a zone on a transverse plane 10 m from the front of the vehicle, a transverse plane 10 m from the rear of the vehicle, and two longitudinal planes 10 m from each side of the vehicle; these four planes to extend from 1 m to 3 m above and perpendicular to the ground as shown in Annex 7.			
		In addition to the conditions described in paragraph 5.4., the requirements prescribed above shall be verified in the following vehicle conditions:			
		Stand: On a prop stand or a centre stand, and both if applicable Steering: Straight ahead, and locked in each			
		available position At the request of the applicant and with the consent of the Technical Service this requirement may be verified by a drawing or simulation.			

付表 2-16. Attached Table 2-16.

◎試験成績

Test results

- 2. 個別仕様
- 2. Indivisual specifications

ion Remarks
il

K
<u>₹</u>
rs .
5 : 1
il e
<u>不</u>
il l
111

	An independent ADB installation unit may be fitted above or below or to one side of another front lamp: if these lamps are on top of the other the reference centre of the ADB installation unit must be located within the median longitudinal plane of the vehicle; if these lamps are side by side their reference centre must be symmetrical in relation to the median longitudinal plane of the vehicle.		
	別の前面灯火と相互組み込み式のADB取り付け ユニットは、その基準中心が車両中心面内に 位置するように装着しなければならない。た だし、ADB取り付けユニットと並べて、独立の 主要すれ違い用前照灯、または車幅灯と相互 組み込み式の主要すれ違い用前照灯も装着す る場合は、それらの基準中心が車両中心面に 関して対称でなければならない。 An ADB installation unit, that is reciprocally incorporated with another front lamp, must be fitted in such a way that its reference centre lies within the median longitudinal plane of the vehicle. However, when the vehicle is also fitted with an independent principal passing- beam headlamp, or a principal passing- beam headlamp that is reciprocally incorporated with a front position lamp alongside the ADB installation unit, their reference centres must be symmetrical in relation to the median longitudinal plane of the vehicle.	· 否Pass·Fail	
6. 16. 3. 1. 3	2個のADB取り付けユニットの一方または両方が別の前面灯火と相互組み込み式になっているものは、それらの基準中心が車両中心面に関して対称になるように装着しなければならない。 Two ADB installation units of which either one or both are reciprocally incorporated with another front lamp must be fitted in such a way that their reference centres are symmetrical in relation to the median longitudinal plane of the vehicle.	適 · 否 Pass · Fail	
6. 16. 3. 2.	長さ:車両前部の位置。発する光が直接的に、あるいは後写鏡および/または車両の反射面によって間接的に運転者に不快さを生じさせなければ、この要件の充足とみなす。 In length: at the front of the vehicle. This requirement is regarded as satisfied if the light emitted does not cause discomfort to the driver either directly or indirectly by means of the rearview mirrors and/or reflective surfaces on the vehicle.	適 · 否 Pass · Fail	

0.10.0.0	1. 2 h w II A 2 h and a William of the City	冷 子	i i
6. 16. 3. 3.	いかなる場合も、すべての独立ADB取り付けユニットについて、その照射面の縁端と主要すれ違い用前照灯を発生する灯火の照射面の縁端間の距離が200mmを超えてはならない。独立ADB 取り付けユニットの照射面の縁端と地面の距離は500mmから1,300mmでなければならない。In any case, the distance between the edge of the illuminating surface of any independent ADB installation unit and the edge of that of the lamp producing the principal passing-beam must not exceed 200 mm. The distance between the edge of the illuminating surface of any	適 · 否 Pass · Fail	
	independent ADB installation unit and the		
0.10.0.1	ground must be from 500 mm to 1,300 mm.	·	
6. 16. 3. 4.	ADB取り付けユニットが2個の場合: 2つのADB取り付けユニットの照射面の間隔が 200mmを超えてはならない。 In the case of two ADB installation units: the distance separating the illuminating surfaces of two ADB	適 · 否 Pass · Fail	
	installation units must not exceed 200		
	mm.		
6. 16. 4. 6. 16. 5.	幾何学的視認性 申請者の説明により、上記機能取り付けユニットの少なくとも1 つが本規則の6.1.4.項に規定された幾何学的視認角度を満たすものとする。異なる複数の角度の要件に適合させるために個別の取り付けユニットを使用してもよい。 Geometric visibility The angles of geometric visibility specified in paragraph 6.1.4. of this Regulation, shall be met by at least one of the installation units said function, according to the description of the applicant. Individual installation units may be used to comply with the requirements for different angles. 方向	適·否 Pass·Fail 適·否 Pass·Fail	
	前向き。 Orientation Towards the front.	Pass • Fail	
6. 16. 5. 1.	ADBの最大照度領域の中心の垂直傾斜は、外部調節装置がある場合を除き、±0.5%の範囲内に維持されるものとする。 ADBがすれ違い用前照灯と併せて調節される場合は、この規定を適用しないものとする。 The vertical inclination of the center of the area of maximum illumination of ADB shall remain between ± 0.5 per cent, except in the case where an external adjusting device is present. In case ADB is adjusted together with the passing-beam(s), this provision shall not apply.	適 · 否 Pass · Fail	

		<u>TI</u>	<u> RIAS 32-R053-02</u>
6. 16. 6.	電気結線		
1.23.3.	Electrical connections		
6. 16. 6. 1.	ADBからすれ違いビームへの切り替えでは、走行ビームの全灯火装置を同時に消灯にするも	適 · 否 Pass · Fail	
	のとする。	1455 1411	
	For changing over from the ADB to the		
	passing-beam all lighting units for the		
	driving-beam shall be de-activated		
6. 16. 6. 2.	simultaneously. ADBは、6.16.8.1.項の規定を前提として、以		
0. 10. 0. 2.	下の各入力に対して検出および反応できるセ	Pass • Fail	
	ンサシステムが制御信号を生成することによ		
	り、配光可変型として設計されるものとす		
	る:		
	(a) 周囲照明条件、		
	(b) 対向車両の前照灯装置および前部灯火信		
	号装置が発する光、		
	(c) 先行車両の後部灯火信号装置が発する		
	光。		
	性能を向上させるための追加センサ機能は容認される。		
	応される。 本項において、「車両」とは、カテゴリーL、		
	M、N、O、T の車両および自転車を含み、当該		
	車両が反射器とともに灯火および灯火信号装		
	置を装備し、それらが点灯されるものを指		
	す。		
	The ADB shall be designed to be adaptive,		
	subject to the provisions in paragraph		
	6.16.8.1., the control signals being		
	produced by a sensor system which is		
	capable of detecting and reacting to each		
	of the following inputs:		
	(a) Ambient lighting conditions;(b) The light emitted by the front		
	lighting devices and front		
	lightsignalling devices of oncoming		
	vehicles;		
	(c) The light emitted by the rear light-		
	signalling of preceding vehicles;		
	Additional sensor functions to improve		
	performance are allowed.		
	For the purpose of this paragraph,		
	"vehicles" means vehicles of categories		
	L, M, N, O, T, as well as bicycles, such		
	vehicles being equipped with retro- reflectors, with lighting and light-		
	signalling devices, which are switched		
	ON.		

	6. 16. 6. 3.	ADB を手動で点灯および消灯すること、およ	適・否	
	0.10.0.0.	び自動制御を手動で停止させることがつねに	Pass • Fail	
		可能であるものとする。	rass raii	
		加えて、ADB の消灯およびその自動制御の停		
		止は単純かつ即時的な手動操作によるものと		
		し、サブメニューの使用は容認されない。		
		It shall always be possible to activate		
		and deactivate the ADB manually, and to		
		manually deactivate the automatic		
		control.		
		Moreover, the deactivation, of the ADB		
		and of their automatic control, shall be		
		by means of a simple and immediate manual		
		operation; the use of sub-menus is not		
		allowed.		
	6. 16. 6. 4.	すれ違い用前照灯は、ADBと同時に点灯状態で	適・否	
		あってもよい。	Pass • Fail	
		The passing-beam(s) may remain switched		
		ON at the same time as the ADB.		
	C 1C C F		· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	
	6. 16. 6. 5.	運転者がADBをADBニュートラル状態に設定す	適・否	
		ること、およびそれを自動操作に戻すことが	Pass • Fail	
		つねに可能であるものとする。		
		It shall always be possible for the		
		driver to set the ADB to the ADB neutral		
		state and to return it to its automatic		
		operation.		
6	16. 7.	テルテール		
0.	10. 7.			
	0 10 7 1	Tell-tale		
	6. 16. 7. 1.	本規則の6.1.7.項の規定(走行用前照灯に関		
		する)は、ADBの個別部分に適用される。		
		The provisions of paragraphs 6.1.7. (for		
		the driving-beam headlamp(s)) of this		
		Regulation apply to the respective parts		
		of an ADB.		
	6. 16. 7. 2.	ADB用の視覚的故障テルテールの装備は義務で	適 · 否	
	0. 10. 1. 2.	あり、非点滅式とする。	Pass • Fail	
			Tass Tall	
		協定規則第149号の4.13.項に従って故障信号		
		を受け取ったときには必ずこのテルテールが		
		作動されるものとし、その故障継続中は点灯		
		状態を維持するものとする。		
		これを一時的に中止してもよいが、エンジン		
		を始動および停止する装置のON/OFF時に必ず		
		再開されるものとする。		
		A visual failure tell-tale for ADB is		
		mandatory. It shall be non-flashing.		
	i e	•		
- 1		It shall be activated whenever a failure		
		signal is received in accordance with		
		signal is received in accordance with paragraph 4.13. of UN Regulation No. 149.		
		signal is received in accordance with		
		signal is received in accordance with paragraph 4.13. of UN Regulation No. 149. It shall remain activated while the		
		signal is received in accordance with paragraph 4.13. of UN Regulation No. 149. It shall remain activated while the failure is present.		
		signal is received in accordance with paragraph 4.13. of UN Regulation No. 149. It shall remain activated while the failure is present. It may be cancelled temporarily, but		
		signal is received in accordance with paragraph 4.13. of UN Regulation No. 149. It shall remain activated while the failure is present. It may be cancelled temporarily, but shall be repeated whenever the device		
		signal is received in accordance with paragraph 4.13. of UN Regulation No. 149. It shall remain activated while the failure is present. It may be cancelled temporarily, but		

6.16.7.3. 走行ビームの適応が作動中であることを運転者に示すために視覚的テルテールを設けるものとする。この情報は、適応が作動中の間、表示され続けるものとする。 A visual tell-tale shall be provided to indicate to the driver that the adaptation of the driving-beam is activated. This information shall remain displayed as long as the adaptation is activated. This information shall remain displayed as long as the adaptation is activated. E-O他の要件
者に示すために視覚的テルテールを設けるものとする。この情報は、適応が作動中の間、表示され続けるものとする。A visual tell-tale shall be provided to indicate to the driver that the adaptation of the driving-beam is activated. 6.16.8. その他の要件のther requirements 6.16.8.1. 程行ビームの適応 Adaptation of the driving-beam 6.16.8.1.1 上記6.16.6.2.項で説明した走行ビームの適応 Adaptation of the driving-beam を制御するためのセンサシステムは、以下の要件に適合するものとする: The sensor system used to control the adaptation of the driving-beam, as described in paragraph 6.16.6.2. above, shall comply with the following requirements: 6.16.8. 上記6.16.6.2.項に定義された他の車両が発する光を当該センサが検出できる最小領域の境界は、本規則の6.1.8.3.1.1.項に示す角度によって定められる。 The boundaries of the minimum fields in which the sensor is able to detect light emitted from other vehicles as defined in paragraph 6.16.6.2. above are given by the angles indicated in paragraph 6.1.8.3.1.2.項の要件に適合するものとする。 The sensor system sensitivity shall comply with the requirements in paragraph 6.1.8.3.1.2.項の要件に適合するものとする。 The sensor system sensitivity shall comply with the requirements in paragraph 6.1.8.3.1.2. of this Regulation. 6.16.8. 周囲服明条件によって発生する照度が7,0001x 適・否
のとする。 この情報は、適応が作動中の間、表示され続けるものとする。 A visual tell-tale shall be provided to indicate to the driver that the adaptation of the driving-beam is activated. This information shall remain displayed as long as the adaptation is activated. 6.16.8. その他の要件 Other requirements 6.16.8.1.1 上記6.16.6.2.項で説明した走行ビームの適応 Adaptation of the driving-beam 6.16.8.1.1 上記6.16.6.2.項で説明した走行ビームの適応 を制御するためのセンサシステムは、以下の要件に適合するものとする: The sensor system used to control the adaptation of the driving-beam, as described in paragraph 6.16.6.2. above, shall comply with the following requirements: 6.16.8. 上記6.16.6.2 項に定義された他の車両が発する光を当該センサが検出できる最小領域の境界は、本規則の6.1.8.3.1.1 項に示す角度によって定められる。 The boundaries of the minimum fields in which the sensor is able to detect light emitted from other vehicles as defined in paragraph 6.16.2. above are given by the angles indicated in paragraph 6.1.8.3.1.1. of this Regulation. 6.18.8. センサシステムの感度は、本規則の 6.1.8.3.1.2.項の要件に適合するものとする。 Pass・Fail る。 The sensor system sensitivity shall comply with the requirements in paragraph 6.1.8.3.1.2. 可要件に適合するものとする。 Reserved as a paragraph 6.1.8.3.1.2. 可要解析を表現的の Regulation.
この情報は、適応が作動中の間、表示され続けるものとする。 A visual tell-tale shall be provided to indicate to the driver that the adaptation of the driving-beam is activated. This information shall remain displayed as long as the adaptation is activated. 6. 16. 8. その他の要件 Other requirements 6. 16. 8. 1. 走行ビームの適応 Adaptation of the driving-beam 6. 16. 8. 1. 上記6. 16. 6. 2. 項で説明した走行ビームの適応 適・ 否を制御するためのセンサシステムは、以下の要件に適合するものとする: The sensor system used to control the adaptation of the driving-beam, as described in paragraph 6. 16. 6. 2. above, shall comply with the following requirements: 6. 16. 8. 上記6. 16. 6. 2. 項に定義された他の車両が発する光を当該センサが検出できる最小領域の境界は、本規則の6. 1. 8. 3. 1. 1. 項に示す角度によって定められる。 The boundaries of the minimum fields in which the sensor is able to detect light emitted from other vehicles as defined in paragraph 6. 16. 6. 2. above are given by the angles indicated in paragraph 6. 18. 8. 1. 1. of this Regulation. 6. 16. 8. センサシステムの感度は、本規則の 1. 1. 2. 6. 1. 8. 3. 1. 2. 項の要件に適合するものとする。 The sensor system sensitivity shall comply with the requirements in paragraph 6. 1. 8. 3. 1. 2. で this Regulation. 6. 16. 8. 周囲照明条件によって発生する照度が7,0001x 適・ 否
けるものとする。 A visual tell-tale shall be provided to indicate to the driver that the adaptation of the driving-beam is activated. This information shall remain displayed as long as the adaptation is activated. 6.16.8. その他の要件 Other requirements 6.16.8.1. 走行ビームの適応 Adaptation of the driving-beam 6.16.8.1.1 上記6.16.6.2.項で説明した走行ビームの適応 を制御するためのセンサシステムは、以下の 要件に適合するものとする: The sensor system used to control the adaptation of the driving-beam, as described in paragraph 6.16.6.2. above, shall comply with the following requirements: 6.16.8. 上記6.16.6.2.項に定義された他の車両が発す 1.1.1. る光を当該センサが検出できる最小領域の境界は、本規則の6.1.8.3.1.1.項に示す角度によって定められる。 The boundaries of the minimum fields in which the sensor is able to detect light emitted from other vehicles as defined in paragraph 6.16.6.2. above are given by the angles indicated in paragraph 6.1.8.3.1.1. of this Regulation. 6.16.8. センサシステムの感度は、本規則の 適・否Pass・Fail る。 The sensor system sensitivity shall comply with the requirements in paragraph 6.1.8.3.1.2. で this Regulation. 6.18.8. 周囲照明条件によって発生する照度が7,0001x 適・否
A visual tell-tale shall be provided to indicate to the driver that the adaptation of the driving-beam is activated. This information shall remain displayed as long as the adaptation is activated. 6.16.8. その他の要件 Other requirements 6.16.8.1. 注行ビームの適応 Adaptation of the driving-beam 6.16.8.1.1 上記6.16.6.2.項で説明した走行ビームの適応 を制御するためのセンサシステムは、以下の要件に適合するものとする: The sensor system used to control the adaptation of the driving-beam, as described in paragraph 6.16.6.2. above, shall comply with the following requirements: 6.16.8. 上記6.16.6.2.項に定義された他の車両が発す 1.1.1. る光を当該センサが検出できる最小領域の境界は、本規則の6.1.8.3.1.1.項に示す角度によって定められる。The boundaries of the minimum fields in which the sensor is able to detect light emitted from other vehicles as defined in paragraph 6.16.6.2. above are given by the angles indicated in paragraph 6.18.3.1.1. of this Regulation. 6.16.8. センサシステムの感度は、本規則の 適・否 Pass・Fail る。 The sensor system sensitivity shall comply with the requirements in paragraph 6.1.8.3.1.2. 項の要件に適合するものとす る。The sensor system sensitivity shall comply with the requirements in paragraph 6.1.8.3.1.2. of this Regulation. 6.16.8. 周囲照明条件によって発生する照度が7,0001x 適・否
indicate to the driver that the adaptation of the driving-beam is activated. This information shall remain displayed as long as the adaptation is activated. 6. 16. 8. その他の要件 Other requirements 6. 16. 8. 1. 走行ビームの適応 Adaptation of the driving-beam 6. 16. 8. 1. 上記6. 16. 6. 2. 項で説明した走行ビームの適応 を制御するためのセンサシステムは、以下の 要件に適合するものとする: The sensor system used to control the adaptation of the driving-beam, as described in paragraph 6. 16. 6. 2. above, shall comply with the following requirements: 6. 16. 8. 上記6. 16. 6. 2. 項に定義された他の車両が発す 1. 1. 1. る光を当該センサが検出できる最小領域の境界は、本規則の6. 1. 8. 3. 1. 1. 項に示す角度によって定められる。 The boundaries of the minimum fields in which the sensor is able to detect light emitted from other vehicles as defined in paragraph 6. 16. 6. 2. above are given by the angles indicated in paragraph 6. 1. 8. 3. 1. 2. 項の要件に適合するものとする。 The sensor system sensitivity shall comply with the requirements in paragraph 6. 1. 8. 3. 1. 2. 項の要件に適合するものとする。 The sensor system sensitivity shall comply with the requirements in paragraph 6. 1. 8. 3. 1. 2. of this Regulation. 6. 18. 8. 3. 1. 2. of this Regulation. 6. 18. 8. 周囲照明条件によって発生する照度が7,0001x 適・否
adaptation of the driving-beam is activated. This information shall remain displayed as long as the adaptation is activated. 6.16.8. その他の要件 Other requirements 6.16.8.1. 上記6.16.6.2. 項で説明した走行ビームの適応 Adaptation of the driving-beam 6.16.8.1.1 上記6.16.6.2. 項で説明した走行ビームの適応 変 ・ 否 を制御するためのセンサシステムは、以下の 要件に適合するものとする: The sensor system used to control the adaptation of the driving-beam, as described in paragraph 6.16.6.2. above, shall comply with the following requirements: 6.16.8. 上記6.16.6.2. 項に定義された他の車両が発す 3光を当該センサが検出できる最小領域の境界は、本規則の6.1.8.3.1.1. 項に示す角度によって定められる。The boundaries of the minimum fields in which the sensor is able to detect light emitted from other vehicles as defined in paragraph 6.16.6.2. above are given by the angles indicated in paragraph 6.1.8.3.1.1. of this Regulation. 6.16.8. センサシステムの感度は、本規則の 6.1.8.3.1.2. 項の要件に適合するものとす Pass・Fail る。 The sensor system sensitivity shall comply with the requirements in paragraph 6.1.8.3.1.2. of this Regulation. 6.16.8. 周囲照明条件によって発生する照度が7,0001x 適・ 否
adaptation of the driving-beam is activated. This information shall remain displayed as long as the adaptation is activated. 6.16.8. その他の要件 Other requirements 6.16.8.1. 上記6.16.6.2. 項で説明した走行ビームの適応 Adaptation of the driving-beam 6.16.8.1.1 上記6.16.6.2. 項で説明した走行ビームの適応 変 ・ 否 を制御するためのセンサシステムは、以下の 要件に適合するものとする: The sensor system used to control the adaptation of the driving-beam, as described in paragraph 6.16.6.2. above, shall comply with the following requirements: 6.16.8. 上記6.16.6.2. 項に定義された他の車両が発す 3光を当該センサが検出できる最小領域の境界は、本規則の6.1.8.3.1.1. 項に示す角度によって定められる。The boundaries of the minimum fields in which the sensor is able to detect light emitted from other vehicles as defined in paragraph 6.16.6.2. above are given by the angles indicated in paragraph 6.1.8.3.1.1. of this Regulation. 6.16.8. センサシステムの感度は、本規則の 6.1.8.3.1.2. 項の要件に適合するものとす Pass・Fail る。 The sensor system sensitivity shall comply with the requirements in paragraph 6.1.8.3.1.2. of this Regulation. 6.16.8. 周囲照明条件によって発生する照度が7,0001x 適・ 否
activated. This information shall remain displayed as long as the adaptation is activated. 6. 16. 8. その他の要件 Other requirements 6. 16. 8. 1. 注行ビームの適応 Adaptation of the driving-beam 6. 16. 8. 1. 1. 上記6. 16. 6. 2. 項で説明した走行ビームの適応 を制御するためのセンサシステムは、以下の要件に適合するものとする: The sensor system used to control the adaptation of the driving-beam, as described in paragraph 6. 16. 6. 2. above, shall comply with the following requirements: 6. 16. 8. 上記6. 16. 6. 2. 項に定義された他の車両が発す 1. 1. 1. る光を当該センサが検出できる最小領域の境界は、本規則の6. 1. 8. 3. 1. 1. 項に示す角度によって定められる。 The boundaries of the minimum fields in which the sensor is able to detect light emitted from other vehicles as defined in paragraph 6. 1. 8. 3. 1. 2. 項の要件に適合するものとする。 The sensor system sensitivity shall comply with the requirements in paragraph 6. 1. 8. 3. 1. 2. 項の要件に適合するものとする。 The sensor system sensitivity shall comply with the requirements in paragraph 6. 1. 8. 3. 1. 2. of this Regulation. 6. 16. 8. 周囲照明条件によって発生する照度が7,0001x 適・否
This information shall remain displayed as long as the adaptation is activated. 6. 16. 8. その他の要件 Other requirements 6. 16. 8. 1. 走行ビームの適応 Adaptation of the driving-beam 6. 16. 8. 1. 1 上記6. 16. 6. 2. 項で説明した走行ビームの適応を制御するためのセンサシステムは、以下の要件に適合するものとする: The sensor system used to control the adaptation of the driving-beam, as described in paragraph 6. 16. 6. 2. above, shall comply with the following requirements: 6. 16. 8. 上記6. 16. 6. 2. 項に定義された他の車両が発する光を当該センサが検出できる最小領域の境界は、本規則の6. 1. 8. 3. 1. 1. 項に示す角度によって定められる。 The boundaries of the minimum fields in which the sensor is able to detect light emitted from other vehicles as defined in paragraph 6. 16. 6. 2. above are given by the angles indicated in paragraph 6. 1. 8. 3. 1. 1. 項の要件に適合するものとする。 1. 1. 2. 6. 1. 8. 3. 1. 2. 項の要件に適合するものとする。 The sensor system sensitivity shall comply with the requirements in paragraph 6. 1. 8. 3. 1. 2. of this Regulation. 6. 16. 8. 周囲照明条件によって発生する照度が7,0001x 適・否
as long as the adaptation is activated. 6. 16. 8. その他の要件 Other requirements 6. 16. 8. 1. 注行ビームの適応 Adaptation of the driving—beam 6. 16. 8. 1. 1 上記6. 16. 6. 2. 項で説明した走行ビームの適応を制御するためのセンサシステムは、以下の要件に適合するものとする: The sensor system used to control the adaptation of the driving—beam, as described in paragraph 6. 16. 6. 2. above, shall comply with the following requirements: 6. 16. 8. 上記6. 16. 6. 2. 項に定義された他の車両が発する力を当該センサが検出できる最小領域の境界は、本規則の6. 1. 8. 3. 1. 1. 項に示す角度によって定められる。 The boundaries of the minimum fields in which the sensor is able to detect light emitted from other vehicles as defined in paragraph 6. 1. 8. 3. 1. 1. of this Regulation. 6. 16. 8. センサシステムの感度は、本規則の6. 1. 8. 3. 1. 2. 項の要件に適合するものとする。 The sensor system sensitivity shall comply with the requirements in paragraph 6. 1. 8. 3. 1. 2. of this Regulation. 6. 16. 8. 周囲照明条件によって発生する照度が7,0001x 適・否
6.16.8. その他の要件 Other requirements 6.16.8.1. 走行ビームの適応 Adaptation of the driving-beam 6.16.8.1.1 上記6.16.6.2.項で説明した走行ビームの適応を制御するためのとンサシステムは、以下の要件に適合するものとする: The sensor system used to control the adaptation of the driving-beam, as described in paragraph 6.16.6.2. above, shall comply with the following requirements: 6.16.8. 上記6.16.6.2.項に定義された他の車両が発す1.1.1. る光を当該センサが検出できる最小領域の境界は、本規則の6.1.8.3.1.1.項に示す角度によって定められる。 The boundaries of the minimum fields in which the sensor is able to detect light emitted from other vehicles as defined in paragraph 6.16.6.2. above are given by the angles indicated in paragraph 6.1.8.3.1.1. of this Regulation. 6.16.8. センサシステムの感度は、本規則の1.1.2. 6.1.8.3.1.2.項の要件に適合するものとする。The sensor system sensitivity shall comply with the requirements in paragraph 6.1.8.3.1.2. of this Regulation. 6.16.8. 周囲照明条件によって発生する照度が7,0001x 適・否
のther requirements 6.16.8.1. 走行ビームの適応 Adaptation of the driving-beam 6.16.8.1.1 上記6.16.6.2.項で説明した走行ビームの適応 を制御するためのセンサシステムは、以下の 要件に適合するものとする: The sensor system used to control the adaptation of the driving-beam, as described in paragraph 6.16.6.2. above, shall comply with the following requirements: 6.16.8. 上記6.16.6.2.項に定義された他の車両が発す 1.1.1. る光を当該センサが検出できる最小領域の境界は、本規則の6.1.8.3.1.1.項に示す角度によって定められる。 The boundaries of the minimum fields in which the sensor is able to detect light emitted from other vehicles as defined in paragraph 6.1.8.3.1.1. of this Regulation. 6.16.8. センサシステムの感度は、本規則の 1.1.2. 6.1.8.3.1.2.項の要件に適合するものとする。 The sensor system sensitivity shall comply with the requirements in paragraph 6.1.8.3.1.2. of this Regulation. 6.1.8.3.1.2. of this Regulation. 6.1.8.3.1.2. of this Regulation. 6.1.8.3.1.2. of this Regulation.
6. 16. 8. 1. 走行ビームの適応 Adaptation of the driving-beam 6. 16. 8. 1. 1 上記6. 16. 6. 2. 項で説明した走行ビームの適応を制御するためのセンサシステムは、以下の要件に適合するものとする: The sensor system used to control the adaptation of the driving-beam, as described in paragraph 6. 16. 6. 2. above, shall comply with the following requirements: 6. 16. 8. 上記6. 16. 6. 2. 項に定義された他の車両が発す 1. 1. 1. る光を当該センサが検出できる最小領域の境界は、本規則の6. 1. 8. 3. 1. 1. 項に示す角度によって定められる。The boundaries of the minimum fields in which the sensor is able to detect light emitted from other vehicles as defined in paragraph 6. 1. 6. 6. 2. above are given by the angles indicated in paragraph 6. 1. 8. 3. 1. 1. of this Regulation. 6. 16. 8. センサシステムの感度は、本規則の 6. 1. 8. 3. 1. 2. 項の要件に適合するものとする。 The sensor system sensitivity shall comply with the requirements in paragraph 6. 1. 8. 3. 1. 2. of this Regulation. 6. 16. 8. 周囲照明条件によって発生する照度が7,0001x 適・否
Adaptation of the driving-beam 6.16.8.1.1 上記6.16.6.2.項で説明した走行ビームの適応を制御するためのセンサシステムは、以下の要件に適合するものとする: The sensor system used to control the adaptation of the driving-beam, as described in paragraph 6.16.6.2. above, shall comply with the following requirements: 6.16.8 上記6.16.6.2.項に定義された他の車両が発する光を当該センサが検出できる最小領域の境界は、本規則の6.1.8.3.1.1.項に示す角度によって定められる。 The boundaries of the minimum fields in which the sensor is able to detect light emitted from other vehicles as defined in paragraph 6.16.6.2. above are given by the angles indicated in paragraph 6.1.8.3.1.1. of this Regulation. 6.16.8 センサシステムの感度は、本規則の 6.1.8.3.1.2.項の要件に適合するものとする。 The sensor system sensitivity shall comply with the requirements in paragraph 6.1.8.3.1.2. 可要件に適合するものとする。 The sensor system sensitivity shall comply with the requirements in paragraph 6.1.8.3.1.2. of this Regulation. 6.16.8 周囲照明条件によって発生する照度が7,0001x 適・否
6.16.8.1.1 上記6.16.6.2.項で説明した走行ビームの適応を制御するためのセンサシステムは、以下の要件に適合するものとする: The sensor system used to control the adaptation of the driving-beam, as described in paragraph 6.16.6.2. above, shall comply with the following requirements: 6.16.8 上記6.16.6.2.項に定義された他の車両が発する光を当該センサが検出できる最小領域の境界は、本規則の6.1.8.3.1.1.項に示す角度によって定められる。 The boundaries of the minimum fields in which the sensor is able to detect light emitted from other vehicles as defined in paragraph 6.18.3.1.1. of this Regulation. 6.16.8 センサシステムの感度は、本規則の6.1.8.3.1.2.項の要件に適合するものとする。 The sensor system sensitivity shall comply with the requirements in paragraph 6.1.8.3.1.2. of this Regulation. 6.16.8 周囲照明条件によって発生する照度が7,0001x 適・否
を制御するためのセンサシステムは、以下の要件に適合するものとする: The sensor system used to control the adaptation of the driving-beam, as described in paragraph 6.16.6.2. above, shall comply with the following requirements: 6.16.8. 上記6.16.6.2.項に定義された他の車両が発する光を当該センサが検出できる最小領域の境界は、本規則の6.1.8.3.1.1.項に示す角度によって定められる。 The boundaries of the minimum fields in which the sensor is able to detect light emitted from other vehicles as defined in paragraph 6.16.6.2. above are given by the angles indicated in paragraph 6.1.8.3.1.1. of this Regulation. 6.16.8. センサシステムの感度は、本規則の 適・否Pass・Fail る。 The sensor system sensitivity shall comply with the requirements in paragraph 6.1.8.3.1.2. of this Regulation. 6.16.8. 周囲照明条件によって発生する照度が7,0001x 適・否
要件に適合するものとする: The sensor system used to control the adaptation of the driving-beam, as described in paragraph 6.16.6.2. above, shall comply with the following requirements: 6.16.8. 上記6.16.6.2. 項に定義された他の車両が発する光を当該センサが検出できる最小領域の境界は、本規則の6.1.8.3.1.1. 項に示す角度によって定められる。 The boundaries of the minimum fields in which the sensor is able to detect light emitted from other vehicles as defined in paragraph 6.16.6.2. above are given by the angles indicated in paragraph 6.1.8.3.1.1. of this Regulation. 6.16.8. センサシステムの感度は、本規則の 6.1.8.3.1.2. 項の要件に適合するものとする。 Pass · Fail る。 The sensor system sensitivity shall comply with the requirements in paragraph 6.1.8.3.1.2. of this Regulation. 6.16.8. 周囲照明条件によって発生する照度が7,0001x 適 · 否
The sensor system used to control the adaptation of the driving-beam, as described in paragraph 6.16.6.2. above, shall comply with the following requirements: 6.16.8. 上記6.16.6.2. 項に定義された他の車両が発する光を当該センサが検出できる最小領域の境界は、本規則の6.1.8.3.1.1. 項に示す角度によって定められる。 The boundaries of the minimum fields in which the sensor is able to detect light emitted from other vehicles as defined in paragraph 6.16.6.2. above are given by the angles indicated in paragraph 6.1.8.3.1.1. of this Regulation. 6.16.8. センサシステムの感度は、本規則の
adaptation of the driving-beam, as described in paragraph 6.16.6.2. above, shall comply with the following requirements: 6.16.8. 上記6.16.6.2.項に定義された他の車両が発す 1.1.1. る光を当該センサが検出できる最小領域の境 界は、本規則の6.1.8.3.1.1.項に示す角度に よって定められる。 The boundaries of the minimum fields in which the sensor is able to detect light emitted from other vehicles as defined in paragraph 6.16.6.2. above are given by the angles indicated in paragraph 6.1.8.3.1.1. of this Regulation. 6.16.8. センサシステムの感度は、本規則の 1.1.2. 6.1.8.3.1.2.項の要件に適合するものとす る。 The sensor system sensitivity shall comply with the requirements in paragraph 6.1.8.3.1.2. of this Regulation. 6.16.8. 周囲照明条件によって発生する照度が7,0001x 適・否
adaptation of the driving-beam, as described in paragraph 6.16.6.2. above, shall comply with the following requirements: 6.16.8. 上記6.16.6.2.項に定義された他の車両が発す 1.1.1. る光を当該センサが検出できる最小領域の境 界は、本規則の6.1.8.3.1.1.項に示す角度に よって定められる。 The boundaries of the minimum fields in which the sensor is able to detect light emitted from other vehicles as defined in paragraph 6.16.6.2. above are given by the angles indicated in paragraph 6.1.8.3.1.1. of this Regulation. 6.16.8. センサシステムの感度は、本規則の 1.1.2. 6.1.8.3.1.2.項の要件に適合するものとす る。 The sensor system sensitivity shall comply with the requirements in paragraph 6.1.8.3.1.2. of this Regulation. 6.16.8. 周囲照明条件によって発生する照度が7,0001x 適・否
described in paragraph 6.16.6.2. above, shall comply with the following requirements: 6.16.8. 上記6.16.6.2.項に定義された他の車両が発す 3光を当該センサが検出できる最小領域の境界は、本規則の6.1.8.3.1.1.項に示す角度によって定められる。 The boundaries of the minimum fields in which the sensor is able to detect light emitted from other vehicles as defined in paragraph 6.16.6.2. above are given by the angles indicated in paragraph 6.1.8.3.1.1. of this Regulation. 6.16.8. センサシステムの感度は、本規則の
shall comply with the following requirements: 6.16.8. 上記6.16.6.2.項に定義された他の車両が発する光を当該センサが検出できる最小領域の境界は、本規則の6.1.8.3.1.1.項に示す角度によって定められる。 The boundaries of the minimum fields in which the sensor is able to detect light emitted from other vehicles as defined in paragraph 6.16.6.2. above are given by the angles indicated in paragraph 6.1.8.3.1.1. of this Regulation. 6.16.8. センサシステムの感度は、本規則の
requirements: 6.16.8. 上記6.16.6.2.項に定義された他の車両が発する光を当該センサが検出できる最小領域の境界は、本規則の6.1.8.3.1.1.項に示す角度によって定められる。 The boundaries of the minimum fields in which the sensor is able to detect light emitted from other vehicles as defined in paragraph 6.16.6.2. above are given by the angles indicated in paragraph 6.1.8.3.1.1. of this Regulation. 6.16.8. センサシステムの感度は、本規則の 適・否Pass・Fail る。 The sensor system sensitivity shall comply with the requirements in paragraph 6.1.8.3.1.2. of this Regulation. 6.16.8. 周囲照明条件によって発生する照度が7,0001x 適・否
6.16.8. 上記6.16.6.2.項に定義された他の車両が発する光を当該センサが検出できる最小領域の境界は、本規則の6.1.8.3.1.1.項に示す角度によって定められる。 The boundaries of the minimum fields in which the sensor is able to detect light emitted from other vehicles as defined in paragraph 6.16.6.2. above are given by the angles indicated in paragraph 6.1.8.3.1.1. of this Regulation. 6.16.8. センサシステムの感度は、本規則の 適・否Pass・Fail る。 The sensor system sensitivity shall comply with the requirements in paragraph 6.1.8.3.1.2. of this Regulation. 6.16.8. 周囲照明条件によって発生する照度が7,0001x 適・否
1.1.1. る光を当該センサが検出できる最小領域の境界は、本規則の6.1.8.3.1.1.項に示す角度によって定められる。 The boundaries of the minimum fields in which the sensor is able to detect light emitted from other vehicles as defined in paragraph 6.16.6.2. above are given by the angles indicated in paragraph 6.1.8.3.1.1. of this Regulation. 6.16.8. センサシステムの感度は、本規則の 適・否Pass・Fail る。 The sensor system sensitivity shall comply with the requirements in paragraph 6.1.8.3.1.2. of this Regulation. 6.16.8. 周囲照明条件によって発生する照度が7,0001x 適・否
界は、本規則の6.1.8.3.1.1.項に示す角度によって定められる。 The boundaries of the minimum fields in which the sensor is able to detect light emitted from other vehicles as defined in paragraph 6.16.6.2. above are given by the angles indicated in paragraph 6.1.8.3.1.1. of this Regulation. 6.16.8. センサシステムの感度は、本規則の
よって定められる。 The boundaries of the minimum fields in which the sensor is able to detect light emitted from other vehicles as defined in paragraph 6.16.6.2. above are given by the angles indicated in paragraph 6.1.8.3.1.1. of this Regulation. 6.16.8. センサシステムの感度は、本規則の 適 ・ 否 Pass ・ Fail る。 The sensor system sensitivity shall comply with the requirements in paragraph 6.1.8.3.1.2. of this Regulation. 6.16.8. 周囲照明条件によって発生する照度が7,0001x 適 ・ 否
The boundaries of the minimum fields in which the sensor is able to detect light emitted from other vehicles as defined in paragraph 6.16.6.2. above are given by the angles indicated in paragraph 6.1.8.3.1.1. of this Regulation. 6.16.8. センサシステムの感度は、本規則の 適・否 Pass・Fail る。 The sensor system sensitivity shall comply with the requirements in paragraph 6.1.8.3.1.2. of this Regulation. 6.16.8. 周囲照明条件によって発生する照度が7,0001x 適・否
which the sensor is able to detect light emitted from other vehicles as defined in paragraph 6.16.6.2. above are given by the angles indicated in paragraph 6.1.8.3.1.1. of this Regulation. 6.16.8. センサシステムの感度は、本規則の 適・否 Pass・Fail る。 The sensor system sensitivity shall comply with the requirements in paragraph 6.1.8.3.1.2. of this Regulation. 6.16.8. 周囲照明条件によって発生する照度が7,0001x 適・否
emitted from other vehicles as defined in paragraph 6.16.6.2. above are given by the angles indicated in paragraph 6.1.8.3.1.1. of this Regulation. 6.16.8. センサシステムの感度は、本規則の 適・否 Pass・Fail る。 The sensor system sensitivity shall comply with the requirements in paragraph 6.1.8.3.1.2. of this Regulation. 6.16.8. 周囲照明条件によって発生する照度が7,0001x 適・否
paragraph 6.16.6.2. above are given by the angles indicated in paragraph 6.1.8.3.1.1. of this Regulation. 6.16.8. センサシステムの感度は、本規則の 適・否 Pass・Fail る。 The sensor system sensitivity shall comply with the requirements in paragraph 6.1.8.3.1.2. of this Regulation. 6.16.8. 周囲照明条件によって発生する照度が7,0001x 適・否
the angles indicated in paragraph 6.1.8.3.1.1. of this Regulation. 6.16.8. センサシステムの感度は、本規則の 1.1.2. 6.1.8.3.1.2.項の要件に適合するものとす る。 The sensor system sensitivity shall comply with the requirements in paragraph 6.1.8.3.1.2. of this Regulation. 6.16.8. 周囲照明条件によって発生する照度が7,0001x 適・否
the angles indicated in paragraph 6.1.8.3.1.1. of this Regulation. 6.16.8. センサシステムの感度は、本規則の 1.1.2. 6.1.8.3.1.2.項の要件に適合するものとす る。 The sensor system sensitivity shall comply with the requirements in paragraph 6.1.8.3.1.2. of this Regulation. 6.16.8. 周囲照明条件によって発生する照度が7,0001x 適・否
6.1.8.3.1.1. of this Regulation. 6.16.8. センサシステムの感度は、本規則の 適・否 1.1.2. 6.1.8.3.1.2.項の要件に適合するものとす Pass・Fail る。 The sensor system sensitivity shall comply with the requirements in paragraph 6.1.8.3.1.2. of this Regulation. 6.16.8. 周囲照明条件によって発生する照度が7,0001x 適・否
6.16.8. センサシステムの感度は、本規則の 1.1.2. 6.1.8.3.1.2.項の要件に適合するものとす Pass・Fail る。 The sensor system sensitivity shall comply with the requirements in paragraph 6.1.8.3.1.2. of this Regulation. 6.16.8. 周囲照明条件によって発生する照度が7,0001x 適・否
1.1.2. 6.1.8.3.1.2.項の要件に適合するものとす Pass · Fail る。 The sensor system sensitivity shall comply with the requirements in paragraph 6.1.8.3.1.2. of this Regulation. 6.16.8. 周囲照明条件によって発生する照度が7,0001x 適 · 否
る。 The sensor system sensitivity shall comply with the requirements in paragraph 6.1.8.3.1.2. of this Regulation. 6.16.8. 周囲照明条件によって発生する照度が7,0001x 適・否
The sensor system sensitivity shall comply with the requirements in paragraph 6.1.8.3.1.2. of this Regulation. 6.16.8. 周囲照明条件によって発生する照度が7,0001x 適・ 否
comply with the requirements in paragraph 6.1.8.3.1.2. of this Regulation. 6.16.8. 周囲照明条件によって発生する照度が7,0001x 適・ 否
6.1.8.3.1.2. of this Regulation. 6.16.8. 周囲照明条件によって発生する照度が7,0001x 適・否
6.16.8. 周囲照明条件によって発生する照度が7,0001x 適 · 否
1.1.3. を超えたときは、配光可変型走行用前照灯が Pass • Fail
したその他の検証手段により、本要件への適
┃┃┃┃┃
ば、車両上のセンサ取付け位置と同じ高さの
コサイン補正されたセンサにより、水平面上
で照度を測定するものとする。

	The adaptive driving-beam shall be switched OFF when the illuminance produced by ambient lighting conditions exceeds 7,000 lx. Compliance with this requirement shall be demonstrated by the applicant, using simulation or other means of verification accepted by the Type Approval Authority. If necessary, the illuminance shall be measured on a horizontal surface, with a cosine corrected sensor on the same height as the mounting position of the sensor on the vehicle. This may be demonstrated by the manufacturer by sufficient documentation or by other means accepted by the Type Approval Authority.		
6. 16. 8. 1. 1. 4.	証拠というでは、大力では、大力では、大力では、大力では、大力では、大力では、大力では、大力	適 · 否 Pass · Fail	

The overall performance of the automatic control shall be demonstrated by the applicant by documentation or by other means accepted by the Type Approval Authority.

Furthermore, the manufacturer shall provide a documentation package which gives access to the design of "the safety concept" of the system. This "safety concept" is a description of the measures designed into the system, for example within the electronic units, so as to address system integrity and thereby ensure safe operation even in the event of mechanical or electrical failure which could cause any discomfort, distraction or glare, either to the driver or to oncoming and preceding vehicles. This description shall also give a simple explanation of all the control functions of the "system" and the methods employed to achieve the objectives, including a statement of the mechanism(s) by which control is exercised. The "safety concept" shall describe the measures taken to ensure that failure mode is triggered if any external agent (e.g. caused by dirt) obscures the sensor input.

A list of all input and sensed variables shall be provided and the working range of these shall be defined. For Type Approval purposes this documentation shall be taken as the basic reference for the verification process. The functions of the system and the safety concept, as laid down by the manufacturer, shall be explained. The documentation shall be brief, yet provide evidence that the design and development has had the benefit of expertise from all the system fields which are involved.

For periodic technical inspections, the documentation shall describe how the current operational status of the "system" can be checked.

		•	<u> </u>
6. 16. 8.	走行ビームの適応により、運転者と対向車お	適 ・ 否	
1. 1. 5.	よび先行車のいずれにも不快さ、注意散漫ま	Pass • Fail	
	たはグレアが生じないことを検証するため、		
	技術機関は、附則9の2.項に従ってテスト走行		
	を実施するものとする。		
	これには、申請者の説明に基づくシステム制		
	御関連のあらゆる状況が含まれるものとす		
	る。		
	走行ビームの適応性能を文書記録し、申請者		
	の説明と照合するものとする。		
	明らかな異常(たとえば過度の角運動または		
	フリッカー)が見られたときは疑義を呈する		
	ものとする。		
	To verify, that the adaptation of the		
	driving-beam does not cause any		
	discomfort, distraction or glare, neither		
	to the driver nor to oncoming and		
	preceding vehicles, the technical service		
	shall perform a test drive according to		
	paragraph 2. in Annex 9.		
	This shall include any situation relevant		
	to the system control on the basis of the		
	applicant's description.		
	The performance of the adaptation of the		
	driving-beam shall be documented and		
	checked against the applicant's		
	description.		
	Any obvious malfunctioning shall be		
	contested (e.g. excessive angular		
6. 16. 8. 2.	movement or flicker). 走行ビーム照明またはそのモード実行(該当		
0. 10. 6. 2.	時) のために同時に通電できる灯火装置の最	Pass • Fail	
	大総光度は、430,000cdを超えないものとす	Tass - Patt	
	る。これが基準値100に相当する。		
	この最大光度は、走行ビーム出力のために同		
	時に使用される取り付けユニット上に表示さ		
	れた個々の基準マークを合計して求めるもの		
	とする。		
	The aggregate maximum intensity of the		
	lighting units that can be energized		
	simultaneously to provide the driving-		
	beam lighting or its modes, if any, shall		
	not exceed 430,000 cd, which corresponds		
	to a reference value of 100.		
	This maximum intensity shall be obtained		
	by adding together the individual		
	reference marks indicated on the		
	installation units that are		
	simultaneously used to provide the		
	driving-beam.		

付表 2-16-1. Attached Table 2-16-1.

◎試験成績

Test results

配光可変型走行用前照灯に関するテスト走行 (附則9 2.項)

Test drive for adaptive driving-beam headlamp(s).

(paragraph 2. in Annex 9)

			道路種別 Road type	
テスト セクション	交通条件 Traffic conditions	市街地 Urban areas	多車線道路 (例:高速道路) Multi-lane road, e.g. motorway	田舎道 Country road
Test Section	速度 Speed	50 ± 10 km/h	100 ± 20 km/h	80 ± 20 km/h
	テストコース全長に対する 平均比率 Average percentage of the full test course length	10%	20%	70%
A	1 台の対向車両または1 台の先 行車両に対し、反復的に配光可 変型走行用前照灯が反応して適 応プロセスを実証する。 Single oncoming vehicle or single preceding vehicle in a frequency so that the adaptive driving-beam will react to demonstrate the adaptation process.		適・否 Pass・Fail	適・否 Pass・Fail
В	対向車両および先行車両が組み合わされた交通状況。 反復的に配光可変型走行用前照 灯が反応して適応プロセスを実 証する。 Combined oncoming and preceding traffic situations. In a frequency so that the adaptive driving-beam will react to demonstrate the adaptation process.		適・否 Pass・Fail	適・否 Pass・Fail
С	能動的および受動的な追い越し 操作に対し、反復的に配光可変 型走行用前照灯が反応して適応 プロセスを実証する。 Active and passive overtaking manoeuvres, in a frequency so that the adaptive driving- beam will react to demonstrate the adaptation process.		適・否 Pass・Fail	適・否 Pass・Fail
D	6.16.8.1.1.2.項に記載の対向する自転車 Oncoming bicycle, as described in paragraph 6.16.8.1.1.2.			適・否 Pass・Fail
Е	対向車両および先行車両が組み 合わされた交通状況 Combined oncoming and preceding traffic situations	適・否 Pass・Fail		

付表 2-17. Attached Table 2-17.

◎試験成績

Test results

項番号	項目	判定	備考
Operation No.	Items	Determination	Remarks
. 17.	後面衝突警告信号		
0 17 1	Rear-end collision alert signal	\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\	
6. 17. 1.	有無	適・否	
	任意。	Pass • Fail	
	後面衝突警告信号は、6.17.7項に規定された		
	とおり装着されたすべての方向指示器の同時		
	点灯によって与えられるものとする。		
	Presence		
	Optional.		
	The rear-end collision alert signal shall be		
	given by the simultaneous operation of all		
	the direction indicator lamps fitted as		
	described in paragraph 6.17.7.		
6. 17. 2.	数	適・否	
	6.3.1.項に規定されたとおり。	Pass • Fail	
	Number		
	As specified in paragraph 6.3.1.		
6. 17. 3.	配置	適・否	
0. 11. 0.	6.3.2.項に規定されたとおり。	Pass • Fail	
	Arrangement	rass rair	
	As specified in paragraph 6.3.2.		
6. 17. 4.	位置	適・否	
0. 17. 4.	近	Pass • Fail	
		Tass - Tall	
	Position		
6. 17. 5.	As specified in paragraph 6.3.3.	適・否	
0.17.5.	幾何学的視認性		
	6.3.4.項に規定されたとおり。	Pass • Fail	
	Geometric visibility		
0.45.0	As specified in paragraph 6.3.4.	\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\	
6. 17. 6.	方向	適・否	
	6.3.5.項に規定されたとおり。	Pass • Fail	
	Orientation		
	As specified in paragraph 6.3.5.		
6. 17. 7.	電気結線		
	申請者は、再現テストにより、または型式認可に		
	ついて責任を有する技術機関が容認した他の検証		
	方法によって、これらの要件への適合を実証する		
	ものとする。		
	Electrical connections		
	Compliance with these requirements shall be		
	demonstrated by the applicant, by simulation		
	or other means of verification accepted by		
	the Technical Service responsible for type		
	approval.		
6. 17. 7. 1.	後面衝突警告信号のすべての灯火は、4.0±	適・否	
	1.0Hzの周波数で同期して点滅するものとす	Pass • Fail	
	る。		
	All the lamps of the rear-end collision alert		
	signal shall flash in phase at a frequency of		
i I	4. 0 +/- 1. 0 Hz.		

				1
	6. 17. 7. 1. 1.	ただし、車両後部の後面衝突警告信号の灯火	適 ・ 否	
		のいずれかにフィラメント光源を使用してい	Pass • Fail	
		る場合は、周波数は4.0+0.0/-1.0Hzとする。		
		However, if any of the lamps of the rear-end		
		collision alert signal to the rear of the		
		vehicle use filament light sources the		
		frequency shall be 4.0 +0.0/-1.0 Hz.		
	6. 17. 7. 2.	後面衝突警告信号は、他の灯火から独立して		•
	0. 17. 7. 2.	作動するものとする。	Pass • Fail	
			rass • raii	
		The rear-end collision alert signal shall		
	2.15.5.0	operate independently of other lamps.	\ \	1
	6. 17. 7. 3.	後面衝突警告信号は、自動的に作動/作動停止	適・否	
		されるものとする。	Pass • Fail	
		The rear-end collision alert signal shall be		
		switched ON and OFF automatically.		
	6. 17. 7. 4.	後面衝突警告信号は、方向指示器、非常点滅	適 ・ 否	
		表示灯または非常停止信号の作動時には作動	Pass • Fail	
		しないものする。		
		The rear-end collision alert signal shall not		
	1	be switched ON if the direction indicator		
		lamps, the hazard warning signal or the		
		emergency stop signal is activated.		
	6. 17. 7. 5.	後面衝突警告信号は、以下の条件下でのみON	適 ・ 否	
	0.1	にすることができる:	Pass • Fail	
		Vr 作動	1000 1011	
		Vr>30km/h TTC≦1.4		
		$Vr \le 30 \text{km/h}$ $TTC \le 1.4/30 \times Vr$		
		「Vr (相対速度)」:後面衝突警告信号を実		
		装した車両と、同じレーン内の後続車両との		
		速度の差を指す。		
		「TTC(衝突余裕時間)」:推定時点の相対速		
		度が一定であると仮定したときの、後面衝突		
		警告信号を実装した車両と後続車両が衝突す		
		るまでの推定時間を指す。		
		The rear-end collision alert signal may only		
		be switched ON under the following		
		conditions:		
		Vr Activation		
	1	Vr>30km/h TTC≦1.4		
		Vr≤30km/h TTC≤1.4/30×Vr		
		"Vr (Relative Speed)": means the difference		
	1	in speed between a vehicle with rear-end		
	1	collision alert signal and a following		
	1	vehicle in the same lane.		
		"TTC (Time to collision)": means the		
	1	estimated time for a vehicle with rear-end		
	1	collision alert signal and a following		
		vehicle to collide assuming the relative		
		speed at the time of estimation remains		
	6. 17. 7. 6.	constant. 後面衝突警告信号の作動時間は3秒以下とす	適・ 否	
	0. 17. 7. 0.	後回倒大量口信与の下勤時間は3秒以下とりる。	Pass • Fail	
	1		1 a s - 1 a 1 1	
	1	The switch ON period of the rear-end		
	1	collision alert signal shall be not more than 3 seconds.		
F	17.0			
16	5. 17. 8.	テルテール	有・無	
		任意。	Yes • No	
		Tell-tale		
		Optional.		

付表 2-18. Attached Table 2-18.

◎試験成績

Test results

2. Indivisual sp	pecifications		
項番号	項目	判定	備考
Operation No.	Items	Determination	Remarks
6. 18.	配光可変型前照灯システム (AFS) 以下に別段の規定がない場合、本規則のすれ 違いビームヘッドランプ (6.2.項) に関する 要件がAFSの関連部品に適用される。		
	Adaptive front lighting system (AFS) Where not otherwise specified below, the requirements for the passing-beam headlamps (paragraph 6.2.) of this Regulation apply to the relevant part of the AFS.		
6. 18. 1.	有無 任意 Presence Optional	有 · 無 Yes · No	
6. 18. 2.	多 1個 Number One	適 ・ 否 Pass ・ Fail	
6. 16. 4.	位置 AFSは、その後のテスト手順に先立ち、当該 ニュートラル状態に設定するものとする。 Position The AFS shall, prior to the subsequent test procedures, be set to the neutral state.	適 · 否 Pass · Fail	
6. 18. 4. 1.	幅および高さ In width and height		
6. 18. 4. 1. 1	独立AFS取り付けユニットを別のフロントランプの上、下または片側に取り付けることができる。これらのランプが縦に並ぶ場合には、そのAFS取り付けユニットの基準中心が車両の中央縦断面内に位置するものとする。これらのランプが横に並ぶ場合には、それらの基準中心が車両の中央縦断面に関して対称であるものとする。An independent AFS installation unit may be installed above, below or to one side of another front lamp: if these lamps are one above the other the reference centre of the AFS installation unit shall be located within the median longitudinal plane of the vehicle; if these lamps are side by side their reference centre shall be symmetrical in relation to the median longitudinal plane of the vehicle.	適 · 否 Pass · Fail	

C 10 4 1 6	即のファントランプト担下知からた子のAPC時	·	
6. 18. 4. 1. 2	別のフロントランプと相互組み込み式のAFS取りなける。	適・否	
	り付けユニットは、その基準中心が車両の中	Pass • Fail	
	央縦断面内に位置するように装着するものと		
	する。ただし、AFS取り付けユニットと並べ		
	て、独立の走行ビームヘッドランプ、または		
	フロントポジションランプと相互組み込み式		
	の走行ビームヘッドランプも装着する場合		
	は、それらの基準中心が車両の中央縦断面に		
	関して対称であるものとする。		
	An AFS installation unit that is		
	reciprocally incorporated with another		
	front lamp, shall be fitted in such a way		
	that its reference centre lies within the		
	median longitudinal plane of the vehicle.		
	However, when the vehicle is also fitted		
	with an independent driving beam		
	headlamp, or a driving-beam headlamp that		
	is reciprocally incorporated with a front		
	position lamp alongside the AFS		
	installation unit, their reference centre		
	shall be symmetrical in relation to the		
	median longitudinal plane of the vehicle.		
6. 18. 4. 1. 3	2個のAFS取り付けユニットの一方または両方	適・否	
	が別のフロントランプと相互組み込み式に	Pass • Fail	
	なっているものは、それらの基準中心が車両	1000 1011	
	の中央縦断面に関して対称になるように取り		
	付けるものとする。		
	Two AFS installation units, of which		
	either one or both are reciprocally		
	incorporated with another front lamp		
	shall be installed in such a way that		
	their reference centres are symmetrical		
	in relation to the median longitudinal		
	plane of the vehicle.		
6 19 / 1 /	居曲照明を生じる追加の灯火ユニットを取り	適・否	
0. 10. 4. 1. 4	付ける場合は、協定規則第149号によりAFSの	Pass • Fail	
	一部として型式認可された追加灯火ユニット	rass • raii	
	一部として空式認可された垣加灯火ユーット を以下の条件で取り付けるものとする:		
	1対以上の追加灯火ユニットの場合は、それら		
	の基準中心が車両の中央縦断面に関して対称		
	になるように取り付けるものとする。		
	単一の追加灯火ユニットの場合は、その基準		
	中心が車両の中央縦断面と一致するものとす		
	3.		
	If installed, additional lighting unit(s)		
	which provide bend lighting, type		
	approved as part of the AFS according to		
	UN Regulation No. 149, shall be installed		
	under the following conditions:		
	In the case of (a) pair(s) of additional		
	lighting units, they shall be installed		
	so that their reference centre(s) are		
	symmetrical in relation to the median		
	longitudinal plane of the vehicle.		
	In the case of a single additional		
	lighting unit, its reference centre shall		
	be coincident with the median		
	longitudinal plane of the vehicle.		

115			\ \\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\	1
6	6. 18. 4. 1. 5	高さ:地上高最低500 mm、最高1,200 mm 。	適 ・ 否	
		Height: a minimum of 500 mm and a maximum	Pass • Fail	
		of 1,200 mm above the ground.		
ϵ	6. 18. 4. 1. 6	長さ:車両前部の位置。発する光が直接的	適 ・ 否	
		に、あるいはリアビューミラーおよび/また	Pass • Fail	
		は車両の反射面によって間接的に運転者に不		
		快さを生じさせなければ、この要件の充足と		
		みなす。		
		· · · · · · · · ·		
		In length: at the front of the vehicle.		
		This requirement is regarded as satisfied		
		if the light emitted does not cause		
		discomfort to the driver either directly		
		or indirectly by means of the rear-view		
		mirrors and/or reflective surfaces of the		
		vehicle.		
6	6 18 4 1 7	AFS取り付けユニットが2個の場合:2つのAFS	適 · 否	
	o. 10. 1. 1. 1.	取り付けユニットの照射面の間隔が200 mmを	Pass • Fail	
		超えてはならない。	1400 1411	
		_		
		In the case of two AFS installation		
		units: the distance separating the		
		illuminating surfaces of two AFS		
		installation units must not exceed 200		
		mm.		
6. 18	3. 5.	幾何学的視認性	適 ・ 否	
		提供される各灯火機能およびモードについ	Pass • Fail	
		T:		
		申請者の説明により、前記機能およびモード		
		を実行するために通電される少なくとも1つの		
		灯火ユニットが本規則の6.2.4.項により各灯		
		火機能について規定された幾何学的視認角度		
		を満たすものとする。異なる複数の角度要件		
		に適合させるために個別の灯火ユニットを使		
		用してもよい。		
		Geometric visibility		
		For each lighting function and mode		
		provided:		
		The angles of geometric visibility		
		prescribed for the respective lighting		
		functions according to paragraph 6.2.4.		
		of this Regulation, shall be met by at		
		least one lighting unit that is energized		
		to perform said function and mode(s),		
		according to the description of the		
		applicant. Individual lighting units may		
		be used to comply with the requirements		
		for different angles.		
6.	18. 5. 1.	垂直の向き:	適 ・ 否	
		ヘッドランプの垂直傾斜を本規則の6.2.5.1.	Pass • Fail	
		項から6.2.5.4.項に記載の手順に従って設定		
		するものとする。		
		Vertical orientation:		
		the vertical inclination of the headlamp		
		=		
		shall be set according the procedure		
1 1		described in the paragraphs 6.2.5.1. through 6.2.5.4. of this Regulation.		
			1	i l

			i
6. 18. 5. 2.	ヘッドランプレベリングシステム		
	Headlamp levelling system		
6. 18. 5. 2. 1	ヘッドランプのレベリング装置が6. 18. 5. 1. 項	適・否	
	の要件を満たす必要がある場合には、その装	Pass • Fail	
	置を自動式にするものとする。		
	In the case where a headlamp levelling		
	device is necessary to satisfy the		
	requirements of paragraph 6.18.5.1., the		
	device shall be automatic.	\ 	
6. 18. 5. 2. 2	この装置が故障した場合、すれ違いビーム	適 ・ 否	
	は、下への傾きが装置の故障発生時よりも小	Pass • Fail	
	さくなる位置を取らないものとする。		
	In the event of a failure of this device,		
	the passing beam shall not assume a		
	position in which the dip is less than it		
	was at the time when the failure of the		
	device occurred.		
6 18 5 9 9	ビームの向きの初期設定を調節した後、本規	適・ 否	
0. 10. 0. 2. 3	則の6.2.5.1.項から6.2.5.4.項の仕様に従	Pass • Fail	
		rass • Fall	
	い、当該車両のすべての荷重条件について、		
	すれ違いビームの垂直傾斜を検証するか、あ		
	るいは (該当する場合) 上記6.18.5.1.項によ		
	り基本すれ違いビームのカットオフを形成		
	し、またはそれに寄与するすべての異なる灯		
	火ユニットの垂直傾斜を検証するものとす		
	る。		
	After adjustment of the initial setting		
	of beam orientation, the vertical		
	inclination of the passing beam or, when		
	applicable, the vertical inclination of		
	all different lighting units that provide		
	or contribute to the cut-off(s) of the		
	basic passing beam according to paragraph		
	6.18.5.1. above, shall be verified for		
	all loading conditions of the vehicle in		
	accordance with the specifications in		
	paragraphs 6.2.5.1. to 6.2.5.4. of this		
	regulation.		
6. 18. 5. 3.	AFS用にHIASを取り付けてもよい。この場合、	適・否	
	本規則の6.2.5.5.項および6.2.5.6.項に規定	Pass • Fail	
	された要件を満たすものとする。	1 411	
	An HIAS may be installed for the AFS. In		
	this case the requirements as specified		
	<u> </u>		
	in paragraph 6.2.5.5. and 6.2.5.6. of		
6. 18. 5. 4.	this Regulation shall be fulfilled.	海 不	
0. 18. 5. 4.	AFSと同時に追加の灯火ユニットを作動させて		
	もよい。この場合、本規則の6.2.5.7.項およ	Pass • Fail	
	び6.2.5.8.項に規定された要件を満たすもの		
	とする。		
	Additional lighting unit(s) may be		
	activated in conjunction with the AFS. In		
	this case the requirement as specified in		
	paragraph 6.2.5.7. and 6.2.5.8. of this		
	Regulation shall be fulfilled.		
L	WoRGIGGION SHOTT DE LATITITES.		

		<u></u>	11AS 32 11036
6. 18. 6.	電気接続		
	Electrical connections		
6. 16. 6. 1.	すれ違いビームの灯火:	適 ・ 否	1
	(a) すれ違いビームに切り替えるためのコン	Pass • Fail	
	トロール装置は、すべての主ビームヘッドラ		
	ンプを同時にスイッチオフするものとする。		
	(b) すれ違いビームは、主ビームと同時にス		
	イッチオンを維持してもよい。		
	(c) ディスチャージ光源であるすれ違いビー		
	ム用の灯火ユニットの場合、そのガスディス		
	チャージ光源は、主ビームの点灯中にスイッ		
	チオンを維持するものとする。		
	Passing-beam lighting:		
	(a) The control for changing over to the		
	passing beam shall switch OFF all main-		
	beam headlamps simultaneously;		
	(b) The passing beam may remain switched		
	ON at the same time as the main-beams;		
	(c) In the case of lighting units for the		
	passing beam being discharge light		
	sources, the gas discharge light sources		
	shall remain switched ON during the main-		
	beam operation.		
6. 16. 6. 2.	すれ違いビームヘッドランプのスイッチオン	適 ・ 否	
	/ オフは、本規則の5.10.項および6.2.6.項の	Pass • Fail	
	「電気接続」に関する要件を満たすものとす		
	る。		
	The passing-beam headlamps switching ON		
	and OFF shall fulfil the requirements for		
	"Electrical connection" in paragraph		
	5.10. and 6.2.6. of this Regulation.		
6. 16. 6. 3.	AFSの自動点灯	適・否	
	以下に規定するAFS灯火機能の提供クラスおよ	Pass • Fail	
	びそのモード間の切り替えは、運転者と他の		
	道路利用者のいずれに対しても不快さ、注意		
	散漫またはグレアを生じさせることなく、自		
	動的に実行されるものとする。		
	以下の条件は、すれ違いビームの各クラスお		
	よびそのモードの作動を対象とし、該当に応		
	じて主ビームおよび/または主ビームの適応		
	の作動を対象とする。		
	Automatic operation of the AFS		
	The changes within and between the		
	provided classes and their modes of the		
	AFS lighting functions as specified		
1	below, shall be performed automatically		
1	without causing discomfort, distraction		
	or glare, neither for the driver nor for		
	the other road users.		
1	The following conditions apply for the		
1	activation of the classes and their modes		
	of the passing beam and, where		
	applicable, of the main-beam and/or the		
	adaptation of the main-beam.		
I	adaptation of the main beam.	!	I

6, 18, 6, 3, 1		\
0. 10. 0. 0. 1	すれ違いビームのクラスCモードは、別のすれ	適・否
	違いビームクラスのいずれのモードも作動し	Pass • Fail
	ていないときに作動するものとする。	
	The class C mode(s) of the passing beam	
	shall be activated if no mode of another	
	passing beam class is activated.	
6 19 6 2 2	すれ違いビームのクラスVモードは、以下の1	適 · 否
0. 10. 0. 3. 2		. —
	つ以上の条件が自動的に検出された(V信号を	Pass • Fail
	出力する)場合以外、作動しないものとす	
	る:	
	(a) 市街地内の道路、かつ車両の速度が60	
	km/h以下、	
	(b) 固定照明を備える道路、かつ車両の速度	
	が60 km/h以下、	
	(c) 路面輝度1cd/m2および/または水平路面	
	照度101xを継続的に超過、	
	(d) 車両の速度が50 km/h以下。	
	The class V mode(s) of the passing beam	
	shall not operate unless one or more of	
	the following conditions is/are	
	automatically detected (V-signal	
	applies):	
	(a) Roads in built-up areas and the	
	vehicle's speed not exceeding 60 km/h;	
	(b) Roads equipped with a fixed	
	illumination, and the vehicle's speed	
	not exceeding 60 km/h;	
	(c) A road surface illumination of 1	
	cd/m2 and/or a horizontal road	
	illumination of 10 lx being exceeded	
	continuously;	
	(d) The vehicle's speed not exceeding 50	
	km/h.	
2 10 2 2 2		/ 本 : 文,
6. 18. 6. 3. 3	すれ違いビームのクラスEモードは、車両の速	適 ・ 否
	度が60 km/hを超えるとともに以下の1つ以上	
1		Pass • Fail
		Pass • Fail
	の条件が自動的に検出された場合以外、作動	Pass • Fail
	の条件が自動的に検出された場合以外、作動 しないものとする:	Pass • Fail
	の条件が自動的に検出された場合以外、作動 しないものとする: (a) 道路特性が自動車道路条件と一致する	Pass • Fail
	の条件が自動的に検出された場合以外、作動 しないものとする: (a) 道路特性が自動車道路条件と一致する か、または車両の速度が110 km/hを超える(E	Pass • Fail
	の条件が自動的に検出された場合以外、作動 しないものとする: (a) 道路特性が自動車道路条件と一致する	Pass • Fail
	の条件が自動的に検出された場合以外、作動しないものとする: (a) 道路特性が自動車道路条件と一致するか、または車両の速度が110 km/hを超える(E信号を出力する)。	Pass • Fail
	の条件が自動的に検出された場合以外、作動しないものとする: (a) 道路特性が自動車道路条件と一致するか、または車両の速度が110 km/hを超える(E信号を出力する)。 (b) すれ違いビームのクラスEモードの場合	Pass • Fail
	の条件が自動的に検出された場合以外、作動しないものとする: (a) 道路特性が自動車道路条件と一致するか、または車両の速度が110 km/hを超える(E信号を出力する)。 (b) すれ違いビームのクラスEモードの場合であって、認可文書/通知書システムによ	Pass • Fail
	の条件が自動的に検出された場合以外、作動しないものとする: (a) 道路特性が自動車道路条件と一致するか、または車両の速度が110 km/hを超える(E信号を出力する)。 (b) すれ違いビームのクラスEモードの場合であって、認可文書/通知書システムにより、協定規則第149号、表12の「データセッ	Pass • Fail
	の条件が自動的に検出された場合以外、作動しないものとする: (a) 道路特性が自動車道路条件と一致するか、または車両の速度が110 km/hを超える(E信号を出力する)。 (b) すれ違いビームのクラスEモードの場合であって、認可文書/通知書システムによ	Pass • Fail
	の条件が自動的に検出された場合以外、作動しないものとする: (a) 道路特性が自動車道路条件と一致するか、または車両の速度が110 km/hを超える(E信号を出力する)。 (b) すれ違いビームのクラスEモードの場合であって、認可文書/通知書システムにより、協定規則第149号、表12の「データセット」にのみ準拠している。	Pass • Fail
	の条件が自動的に検出された場合以外、作動しないものとする: (a) 道路特性が自動車道路条件と一致するか、または車両の速度が110 km/hを超える(E信号を出力する)。 (b) すれ違いビームのクラスEモードの場合であって、認可文書/通知書システムにより、協定規則第149号、表12の「データセット」にのみ準拠している。 The class E mode(s) of the passing beam	Pass • Fail
	の条件が自動的に検出された場合以外、作動しないものとする: (a) 道路特性が自動車道路条件と一致するか、または車両の速度が110 km/hを超える(E信号を出力する)。 (b) すれ違いビームのクラスEモードの場合であって、認可文書/通知書システムにより、協定規則第149号、表12の「データセット」にのみ準拠している。 The class E mode(s) of the passing beam shall not operate unless the vehicle's	Pass • Fail
	の条件が自動的に検出された場合以外、作動しないものとする: (a) 道路特性が自動車道路条件と一致するか、または車両の速度が110 km/hを超える(E信号を出力する)。 (b) すれ違いビームのクラスEモードの場合であって、認可文書/通知書システムにより、協定規則第149号、表12の「データセット」にのみ準拠している。 The class E mode(s) of the passing beam shall not operate unless the vehicle's speed exceed 60 km/h and one or more of	Pass • Fail
	の条件が自動的に検出された場合以外、作動しないものとする: (a) 道路特性が自動車道路条件と一致するか、または車両の速度が110 km/hを超える(E信号を出力する)。 (b) すれ違いビームのクラスEモードの場合であって、認可文書/通知書システムにより、協定規則第149号、表12の「データセット」にのみ準拠している。 The class E mode(s) of the passing beam shall not operate unless the vehicle's	Pass • Fail
	の条件が自動的に検出された場合以外、作動しないものとする: (a) 道路特性が自動車道路条件と一致するか、または車両の速度が110 km/hを超える(E信号を出力する)。 (b) すれ違いビームのクラスEモードの場合であって、認可文書/通知書システムにより、協定規則第149号、表12の「データセット」にのみ準拠している。 The class E mode(s) of the passing beam shall not operate unless the vehicle's speed exceed 60 km/h and one or more of	Pass • Fail
	の条件が自動的に検出された場合以外、作動しないものとする: (a) 道路特性が自動車道路条件と一致するか、または車両の速度が110 km/hを超える(E信号を出力する)。 (b) すれ違いビームのクラスEモードの場合であって、認可文書/通知書システムにより、協定規則第149号、表12の「データセット」にのみ準拠している。 The class E mode(s) of the passing beam shall not operate unless the vehicle's speed exceed 60 km/h and one or more of the following conditions is /are automatically detected:	Pass • Fail
	の条件が自動的に検出された場合以外、作動しないものとする: (a) 道路特性が自動車道路条件と一致するか、または車両の速度が110 km/hを超える(E信号を出力する)。 (b) すれ違いビームのクラスEモードの場合であって、認可文書/通知書システムにより、協定規則第149号、表12の「データセット」にのみ準拠している。 The class E mode(s) of the passing beam shall not operate unless the vehicle's speed exceed 60 km/h and one or more of the following conditions is /are automatically detected: (a) The road characteristics correspond	Pass • Fail
	の条件が自動的に検出された場合以外、作動しないものとする: (a) 道路特性が自動車道路条件と一致するか、または車両の速度が110 km/hを超える(E信号を出力する)。 (b) すれ違いビームのクラスEモードの場合であって、認可文書/通知書システムにより、協定規則第149号、表12の「データセット」にのみ準拠している。 The class E mode(s) of the passing beam shall not operate unless the vehicle's speed exceed 60 km/h and one or more of the following conditions is /are automatically detected: (a) The road characteristics correspond to motorway conditions or the vehicle's	Pass • Fail
	の条件が自動的に検出された場合以外、作動しないものとする: (a) 道路特性が自動車道路条件と一致するか、または車両の速度が110 km/hを超える(E信号を出力する)。 (b) すれ違いビームのクラスEモードの場合であって、認可文書/通知書システムにより、協定規則第149号、表12の「データセット」にのみ準拠している。 The class E mode(s) of the passing beam shall not operate unless the vehicle's speed exceed 60 km/h and one or more of the following conditions is /are automatically detected: (a) The road characteristics correspond to motorway conditions or the vehicle's speed exceeds 110 km/h (E-signal	Pass • Fail
	の条件が自動的に検出された場合以外、作動しないものとする: (a) 道路特性が自動車道路条件と一致するか、または車両の速度が110 km/hを超える(E信号を出力する)。 (b) すれ違いビームのクラスEモードの場合であって、認可文書/通知書システムにより、協定規則第149号、表12の「データセット」にのみ準拠している。 The class E mode(s) of the passing beam shall not operate unless the vehicle's speed exceed 60 km/h and one or more of the following conditions is /are automatically detected: (a) The road characteristics correspond to motorway conditions or the vehicle's	Pass • Fail
	の条件が自動的に検出された場合以外、作動しないものとする: (a) 道路特性が自動車道路条件と一致するか、または車両の速度が110 km/hを超える(E信号を出力する)。 (b) すれ違いビームのクラスEモードの場合であって、認可文書/通知書システムにより、協定規則第149号、表12の「データセット」にのみ準拠している。 The class E mode(s) of the passing beam shall not operate unless the vehicle's speed exceed 60 km/h and one or more of the following conditions is /are automatically detected: (a) The road characteristics correspond to motorway conditions or the vehicle's speed exceeds 110 km/h (E-signal applies);	Pass • Fail
	の条件が自動的に検出された場合以外、作動しないものとする: (a) 道路特性が自動車道路条件と一致するか、または車両の速度が110 km/hを超える(E信号を出力する)。 (b) すれ違いビームのクラスEモードの場合であって、認可文書/通知書システムにより、協定規則第149号、表12の「データセット」にのみ準拠している。 The class E mode(s) of the passing beam shall not operate unless the vehicle's speed exceed 60 km/h and one or more of the following conditions is /are automatically detected: (a) The road characteristics correspond to motorway conditions or the vehicle's speed exceeds 110 km/h (E-signal applies); (b) In case of a class E mode of the	Pass • Fail
	の条件が自動的に検出された場合以外、作動しないものとする: (a) 道路特性が自動車道路条件と一致するか、または車両の速度が110 km/hを超える(E信号を出力する)。 (b) すれ違いビームのクラスEモードの場合であって、認可文書/通知書システムにより、協定規則第149号、表12の「データセット」にのみ準拠している。 The class E mode(s) of the passing beam shall not operate unless the vehicle's speed exceed 60 km/h and one or more of the following conditions is /are automatically detected: (a) The road characteristics correspond to motorway conditions or the vehicle's speed exceeds 110 km/h (E-signal applies); (b) In case of a class E mode of the passing beam which, according to the	Pass • Fail
	の条件が自動的に検出された場合以外、作動しないものとする: (a) 道路特性が自動車道路条件と一致するか、または車両の速度が110 km/hを超える(E信号を出力する)。 (b) すれ違いビームのクラスEモードの場合であって、認可文書/通知書システムにより、協定規則第149号、表12の「データセット」にのみ準拠している。 The class E mode(s) of the passing beam shall not operate unless the vehicle's speed exceed 60 km/h and one or more of the following conditions is /are automatically detected: (a) The road characteristics correspond to motorway conditions or the vehicle's speed exceeds 110 km/h (E-signal applies); (b) In case of a class E mode of the passing beam which, according to the system's approval documents /	Pass • Fail
	の条件が自動的に検出された場合以外、作動しないものとする: (a) 道路特性が自動車道路条件と一致するか、または車両の速度が110 km/hを超える(E信号を出力する)。 (b) すれ違いビームのクラスEモードの場合であって、認可文書/通知書システムにより、協定規則第149号、表12の「データセット」にのみ準拠している。 The class E mode(s) of the passing beam shall not operate unless the vehicle's speed exceed 60 km/h and one or more of the following conditions is /are automatically detected: (a) The road characteristics correspond to motorway conditions or the vehicle's speed exceeds 110 km/h (E-signal applies); (b) In case of a class E mode of the passing beam which, according to the system's approval documents / communication sheet, complies with a	Pass • Fail
	の条件が自動的に検出された場合以外、作動しないものとする: (a) 道路特性が自動車道路条件と一致するか、または車両の速度が110 km/hを超える(E信号を出力する)。 (b) すれ違いビームのクラスEモードの場合であって、認可文書/通知書システムにより、協定規則第149号、表12の「データセット」にのみ準拠している。 The class E mode(s) of the passing beam shall not operate unless the vehicle's speed exceed 60 km/h and one or more of the following conditions is /are automatically detected: (a) The road characteristics correspond to motorway conditions or the vehicle's speed exceeds 110 km/h (E-signal applies); (b) In case of a class E mode of the passing beam which, according to the system's approval documents /	Pass • Fail
	の条件が自動的に検出された場合以外、作動しないものとする: (a) 道路特性が自動車道路条件と一致するか、または車両の速度が110 km/hを超える(E信号を出力する)。 (b) すれ違いビームのクラスEモードの場合であって、認可文書/通知書システムにより、協定規則第149号、表12の「データセット」にのみ準拠している。 The class E mode(s) of the passing beam shall not operate unless the vehicle's speed exceed 60 km/h and one or more of the following conditions is /are automatically detected: (a) The road characteristics correspond to motorway conditions or the vehicle's speed exceeds 110 km/h (E-signal applies); (b) In case of a class E mode of the passing beam which, according to the system's approval documents / communication sheet, complies with a	Pass • Fail

		_	11110 02 NOOO 02
6. 18. 6. 3. 4	すれ違いビームのクラスWモードは、フロント	適・否	
	フォグランプ (ある場合) がスイッチオフの	Pass • Fail	
	状態で道路の湿潤が自動的に検出された(W信)	1455 1411	
	号を出力する)場合以外、作動しないものと		
	する。		
	The class W-mode(s) of the passing beam		
	shall not operate unless the front fog		
	lamp, if any, are switched OFF and the		
	wetness of the road has been		
	automatically detected (W-signal		
	applies).		
6. 18. 6. 4.	運転者がAFSをニュートラル状態に設定し、そ	適・否	
0. 10. 0. 1.	れを自動操作に戻すことがつねに可能である	Pass • Fail	
	ものとする。	1455 1411	
	It shall always be possible for the		
	driver to set the AFS to the neutral		
	state and to return it to its automatic		
	operation.		
6. 18. 7.	テルテール		
	Tell-tale		
6. 18. 7. 1.	本規則の6.2.7.項の規定(すれ違いビーム		
	ヘッドランプに関する)は、AFSの個別部分に		
	適用される。		
	The provision of paragraphs 6.2.7. (for		
	the passing-beam headlamp) of this		
	Regulation apply to the respective parts		
	of an AFS.		
6. 16. 7. 2.	AFS用の視覚的故障テルテールは義務装備であ	 適 ・ 否	
0. 10. 1. 2.		. —	
	り、非点滅式とする。AFS制御信号に関して故	Pass • Fail	
	障が検出されるか、または協定規則第149号の		
	4.13.項に従って故障信号を受け取ったときに		
	は必ずこのテルテールが作動されるものと		
	し、その故障継続中は点灯状態を維持するも		
	のとする。これを一時的に中止してもよい		
	が、推進システムを始動および停止する装置		
	のスイッチオン/オフ時に必ず再開されるも		
	のとする。		
	A visual failure tell-tale for AFS is		
	mandatory. It shall be non-flashing. It		
	shall be activated whenever a failure is		
	detected with respect to the AFS control		
	signals or when a failure signal is		
	received in accordance with paragraph		
	4.13. of UN Regulation No. 149. It shall		
	remain activated while the failure is		
	present. It may be cancelled temporarily		
	but shall be repeated whenever the device		
	which starts and stop the propulsion		
	system is switched ON and OFF.		
	System is surrented on did off.		

灯火器取付一覧表 Table of Installation of Lights

(単位:mm)

				(u	nit:mm)
走行用前照灯		すれ違い用前照灯との距離		(3	III C IIIII)
Driving beamhead lamp		Distance from passing-beam headlamp			
		取付高さ	上縁	Upper edge	
		Installation height		Lower edge	
		照射面の間隔 (2個の場合)	1 /1/2	<u> </u>	
		Distance separating the illuminating			
		surfaces (in case of two driving lamps)			
すれ違い用前照灯		取付高さ	上縁	Upper edge	
Passing beam headlamp		Installation height		Lower edge	
rassing beam neadiamp		照射面の間隔(2個の場合)	1 //3	Lower eage	
		RR初田の月町内衛(2回の2分のロ) Distance separating the illuminating			
		surfaces (in case of two driving lamps)			
	前	照射面の間隔			
	-				
非常点滅表示灯	ri ont	Distance separating the illuminating surfaces			
緊急制動表示灯		すれ違い用前照灯との距離			
Direction indicator		Distance from the passing-beam headlamps	I 43	77 1	I
Vehicle-hazard warning signal		取付高さ		Upper edge	
Emergency stop signal		Installation height	卜縁	Lower edge	
	後	照射面の間隔			
	Rear	Distance separating the illuminating surfaces			
		取付高さ		Upper edge	
		Installation height	下縁	Lower edge	
		車両最後端までの距離			
		Distance from rearmost limit of the vehicle			
制動灯		取付高さ S1	上縁	Upper edge	
緊急制動表示灯		Installation height	下縁	Lower edge	
Stop lamp		S3	下縁	Lower edge	
Emergency stop signal					
車幅灯		取付高さ	上縁	Upper edge	
Front posision lamp		Installation height		Lower edge	
尾灯		取付高さ		Upper edge	
Rear posision lamp		Installation height		Lower edge	
後部反射器		取付高さ		Upper edge	
Rear retro-reflector		Installation height		Lower edge	
前部霧灯		車両中心面との距離	1 //25	2001 080	
Front fog lamp		Distance from the median longitudinal plane			
1 20110 1 CB Tomp		of the vehicle			
		取付高さ	上緑	Upper edge	
		मिरागाना ट Installation height		Lower edge	
後部霧灯		取付高さ		Upper edge	
				Lower edge	
Rear fog lamp		Installation height 制動灯との距離	1、1/3/8	rower eage	<u> </u>
個 古豆 射哭		Distance from the stop lamp 取仕する	L, ∳∃.	TT 1	
側方反射器 Side matrix maffector		取付高さ In the little in the internal in the in		Upper edge	
Side retro-reflector		Installation height	┌核	Lower edge	<u> </u>
昼間走行灯		車両中心面との距離			
Daytime running lamp		Distance from the median longitudinal plane			
		of the vehicle			
		照射面の間隔(2個の場合)			
		Distance separating the illuminating			
		surfaces (in case of two driving lamps)			
		取付高さ		Upper edge	
		Installation height	下縁	Lower edge	